

機能一覧

■ モニター一覧

コード	名称	データ範囲
dA-01	出力周波数モニタ	0.00~590.00(Hz)
dA-02	出力電流モニタ	0.0~655.35(A)
dA-03	運転方向モニタ	F(正転中)/r(逆転中)/d(0Hz出力中)/o(停止中)
dA-04	周波数指令	-590.00~590.00(Hz)
dA-06	出力周波数変換モニタ	0.00~59000.00(Hz)
dA-08	速度検出値モニタ	-590.00~590.00(Hz) (エンコーダフィードバックが必要です。)
dA-12	出力周波数モニタ (符号付)	-590.00~590.00(Hz)
dA-14	周波数上限リミットモニタ	0.00~590.00(Hz)
dA-15	トルク指令モニタ (計算後)	-1000.0~1000.0(%)
dA-16	トルクリミットモニタ	0.0~500.0(%)
dA-17	出力トルクモニタ	-1000.0~1000.0(%)
dA-18	出力電圧モニタ	0.0~800.0(V)
dA-20	現在位置モニタ	[AA121] ≠10または [AA123] ≠03の場合-536870912~536870911(/パルス) 上記以外-2147483648~2147483647(/パルス)
dA-26	パルス列位置偏差モニタ	-2147483647~+2147483647(/パルス)
dA-28	パルスカウンタモニタ	0~2147483647(pls)
dA-30	入力電力モニタ	0.00~75.00(kW)
dA-32	積算入力電力モニタ	0.0~1000000.0(kW)
dA-34	出力電力モニタ	0.00~75.00(kW)
dA-36	積算出力電力モニタ	0.0~1000000.0(kW)
dA-38	モータ温度モニタ	-20.0~200.0(°C)
dA-40	直流電圧モニタ	0.0~1000.0(V)
dA-41	DBTR負荷率モニタ	
dA-42	電子サーマル負荷率モニタ (モータ)	0.00~100.00(%)
dA-43	電子サーマル負荷率モニタ (インバータ)	
dA-45	STOモニタ	00(入力なし)/01(P-1A)/02(P-2A)/03(P-1b)/04(P-2b)/05(P-1C)/06(P-2C)/07(STO)
dA-50	端子台オプション実装状態	00(HF-TM:標準端子台)/02(HF-TM2:丸ネジ端子台)/15(未接続)
dA-51	入力端子モニタ	LLLLLLLLLLL~HHHHHHHHHHH[L:OFF/H:ON] [左側] (端子DHH) (端子DFH) (端子RST) ~ (端子RR) (端子FR) [右側]
dA-54	出力端子モニタ	LLLLLLL~HHHHHHH[L:OFF/H:ON] [左側] (端子FL) (端子RL) (端子X3) ~ (端子UPF) [右側]
dA-60	アナログ入出力選択状態モニタ	AAAAAAAA~VVVVVVV[A:電流/V:電圧] [左側] (端子Ao4(Io4/Vo4)) (端子Ao3(Io3/Vo3)) (端子Ai4(Ii4/Vi4)) (端子VF2(Ii3/Vi3)) (端子AMI) (端子AMV) (端子IRF) (端子VRF) [右側]
dA-61	アナログ入力[VRF] モニタ	
dA-62	アナログ入力[IRF] モニタ	0.00~100.00(%)
dA-63	アナログ入力[VF2] モニタ	-100.00~100.00(%)
dA-64	拡張アナログ入力[Ai4] モニタ	
dA-65	拡張アナログ入力[Ai5] モニタ	0.00~100.00(%)
dA-66	拡張アナログ入力[Ai6] モニタ	
dA-70	パルス列入力モニタ (本体)	-100.00~100.00(%)
dA-71	パルス列入力モニタ (HF-FB)	
dA-81	オプションスロット1実装状態	
dA-82	オプションスロット2実装状態	00:(無し)/01:(P1-EN)/03:(P1-PN)/06:(P1-PB)/07:(P1-CCL)/18:(P1-AG)/33:(HF-FB)
dA-83	オプションスロット3実装状態	
db-30	PID1フィードバックデータ1モニタ	
db-32	PID1フィードバックデータ2モニタ	0.00~100.00(%) ([AH-04] [AH-05] [AH-06] で調整可能)
db-34	PID1フィードバックデータ3モニタ	
db-36	PID2フィードバックデータモニタ	0.00~100.00(%) ([AJ-04] [AJ-05] [AJ-06] で調整可能)
db-38	PID3フィードバックデータモニタ	0.00~100.00(%) ([AJ-24] [AJ-25] [AJ-26] で調整可能)
db-40	PID4フィードバックデータモニタ	0.00~100.00(%) ([AJ-44] [AJ-45] [AJ-46] で調整可能)
db-42	PID1目標値モニタ	
db-44	PID1フィードバックデータモニタ	0.00~100.00(%) ([AH-04] [AH-05] [AH-06] で調整可能)
db-50	PID1出力モニタ	-100.00~100.00(%)
db-51	PID1偏差モニタ	
db-52	PID1偏差1モニタ	
db-53	PID1偏差2モニタ	-200.00~200.00(%)
db-54	PID1偏差3モニタ	
db-55	PID2出力モニタ	-100.00~100.00(%)
db-56	PID2偏差モニタ	-200.00~200.00(%)
db-57	PID3出力モニタ	-100.00~100.00(%)
db-58	PID3偏差モニタ	-200.00~200.00(%)
db-59	PID4出力モニタ	-100.00~100.00(%)
db-60	PID4偏差モニタ	-200.00~200.00(%)
db-61	PID現在Pゲインモニタ	0~100.00(%)
db-62	PID現在Iゲインモニタ	0.0~3600.0(s)
db-63	PID現在Dゲインモニタ	0.00~100.00(s)
db-64	PIDフィードフォワードモニタ	0.00~100.00(%)

■内部状態確認モニタ

コード	名称	データ範囲
dC-01	インバータ負荷仕様選択状態モニタ	00(超軽負荷)/01(軽負荷)/02(標準負荷)
dC-02	定格電流モニタ	0.0~6553.5(A)
dC-07	速度指令先(主速)モニタ	00(無効)/01(VRF)/02(IRF)/03(VF2)/04(Ai4)/05(Ai5)/06(Ai6)/07(多段速0速)/08(補助速) 09(多段速1)/10(多段速2)/11(多段速3)/12(多段速4)/13(多段速5)/14(多段速6)/15(多段速7) 16(多段速8)/17(多段速9)/18(多段速10)/19(多段速11)/20(多段速12)/21(多段速13) 22(多段速14)/23(多段速15)/24(JOG)/25(RS485)/26(オプション1)/27(オプション2) 28(オプション3)/29(パルス列(本体))/30(パルス列(HF-FB))/32(PID)/34(AHD保持速度)
dC-08	速度指令先(補助速)モニタ	
dC-10	運転指令先モニタ	00([FR]/[RR]端子)/01(3ワイヤ)/02(操作パネルのRUNキー)/03(RS485設定)/04(オプション1) 05(オプション2)/06(オプション3)
dC-15	冷却フィン温度モニタ	-20.0~200.0(°C)
dC-16	寿命診断モニタ	LL~HH[L:正常/H:寿命低下]/[左側](FAN寿命)(基板上コンデンサ寿命)[右側]
dC-20	累積起動回数	
dC-21	電源投入回数	1~65535(回)
dC-22	RUN中累積時間モニタ	
dC-24	累積電源ON時間	0~1000000(hr)
dC-26	冷却ファン累積稼働時間	
dC-37	アイコン2LIM詳細モニタ	00(下記以外の状態)/01(過電流抑制中)/02(ストール防止中)/03(過電圧抑制中)/04(トルク制限中) 05(上下限リミット、ジャンプ周波数設定制限中)/06(最低周波数設定制限中)
dC-38	アイコン2ALT詳細モニタ	00(下記以外の状態)/01(過負荷予告)/02(モータサーマル予告)/03(インバータサーマル予告) 04(モータ過熱予告)
dC-39	アイコン2RETRY詳細モニタ	00(下記以外の状態)/01(リトライ待機中)/02(再始動待機中)
dC-40	アイコン2NRDY詳細モニタ	00(準備完了下記以外の状態IRDY=OFF)/01(トリップ発生)/02(電源異常)/03(リセット中) 04(STO)/05(待機中)/06(データ不整合その他(FB不付,AB相設定矛盾等))/07(シーケンス異常) 08(フリーラン)/09(強制停止)
dC-45	IM/SM(PMM)モニタ	00(誘導モータIM選択中)/01(同期モータSM(永久磁石モータPMM)選択中)
dC-50	ファームウェアVer.モニタ	0.000~99.255
dC-53	ファームウェアGr.モニタ	00(Standard)
dE-50	ワーニングモニタ	最高周波数<上限リミッタ [Hb105]<[bA102]、最高周波数<下限リミッタ [Hb105]<[bA103] など

■モニタ (現在指令変更パラメータ)

コード	名称	データ範囲
FA-01	主速指令モニタ	0.00~590.00(Hz)
FA-02	補助速指令モニタ	-590.00~590.00(Hz) (モニタ時) 0.00~590.00(Hz) (設定時)
FA-10	加速時間モニタ	0.00~3600.00(s)
FA-12	減速時間モニタ	
FA-15	トルク指令モニタ	
FA-16	トルクバイアスモニタ	-500.0~500.0(%)
FA-20	位置指令モニタ	[AA121] ≠10または [AA123] ≠03の場合 -268435455~+268435455(パルス) [AA121] =10かつ [AA123] =03の場合 -1073741823~+1073741823(パルス)
FA-30	PID1目標値1	
FA-32	PID1目標値2	0.00~100.00(%) ([AH-04][AH-05][AH-06] で調整可能)
FA-34	PID1目標値3	
FA-36	PID2目標値	0.00~100.00(%) ([AJ-04][AJ-05][AJ-06] で調整可能)
FA-38	PID3目標値	0.00~100.00(%) ([AJ-24][AJ-25][AJ-26] で調整可能)
FA-40	PID4目標値	0.00~100.00(%) ([AJ-44][AJ-45][AJ-46] で調整可能)

■パラメータ (Aコード:運転機能)

コード	名称	データ範囲	初期値
AA101	第1主速指令選択	01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1) 10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)/15(PID演算)	07
AA102	第1補助速指令選択	00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1) 10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)/15(PID演算)	00
AA104	第1補助速設定	0.00~590.00(Hz)	0.00
AA105	第1演算子選択	00(無効)/01(加算)/02(減算)/03(乗算)	00
AA106	第1加算周波数設定	-590.00~590.00(Hz)	0.00
AA111	第1運転指令選択	00([FR]/[RR]端子)/01(3ワイヤ)/02(操作パネルのRUNキー)/03(RS485) 04(オプション1)/05(オプション2)/06(オプション3)	02
AA-12	RUNキー運転方向選択	00(正転)/01(逆転)	00
AA-13	STOPキー選択	00(無効)/01(有効)/02(リセットのみ有効)	01
AA114	第1運転方向制限選択	00(制限なし)/01(正転のみ)/02(逆転のみ)	00
AA115	第1停止方式選択	00(減速停止)/01(フリーランストップ)	00

機能一覽

コード	名称	データ範囲	初期値
AA121	第1制御方式	00([V/f] 定トルク特性(IM))/01([V/f] 低減トルク特性(IM))/02([V/f] 自由V/f(IM)) 03([V/f] 自動トルクブースト (IM))/04([センサ付V/f] 定トルク特性(IM)) 05([センサ付V/f] 低減トルク特性(IM))/06([センサ付V/f] 自由V/f(IM)) 07([センサ付V/f] 自動トルクブースト (IM))/08(センサレスベクトル制御(IM)) 09(0Hz域センサレスベクトル制御(IM))/10(センサ付ベクトル制御(IM)) 11(同期起動型センサレスベクトル制御)/12(IVMS起動型センサレスベクトル制御) (SM/PMM))	00
AA123	第1ベクトル制御モード選択	00(速度/トルク制御モード)/01(パルス列位置制御モード)/02(絶対位置制御モード) 03(高分解能絶対位置制御モード)	00
AA201	第2主速指令選択	AA101と同じ	07
AA202	第2補助速指令選択	AA102と同じ	00
AA204	第2補助速設定	AA104と同じ	0.00
AA205	第2演算子選択	AA105と同じ	00
AA206	第2加算周波数設定	AA106と同じ	0.00
AA211	第2運転指令選択	AA111と同じ	02
AA214	第2運転方向制限選択	AA114と同じ	00
AA215	第2停止方式選択	AA115と同じ	00
AA221	第2制御方式	AA121と同じ	00
AA223	第2ベクトル制御モード選択	AA123と同じ	00
Ab-01	周波数変換係数	0.01~100.00	1.00
Ab-03	多段速選択	00(16速:バイナリ (DFL~DHH))/01(8速:ビット (SF1~SF7))	00
Ab110	第1多段速0速	0.00~590.00(Hz)	10.00
Ab-11	多段速1速		20.00
Ab-12	多段速2速		30.00
Ab-13	多段速3速		40.00
Ab-14~ Ab-25	多段速4速~15速		0.00
Ab210	第2多段速0速	Ab110と同じ	10.00
AC-01	加減速時間入力選択	00(/パラメータ設定)/01(オプション1)/02(オプション2)/03(オプション3)	00
AC-02	多段加減速選択	00(共通)/01(多段加減速)	
AC-03	加速パターン選択	00(直線)/01(S字)/02(U字)/03(逆U字)/04(エレベータS字)	
AC-04	減速パターン選択		
AC-05	加速曲線定数(S,U,逆U)	1~10	2
AC-06	減速曲線定数(S,U,逆U)		
AC-08	EL-S字加速時曲線比率1	0~100	25
AC-09	EL-S字加速時曲線比率2		
AC-10	EL-S字減速時曲線比率1		
AC-11	EL-S字減速時曲線比率2		
AC115	第1 2段加減速選択	00([AD2] 端子)/01(/パラメータ設定)/02(正転逆転切替)	00
AC116	第1 2段加速周波数	0.00~590.00(Hz)	0.00
AC117	第1 2段減速周波数		
AC120	第1加速時間1	0.00~3600.00(s)	30.00
AC122	第1減速時間1		
AC124	第1加速時間2		
AC126	第1減速時間2		
AC-30	多段速1加速時間		
AC-32	多段速1減速時間		
AC-34	多段速2加速時間		
AC-36	多段速2減速時間		
AC-38	多段速3加速時間		
AC-40	多段速3減速時間		
AC-42	多段速4加速時間		
AC-44	多段速4減速時間		
AC-46	多段速5加速時間		
AC-48	多段速5減速時間		
AC-50	多段速6加速時間		
AC-52	多段速6減速時間		
AC-54	多段速7加速時間		
AC-56	多段速7減速時間		
AC-58	多段速8加速時間		
AC-60	多段速8減速時間		
AC-62	多段速9加速時間		
AC-64	多段速9減速時間		
AC-66	多段速10加速時間		
AC-68	多段速10減速時間		
AC-70	多段速11加速時間		
AC-72	多段速11減速時間		

コード	名称	データ範囲	初期値
AC-74	多段速12加速時間	0.00~3600.00(s)	0.00
AC-76	多段速12減速時間		
AC-78	多段速13加速時間		
AC-80	多段速13減速時間		
AC-82	多段速14加速時間		
AC-84	多段速14減速時間		
AC-86	多段速15加速時間		
AC-88	多段速15減速時間		
AC215	第2 2段加速減速選択	AC115と同じ	00
AC216	第2 2段加速周波数	AC116と同じ	0.00
AC217	第2 2段減速周波数	AC117と同じ	
AC220	第2加速時間1	AC120と同じ	30.00
AC222	第2減速時間1	AC122と同じ	
AC224	第2加速時間2	AC124と同じ	
AC226	第2減速時間2	AC126と同じ	
Ad-01	トルク指令入力選択	00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)/15(PID演算)	01
Ad-02	トルク指令設定	-500.0~500.0(%)	0.0
Ad-03	トルク指令極性選択	00(符号どおり)/01(回転方向に従う)	00
Ad-04	速度トルク制御切替時間	0~1000(ms)	100
Ad-11	トルクバイアス入力選択	00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)/15(PID演算)	00
Ad-12	トルクバイアス設定	-500.0~500.0(%)	0.0
Ad-13	トルクバイアス極性選択	00(符号どおり)/01(回転方向に従う)	00
Ad-14	トルクバイアス有効端子[TBS] 選択	00(無効)/01(有効)	00
Ad-40	トルク制御時速度制限値入力選択	01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) 12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)	07
Ad-41	トルク制御時周波数制限値(正転用)	0.00~590.00(Hz)	0.00
Ad-42	トルク制御時周波数制限値(逆転用)		
AE-01	電子ギア設置位置選択	00(フィードバック側)/01(指令側)	00
AE-02	電子ギア比分子	1~10000	1
AE-03	電子ギア比分母		1
AE-04	位置決め完了範囲設定		0~1000(ms)
AE-05	位置決め完了ディレイ時間設定	0.00~10.00(s)	0.00
AE-06	位置制御フィードフォワード	0.00~655.35	0.00
AE-07	位置ループゲイン	0.00~100.00	0.50
AE-08	位置バイアス量	-2048~2048	0
AE-10	オリエンテーション停止位置入力先選択	00(パラメータ設定)/01(オプション1) 02(オプション2)/03(オプション3)	00
AE-11	オリエンテーション停止位置	0~4095	0
AE-12	オリエンテーション速度設定	0.00~120.00	5.00
AE-13	オリエンテーション方向設定	00(正転)/01(逆転)	00
AE-20	位置指令0	[AA121] ≠10または [AA123] ≠03の場合0~+268435455(パルス) [AA121]=10かつ [AA123]=03の場合-1073741823~+1073741823(パルス)	0
AE-22	位置指令1		
AE-24	位置指令2		
AE-26	位置指令3		
AE-28	位置指令4		
AE-30	位置指令5		
AE-32	位置指令6		
AE-34	位置指令7		
AE-36	位置指令8		
AE-38	位置指令9		
AE-40	位置指令10		
AE-42	位置指令11		
AE-44	位置指令12		
AE-46	位置指令13		
AE-48	位置指令14		
AE-50	位置指令15		
AE-52	位置範囲指定(正転側)	[AA121] ≠10または [AA123] ≠03の場合0~+268435455(パルス) [AA121]=10かつ [AA123]=03の場合0~+1073741823(パルス)	268435455
AE-54	位置範囲指定(逆転側)	[AA121] ≠10または [AA123] ≠03の場合-268435455~0(パルス) [AA121]=10かつ [AA123]=03の場合-1073741823~0(パルス)	-268435455

機能一覧

コード	名称	データ範囲	初期値
AE-56	位置決めモード選択	00(リミット有効)/01(リミット無効)	00
AE-60	ティーチング選択	00(X00) ~15(X15)	X00
AE-61	電源遮断時の現在位置記憶	00(無効)/01(有効)	00
AE-62	プリセット位置データ	[AA121] ≠10または [AA123] ≠03の場合0~+268435455(パルス) [AA121]=10かつ [AA123]=03の場合0~+1073741823(パルス)	0
AE-64	減速停止距離計算用ゲイン	50.00~200.00	100.00
AE-65	減速停止距離計算用バイアス	0.00~655.35	0.00
AE-66	APR制御速度リミット	0.00~100.00	1.00
AE-67	APR開始速度		0.20
AE-70	原点復帰モード選択	00(低速原点復帰)/01(高速原点復帰)/02(高速原点復帰2)	00
AE-71	原点復帰方向選択	00(正転)/01(逆転)	00
AE-72	低速原点復帰速度	0.00~10.00(Hz)	0.00
AE-73	高速原点復帰速度	0.00~590.00(Hz)	0.00
AF101	第1直流制動選択	00(無効)/01(有効)/02(周波数指令)	00
AF102	第1制動方式選択	00(直流制動)/01(速度サーボロック)/02(位置サーボロック)	00
AF103	第1直流制動周波数	0.00~590.00(Hz)	0.50
AF104	第1直流制動遅延時間	0.00~5.00(s)	0.00
AF105	第1停止時直流制動力	0~100%(内部制限あり)	0
AF106	第1停止時直流制動時間	0.00~60.00(s)	0.00
AF107	第1直流制動トリガ選択	00(エッジ動作)/01(レベル動作)	01
AF108	第1始動時直流制動力	0~100%(内部制限あり)	0
AF109	第1始動直流制動時間	0.00~60.00(s)	0.00
AF120	第1コンタクタ制御選択	00(無効)/01(有効:1次側)/02(有効:2次側)	00
AF121	第1始動待機時間	0.00~2.00(s)	0.20
AF122	第1コンタクタ開放遅れ時間		0.10
AF123	第1コンタクタチェック時間		0.10
AF130	第1ブレーキ制御選択	00(無効)/01(ブレーキ制御1有効)/02(ブレーキ制御1正逆個別)/03(ブレーキ制御2)	00
AF131	第1ブレーキ開放確立待ち時間(正転)	0.00~5.00(s)	0.00
AF132	第1加速待ち時間(正転)		
AF133	第1停止待ち時間(正転)		
AF134	第1ブレーキ確認待ち時間(正転)		
AF135	第1ブレーキ開放周波数(正転)	0.00~590.00(Hz)	0.00
AF136	第1ブレーキ開放電流(正転)	(0.00~2.00) ×インバータ定格電流(A)	定格電流
AF137	第1ブレーキ投入周波数(正転)	0.00~590.00(Hz)	0.00
AF138	第1ブレーキ開放確立待ち時間(逆転)	0.00~5.00(s)	0.00
AF139	第1加速待ち時間(逆転)		
AF140	第1停止待ち時間(逆転)		
AF141	第1ブレーキ確認待ち時間(逆転)		
AF142	第1ブレーキ開放周波数(逆転)	0.00~590.00(Hz)	0.00
AF143	第1ブレーキ開放電流(逆転)	(0.00~2.00) ×インバータ定格電流(A)	定格電流
AF144	第1ブレーキ投入周波数(逆転)	0.00~590.00(Hz)	0.00
AF150	第1ブレーキ開放遅れ時間	0.00~2.00(s)	0.20
AF151	第1ブレーキ投入遅れ時間		
AF152	第1ブレーキチェック時間		
AF153	第1始動時サーボロック時間	0.00~10.00(s)	0.60
AF154	第1停止時サーボロック時間		
AF201	第2直流制動選択	AF101と同じ	00
AF202	第2制動方式選択	AF102と同じ	00
AF203	第2直流制動周波数	AF103と同じ	0.50
AF204	第2直流制動遅延時間	AF104と同じ	0.00
AF205	第2停止時直流制動力	AF105と同じ	0
AF206	第2停止時直流制動時間	AF106と同じ	0.00
AF207	第2直流制動トリガ選択	AF107と同じ	01
AF208	第2始動時直流制動力	AF108と同じ	0
AF209	第2始動直流制動時間	AF109と同じ	0.00
AF220	第2コンタクタ制御選択	AF120と同じ	00
AF221	第2始動待機時間	AF121と同じ	0.20
AF222	第2コンタクタ開放遅れ時間	AF122と同じ	0.10
AF223	第2コンタクタチェック時間	AF123と同じ	0.10
AF230	第2ブレーキ制御選択	AF130と同じ	00
AF231	第2ブレーキ開放確立待ち時間(正転)	AF131と同じ	0.00
AF232	第2加速待ち時間(正転)	AF132と同じ	0.00
AF233	第2停止待ち時間(正転)	AF133と同じ	0.00
AF234	第2ブレーキ確認待ち時間(正転)	AF134と同じ	0.00
AF235	第2ブレーキ開放周波数(正転)	AF135と同じ	0.00
AF236	第2ブレーキ開放電流(正転)	AF136と同じ	定格電流

コード	名称	データ範囲	初期値
AF237	第2ブレーキ投入周波数(正転)	AF137と同じ	0.00
AF238	第2ブレーキ開放確立待ち時間(正転)	AF138と同じ	0.00
AF239	第2加速待ち時間(正転)	AF139と同じ	0.00
AF240	第2停止待ち時間(正転)	AF140と同じ	0.00
AF241	第2ブレーキ確認待ち時間(逆転)	AF141と同じ	0.00
AF242	第2ブレーキ開放周波数(逆転)	AF142と同じ	0.00
AF243	第2ブレーキ開放電流(逆転)	AF143と同じ	定格電流
AF244	第2ブレーキ投入周波数(逆転)	AF144と同じ	0.00
AF250	第2ブレーキ開放遅れ時間	AF150と同じ	0.20
AF251	第2ブレーキ投入遅れ時間	AF151と同じ	0.20
AF252	第2ブレーキチェック時間	AF152と同じ	0.10
AF253	第2始動時サーボロック時間	AF153と同じ	0.60
AF254	第2停止時サーボロック時間	AF154と同じ	0.60
AG101	第1ジャンプ周波数1	0.00~590.00(Hz)	0.00
AG102	第1ジャンプ周波数幅1	0.00~10.00(Hz)	0.50
AG103	第1ジャンプ周波数2	0.00~590.00(Hz)	0.00
AG104	第1ジャンプ周波数幅2	0.00~10.00(Hz)	0.50
AG105	第1ジャンプ周波数3	0.00~590.00(Hz)	0.00
AG106	第1ジャンプ周波数幅3	0.00~10.00(Hz)	0.50
AG110	第1加速ホールド周波数	0.00~590.00(Hz)	0.00
AG111	第1加速ホールド時間	0.0~60.0(s)	0.0
AG112	第1減速ホールド周波数	0.00~590.00(Hz)	0.00
AG113	第1減速ホールド時間	0.0~60.0(s)	0.0
AG-20	ジョギング周波数	0.00~10.00(Hz)	5.00
AG-21	ジョギング停止選択	00(停止時MBS運転中無効)/01(減速停止運転中無効)/02(停止時DB運転中無効) 03(停止時MBS運転中有効)/04(減速停止運転中有効)/05(停止時DB運転中有効)	01
AG201	第2ジャンプ周波数1	AG101と同じ	0.00
AG202	第2ジャンプ周波数幅1	AG102と同じ	0.00
AG203	第2ジャンプ周波数2	AG103と同じ	0.00
AG204	第2ジャンプ周波数幅2	AG104と同じ	0.00
AG205	第2ジャンプ周波数3	AG105と同じ	0.00
AG206	第2ジャンプ周波数幅3	AG106と同じ	0.00
AG210	第2加速ホールド周波数	AG110と同じ	0.00
AG211	第2加速ホールド時間	AG111と同じ	0.0
AG212	第2減速ホールド周波数	AG112と同じ	0.00
AG213	第2減速ホールド時間	AG113と同じ	0.0
AH-01	PID1選択	00(無効)/01(有効逆出力なし)/02(有効逆出力あり)	00
AH-02	PID1偏差マイナス	00(無効)/01(有効)	00
AH-03	PID1単位選択	単位選択肢	01
AH-04	PID1スケール調整(0%)	-10000~10000	0
AH-05	PID1スケール調整(100%)		10000
AH-06	PID1スケール調整(小数点)	0~4	2
AH-07	PID1目標値1入力先選択	00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)	07
AH-10	PID1目標値1設定値	-100.00~100.00[AH-04]~[AH-06]によりデータ範囲が変わります。	0.00
AH-12	PID1多段目標値1		
AH-14	PID1多段目標値2		
AH-16	PID1多段目標値3		
AH-18	PID1多段目標値4		
AH-20	PID1多段目標値5		
AH-22	PID1多段目標値6		
AH-24	PID1多段目標値7		
AH-26	PID1多段目標値8		
AH-28	PID1多段目標値9		
AH-30	PID1多段目標値10		
AH-32	PID1多段目標値11		
AH-34	PID1多段目標値12		
AH-36	PID1多段目標値13		
AH-38	PID1多段目標値14		
AH-40	PID1多段目標値15		
AH-42	PID1目標値2入力先選択	AH-07と同一	00
AH-44	PID1目標値2設定値	-100.00~100.00(%) [AH-04]~[AH-06]によりデータ範囲が変わります	0.00
AH-46	PID1目標値3入力先選択	AH-07と同一	00
AH-48	PID1目標値3設定値	-100.00~100.00(%) [AH-04]~[AH-06]によりデータ範囲が変わります	0.00
AH-50	PID1目標値1演算子選択	01(加算)/02(減算)/03(乗算)/04(除算)/05(偏差最小)/06(偏差最大)	01

機能一覧

コード	名称	データ範囲	初期値
AH-51	PID1フィードバックデータ1入力先選択	00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) 12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB)	01
AH-52	PID1フィードバックデータ2入力先選択		00
AH-53	PID1フィードバックデータ3入力先選択	01(加算)/02(減算)/03(乗算)/04(除算)/05(FB1の平方根)/06(FB2の平方根) 09(入力の最小)/10(入力の最大)	00
AH-54	PID1フィードバックデータ演算子選択		01
AH-60	PID1ゲイン切り替え方法選択	00(ゲイン1のみ)/01([PRO] 端子切替)	00
AH-61	PID1比例ゲイン1	0.0~100.0	1.0
AH-62	PID1積分ゲイン1	0.0~3600.0(s)	1.0
AH-63	PID1微分ゲイン1	0.00~100.00(s)	0.00
AH-64	PID1比例ゲイン2	0.0~100.0	0.0
AH-65	PID1積分ゲイン2	0.00~3600.0(s)	0.0
AH-66	PID1微分ゲイン2	0.00~100.00(s)	0.00
AH-67	PID1ゲイン切替時間	0~10000(ms)	100
AH-70	PID1フィードフォワード選択	00(無効)/01(VFR端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)	00
AH-71	PID1可変範囲		0.00
AH-72	PID1偏差過大レベル		3.00
AH-73	PID1フィードバック比較信号OFFレベル	0.00~100.00(%)	100.00
AH-74	PID1フィードバック比較信号ONレベル		0.00
AH-75	PIDソフトスタート機能選択	00(無効)/01(有効)	00
AH-76	PIDソフトスタート目標レベル	0.00~100.00(%)	100.00
AH-78	PIDソフトスタート用加速時間	0.00~3600.00(s)	30.00
AH-80	PIDソフトスタート時間	0.00~600.00(s)	0.00
AH-81	PID起動異常判定実施選択	00(無効)/01(有効:エラー出力)/02(有効:ワーニング)	00
AH-82	PID起動異常判定レベル	0.00~100.00(%)	0.00
AH-85	PIDスリープ条件選択	00(無効)/01(出力低下)/02([SLEP] 端子)	00
AH-86	PIDスリープ開始レベル	0.00~590.00(Hz)	0.00
AH-87	PIDスリープ動作時間	0.00~100.00(s)	0.00
AH-88	PIDスリープ前ブースト選択	00(無効)/01(有効)	00
AH-89	PIDスリープ前ブースト時間	0.00~100.00(s)	0.00
AH-90	PIDスリープ前ブースト量	0.00~100.00(%)	0.00
AH-91	PIDスリープ前最小稼働時間		
AH-92	PIDスリープ状態最小保持時間	0.00~100.00(s)	0.00
AH-93	PIDウェイク条件選択	01(偏差量)/02(フィードバック低下)/03([WAKE] 端子)	01
AH-94	PIDウェイク開始レベル	0.00~100.00(%)	0.00
AH-95	PIDウェイク動作時間	0.00~100.00(s)	0.00
AH-96	PIDウェイク開始偏差量	0.00~100.00(%)	0.00

コード	名称	データ範囲	初期値
AJ-01~AJ-10	PID2選択	AH-01~10と同一	-
AJ-12	PID2フィードバックデータ入力先選択	AH-52と同一	02
AJ-13	PID2比例ゲイン	0.0~100.0	1.0
AJ-14	PID2積分ゲイン	0.0~3600.0(s)	1.0
AJ-15	PID2微分ゲイン	0.00~100.00(s)	0.00
AJ-16	PID2可変範囲		0.00
AJ-17	PID2偏差過大レベル		3.00
AJ-18	PID2フィードバック比較信号OFFレベル	0.00~100.00(%)	100.00
AJ-19	PID2フィードバック比較信号ONレベル		0.00
AJ-21~AJ-30	PID3選択	AH-01~10と同一	-
AJ-32	PID3フィードバックデータ入力先選択	AH-52と同一	01
AJ-33~AJ-39	PID3	AJ-13~19と同一	-
AJ-41~AJ-50	PID4選択	AH-01~10と同一	-
AJ-52	PID4フィードバックデータ入力先選択	AH-52と同一	01
AJ-53~AJ-59	PID4	AJ-13~19と同一	-

■パラメータ (Bコード:保護機能)

コード	名称	データ範囲	初期値
bA101	第1周波数上限リミット選択	00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力) 04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力) 07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)/10(オプション2) 11(オプション3)/12(パルス列入力(本体))/13(パルス列入力HF-FB)	00
bA102	第1周波数上限リミッタ	0.00~590.00(Hz)	0.00
bA103	第1周波数下限リミッタ		
bA110	第1トルクリミット選択	00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力) 04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力) 07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1) 10(オプション2)/11(オプション3)	07
bA111	第1トルクリミットパラメータモード選択	00(4象限個別)/01([TRQ]端子切替)	00
bA112	第1トルクリミット1(4象限正転力行)	0.0~500.0(%)	200.0
bA113	第1トルクリミット2(4象限逆転回生)		
bA114	第1トルクリミット3(4象限逆転力行)		
bA115	第1トルクリミット4(4象限正転回生)		
bA116	第1トルクLADストップ選択	00(無効)/01(有効)	00
bA120	第1過電流抑制選択		00
bA121	第1過電流抑制レベル	(0.0~2.5) ×インバータ定格電流(A)	2.0×定格電流
bA122	第1ストール防止1選択	00(無効)/01(加速定速)/02(定速のみ)/03(加速定速・回生時増速)	01
bA123	第1ストール防止1レベル	(0.2~2.5) ×インバータ定格電流(A)	1.7×定格電流
bA124	第1ストール防止1動作時間	0.10~3600.00(s)	1.00
bA126	第1ストール防止2選択	00(無効)/01(加速定速)/02(定速のみ)/03(加速定速・回生時増速)	01
bA127	第1ストール防止2レベル	(0.2~2.5) ×インバータ定格電流(A)	2.0×定格電流
bA128	第1ストール防止2動作時間	0.10~3600.00(s)	1.00
bA-30	瞬停ノンストップ選択	00(無効)/01(有効:減速停止)/02(有効:復帰無し)/03(有効:復帰有り)	00
bA-31	瞬停ノンストップ開始電圧	(200V級) 0.0~410.0(V) (400V級) 0.0~820.0(V)	(200V級) 220.0 (400V級) 440.0
bA-32	瞬停ノンストップ目標レベル		(200V級) 360.0 (400V級) 720.0
bA-34	瞬停ノンストップ減速時間	0.01~3600.00(s)	1.00
bA-36	瞬停ノンストップ減速開始幅	0.00~10.00(Hz)	0.00
bA-37	瞬停ノンストップ直流電圧一定制御Pゲイン	0.00~5.00	0.20
bA-38	瞬停ノンストップ直流電圧一定制御Iゲイン	0.00~150.00(s)	1.00
bA140	第1過電圧抑制機能	00(無効)/01(直流電圧一定減速)/02(減速時のみ加速) 03(定速・減速時に加速)	00
bA141	第1過電圧抑制レベル設定	(200V級) 330.0~400.0(V) (400V級) 660.0~800.0(V)	(200V級) 380.0 (400V級) 760.0
bA142	第1過電圧抑制動作時間	0.00~3600.00(s)	1.00
bA144	第1直流電圧一定制御Pゲイン	0.00~5.00	0.20
bA145	第1直流電圧一定制御Iゲイン	0.00~150.00(s)	1.00
bA146	第1過励磁機能選択	00(無効)/01(常時動作)/02(減速時のみ動作)/03(レベル動作) 04(減速時のみレベル動作)	00
bA147	第1過励磁フィルタ時定数	0.00~1.00(s)	0.30
bA148	第1過励磁電圧ゲイン	50~400(%)	100
bA149	第1過励磁抑制レベル設定	(200V級) 330.0~400.0(V) (400V級) 660.0~800.0(V)	(200V級) 360.0 (400V級) 720.0
bA-60	DBTR使用率(制動抵抗動作回路)	0.0~10.0×([bA-63]/最小抵抗値 ^{注)} 2(%)	10.0
bA-61	DBTR選択	00(無効)/01(有効:停止中無効)/02(有効:停止中有効)	00
bA-62	DBTRオンレベル	(200V級) 330.0~400.0(V) (400V級) 660.0~800.0(V)	(200V級) 360.0 (400V級) 720.0
bA-63	DBTR抵抗値	最小抵抗値~600(Ω)	最小抵抗値 ^{注)}
bA-70	冷却ファン動作選択	00(常時ON)/01(運転中ON)/02(温度依存)	00
bA-71	冷却ファン累積時間クリア	00(無効)/01(クリア実行)	00
bA201	第2周波数上限リミット選択	bA101と同じ	00
bA202	第2周波数上限リミッタ	bA102と同じ	0.00
bA203	第2周波数下限リミッタ	bA103と同じ	0.00
bA210	第2トルクリミット選択	bA110と同じ	07
bA211	第2トルクリミットパラメータモード選択	bA111と同じ	00
bA212	第2トルクリミット1(4象限正転力行)	bA112と同じ	200.0(%)
bA213	第2トルクリミット2(4象限逆転回生)	bA113と同じ	
bA214	第2トルクリミット3(4象限逆転力行)	bA114と同じ	
bA215	第2トルクリミット4(4象限正転回生)	bA115と同じ	
bA216	第2トルクLADストップ選択	bA116と同じ	00
bA220	第2過電流抑制選択	bA120と同じ	00
bA221	第2過電流抑制レベル	bA121と同じ	2.0×定格電流
bA222	第2ストール防止1選択	bA122と同じ	01
bA223	第2ストール防止1レベル	bA123と同じ	1.7×定格電流
bA224	第2ストール防止1動作時間	bA124と同じ	1.00

注) 最小抵抗値は、インバータ形式により異なります。

機能一覧

コード	名称	データ範囲	初期値
bA226	第2ストール防止2選択	bA126と同じ	01
bA227	第2ストール防止2レベル	bA127と同じ	1.7×定格電流
bA228	第2ストール防止2動作時間	bA128と同じ	1.00
bA240	第2過電圧抑制機能	bA140と同じ	00
bA241	第2過電圧抑制レベル設定	bA141と同じ	380.0/760.0
bA242	第2過電圧抑制動作時間	bA142と同じ	1.00
bA244	第2直流電圧一定制御Pゲイン	bA144と同じ	0.20
bA245	第2直流電圧一定制御Iゲイン	bA145と同じ	1.00
bA246	第2過励磁機能選択	bA146と同じ	02
bA247	第2過励磁フィルタ時定数	bA147と同じ	0.30
bA248	第2過励磁電圧ゲイン	bA148と同じ	100
bA249	第2過励磁抑制レベル設定	bA149と同じ	360.0/720.0
bb101	第1キャリア周波数	[Ub-03]=02:標準負荷0.5~16.0(kHz) / [Ub-03]=01:軽負荷0.5~12.0(kHz) [Ub-03]=00:超軽負荷0.5~10.0(kHz)	2.0
bb102	第1スプリングルキャリアパターン選択	00(無効)/01(パターン1有効)/02(パターン2有効)/03(パターン3有効)	00
bb103	第1自動キャリア低減選択	00(無効)/01(有効:電流)/02(有効:温度)	00
bb-10	自動リセット選択	00(無効)/01(運転指令OFFで有効)/02(設定時間後に有効)	00
bb-11	自動リセットアラーム選択	00(出力する)/01(出力しない)	00
bb-12	自動リセット待機時間	0~600(s)	2
bb-13	自動リセット回数	0~10	3
bb-20	瞬停リトライ回数	0~16/255	0
bb-21	不足電圧リトライ回数		
bb-22	過電流リトライ回数	0~5	0
bb-23	過電圧リトライ回数		
bb-24	瞬停・不足電圧リトライ選択	00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート)/02(周波数引込再始動) 03(検出速度)/04(周波数合わせ減速停止後トリップ)	01
bb-25	瞬停許容時間	0.3~25.0(s)	1.0
bb-26	瞬停・不足電圧リトライ待機時間	0.3~100.0(s)	1.0
bb-27	停止中の瞬停・不足トリップ選択	00(無効)/01(停止中有効)/02(停止中・減速停止中無効)	00
bb-28	過電流トリップリトライ選択	00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート)/02(周波数引込再始動) 03(検出速度)/04(周波数合わせ減速停止後トリップ)	01
bb-29	過電流リトライ待機時間	0.3~100.0(s)	0.3
bb-30	過電圧トリップリトライ選択	00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート)/02(周波数引込再始動) 03(検出速度)/04(周波数合わせ減速停止後トリップ)	01
bb-31	過電圧リトライ待機時間	0.3~100.0(s)	0.3
bb-40	フリーラン (MBS) 解除後再始動	00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート)/02(周波数引込再始動)	00
bb-41	リセット (RST) 解除後再始動	03(検出速度)	00
bb-42	周波数合せ下限設定	0.00~590.00(Hz)	0.00
bb-43	周波数引込再始動レベル	(0.2~2.5) ×インバータ定格電流(A)	定格電流
bb-44	周波数引込再始動定数(周波数)		
bb-45	周波数引込再始動定数(電圧)	0.10~30.00(s)	0.50
bb-46	周波数引込再始動時の過電流抑制レベル	(0.0~2.5) ×インバータ定格電流(A)	定格電流
bb-47	周波数引込再始動時の始動周波数選択	00(遮断周波数)/01(最高周波数)/02(設定周波数)	00
bb-50	周波数合せフィルタゲイン	0~1000(%)	50
bb160	第1過電流検出レベル	インバータ容量により異なります。	-
bb-61	受電過電圧	00(ワーニング)/01(エラー)	00
bb-62	受電過電圧レベル選択	(200V級) 300.0~410.0(V) (400V級) 600.0~820.0(V)	200V級390.0 400V級780.0
bb-64	地絡検出選択		01
bb-65	入力欠相選択	00(無効)/01(有効)	00
bb-66	出力欠相選択		00
bb-67	出力欠相検出感度	1~100(%)	10
bb-70	サーミスタエラーレベル	0~10000(Ω)	3000
bb-80	過速度検出レベル	0.0~150.0(%)	135.0
bb-81	過速度検出時間	0.0~5.0(s)	0.5
bb-82	速度偏差異常時の動作	00(ワーニング)/01(エラー)	00
bb-83	速度偏差異常検出レベル	0.0~100.0(%)	15.0
bb-84	速度偏差異常検出時間	0.0~5.0(s)	0.5
bb-85	位置偏差異常時の動作	00(ワーニング)/01(エラー)	00
bb-86	位置偏差異常検出レベル	0.0~65535(×100pls)	4096
bb-87	位置偏差異常時間	0.0~5.0(s)	0.5
bb201	第2キャリア周波数	bb101と同じ	2.0
bb202	第2スプリングルキャリアパターン選択	bb102と同じ	00
bb203	第2自動キャリア低減選択	bb103と同じ	00
bb260	第2過電流検出レベル	bb160と同じ	-
bC110	第1電子サーマルレベル	(0.0~3.0) ×インバータ定格電流	定格電流
bC111	第1電子サーマル特性選択	00(低減特性)/01(定トルク特性)/02(自由設定)	00
bC112	第1電子サーマル減算機能選択	00(無効)/01(有効)	01
bC113	第1電子サーマル減算時間	1~1000(s)	600
bC-14	電源遮断時の電子サーマルカウンタ記憶	00(無効)/01(有効)	01

コード	名称	データ範囲	初期値
bC120	第1自由電子サーマル周波数1	0.00~[bC122] (Hz)	0.00
bC121	第1自由電子サーマル電流1	(0.0~3.0) ×インバータ定格電流	0.0
bC122	第1自由電子サーマル周波数2	[bC120] ~[bC124] (Hz)	0.00
bC123	第1自由電子サーマル電流2	(0.0~3.0) ×インバータ定格電流	0.0
bC124	第1自由電子サーマル周波数3	[bC122] ~590.00(Hz)	0.00
bC125	第1自由電子サーマル電流3	(0.0~3.0) ×インバータ定格電流	0.0
bC210	第2電子サーマルレベル	bC110と同じ	定格電流
bC211	第2電子サーマル特性選択	bC111と同じ	00
bC212	第2電子サーマル減算機能選択	bC112と同じ	01
bC213	第2電子サーマル減算時間	bC113と同じ	600
bC220	第2自由電子サーマル周波数1	bC120と同じ	0.00
bC221	第2自由電子サーマル電流1	bC121と同じ	0.0
bC222	第2自由電子サーマル周波数2	bC122と同じ	0.00
bC223	第2自由電子サーマル電流2	bC123と同じ	0.0
bC224	第2自由電子サーマル周波数3	bC124と同じ	0.00
bC225	第2自由電子サーマル電流3	bC125と同じ	0.0
bd-01	STO入力表示選択	00(表示あり)/01(表示なし)/02(トリップ)	00
bd-02	STO入力代替許容時間	0.00~60.00(s)	1.00
bd-03	STO入力許容時間内表示選択	00(表示あり)/01(表示なし)	00
bd-04	STO入力許容時間後動作選択	00(状態のみ保持)/01(無効)/02(トリップ)	00

■パラメータ (Cコード:端子、RS485)

コード	名称	データ範囲	初期値	
CA-01	入力端子機能	[FR] 選択	001	
CA-02		[RR] 選択	002	
CA-03		[DFL] 選択	003	
CA-04		[DFM] 選択	004	
CA-05		[AUT] 選択	015	
CA-06		[MBS] 選択	<入力端子機能一覧>参照してください。	032
CA-07		[JOG] 選択		029
CA-08		[ES] 選択		033
CA-09		[RST] 選択		028
CA-10		[DFH] 選択		005
CA-11		[DHH] 選択		006
CA-21	入力端子[FR]	a/b(NO/NC) 選択	00(ノーマルオープン)/01(ノーマルクローズ)	
CA-22	入力端子[RR]			
CA-23	入力端子[DFL]			
CA-24	入力端子[DFM]			
CA-25	入力端子[AUT]			
CA-26	入力端子[MBS]			
CA-27	入力端子[JOG]			
CA-28	入力端子[ES]			
CA-29	入力端子[RST]			
CA-30	入力端子[DFH]			
CA-31	入力端子[DHH]			
CA-41	入力端子[FR]	応答時間	0~400(ms)	
CA-42	入力端子[RR]			
CA-43	入力端子[DFL]			
CA-44	入力端子[DFM]			
CA-45	入力端子[AUT]			
CA-46	入力端子[MBS]			
CA-47	入力端子[JOG]			
CA-48	入力端子[ES]			
CA-49	入力端子[RST]			
CA-50	入力端子[DFH]			
CA-51	入力端子[DHH]			
CA-55	多段入力確定時間	0~2000(ms)	0	
CA-60	UP/DWN対象選択	00(周波数指令)/01(PID1)	00	
CA-61	UP/DWN記憶選択	00(保存しない)/01(保存する)	00	
CA-62	UP/DWNUDCモード選択	00(0Hz)/01(保存データ)	00	
CA-64	UP/DWN機能用加速時間	0.00~3600.00(s)	30.00	
CA-70	[F-OP] 周波数指令	01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力) 05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)/15(PID演算)	01	
CA-71	[F-OP] 運転指令	00([FR]/[RR] 端子)/01(3ワイヤ)/02(操作パネルのRUNキー)/03(RS485) 04(オプション1)/05(オプション2)/06(オプション3)	00	

機能一覧

コード	名称	データ範囲	初期値
CA-72	リセット選択	00(ON時トリップ解除)/01(OFF時トリップ解除)/02(トリップ時のみON時解除) 03(トリップ時のみOFF時解除)	00
CA-81	エンコーダ定数設定	32~65535(/パルス)	1024
CA-82	エンコーダ相順選択	00(A相先行)/01(B相先行)	00
CA-83	モータギア比分子	1~10000	1
CA-84	モータギア比分母		
CA-90	パルス列入力(本体) 検出対象選択	00(/パルスカウント機能(PCNT)/01(/パルス列入力周波数指令)/02(速度フィードバック) 03(/パルスカウント)	00
CA-91	パルス列入力(本体) モード選択	00(90°位相差)/01(正逆指令と回転方向)/02(正転逆転/パルス列)	00
CA-92	パルス列周波数スケール	0.05~32.00(kHz)	25.00
CA-93	パルス列周波数フィルタ時定数	0.01~2.00(s)	0.10
CA-94	パルス列周波数バイアス量	-100.0~100.0(%)	0.0
CA-95	パルス列周波数検出上限リミット	0.0~100.0(%)	100.0
CA-96	パルス列周波数検出下限レベル		0.0
CA-97	パルスカウント コンペアマッチ出力	ONレベル	0
CA-98		OFFレベル	0~65535
CA-99		最大値	65535
Cb-01	[VRF] 端子	入力フィルタ時定数	1~500(ms)
Cb-03		周波数設定スタート量	0.00~100.00(%)
Cb-04		周波数設定エンド量	100.00
Cb-05		アナログ入力スタート割合	0.0~[Cb-06] (%)
Cb-06		アナログ入力エンド割合	[Cb-05] ~100.0(%)
Cb-07		スタート選択	00(スタート量)/01(0%)
Cb-11		[IRF] 端子	入力フィルタ時定数
Cb-13	周波数設定スタート量		0.00~100.00(%)
Cb-14	周波数設定エンド量		100.00
Cb-15	アナログ入力スタート割合		0.0~[Cb-16] (%)
Cb-16	アナログ入力エンド割合		[Cb-15] ~100.0(%)
Cb-17	スタート選択	00(スタート量)/01(0%)	
Cb-21	[VF2] 端子	入力フィルタ時定数	1~500(ms)
Cb-22		周波数設定スタート量	00(単独)/01(VRF/IRFに加算:可逆あり)/02(VRF/IRFに加算:可逆なし)
Cb-23		周波数設定エンド量	-100.00~100.00(%)
Cb-24		アナログ入力スタート割合	100.00
Cb-25		アナログ入力エンド割合	-100.0~[Cb-26]
Cb-26	スタート選択	[Cb-25] ~100.0	
Cb-30	[VRF] 端子	電圧/電流バイアス調整	-100.00~100.00
Cb-31		電圧/電流調整ゲイン	0~200.00
Cb-32	[IRF] 端子	電圧/電流バイアス調整	-100.00~100.00
Cb-33		電圧/電流調整ゲイン	0~200.00
Cb-34	[VF2] 端子	電圧バイアス調整	-100.00~100.00
Cb-35		電圧調整ゲイン	0~200.00
Cb-40	サーミスタ選択	00(無効)/01(PTC抵抗値有効)/02(NTC抵抗値有効)	00
Cb-41	サーミスタ [TH+/TH-] 調整	0.0~1000.0	100.0
CC-01	出力端子機能	[UPF] 選択	002
CC-02		[DRV] 選択	001
CC-03		[X1] 選択	003
CC-04		[X2] 選択	<出力端子機能一覧>を参照してください。
CC-05		[X3] 選択	007
CC-06		[RL] 選択	035
CC-07		[FL] 選択	000
CC-11	出力端子[UPF]	a/b(NO/NC) 選択	00(ノーマルオープン)/01(ノーマルクローズ)
CC-12	出力端子[DRV]		
CC-13	出力端子[X1]		
CC-14	出力端子[X2]		
CC-15	出力端子[X3]		
CC-16	出力端子[RL]		
CC-17	出力端子[FL]		
CC-20	出力端子[UPF]	オンディレイ時間	0.00~100.00(s)
CC-21		オフディレイ時間	
CC-22	出力端子[DRV]	オンディレイ時間	
CC-23		オフディレイ時間	
CC-24	出力端子[X1]	オンディレイ時間	
CC-25		オフディレイ時間	
CC-26	出力端子[X2]	オンディレイ時間	
CC-27		オフディレイ時間	

機能一覧

コード	名称		データ範囲	初期値
CC-28	出力端子[X3]	オンディレイ時間	0.00~100.00(s)	0.00
CC-29		オフディレイ時間		
CC-30	出力端子[RL]	オンディレイ時間		
CC-31		オフディレイ時間		
CC-32	出力端子[FL]	オンディレイ時間		
CC-33		オフディレイ時間		
CC-40	論理演算出力信号	LOG1選択1	〈出力端子機能一覧〉を参照してください。	000
CC-41		LOG1選択2		000
CC-42		LOG1演算子選択	00(AND)/01(OR)/02(XOR)	00
CC-43		LOG2選択1	〈出力端子機能一覧〉を参照してください。	000
CC-44		LOG2選択2		000
CC-45		LOG2演算子選択	00(AND)/01(OR)/02(XOR)	00
CC-46		LOG3選択1	〈出力端子機能一覧〉を参照してください。	000
CC-47		LOG3選択2		000
CC-48		LOG3演算子選択	00(AND)/01(OR)/02(XOR)	00
CC-49		LOG4選択1	〈出力端子機能一覧〉を参照してください。	000
CC-50		LOG4選択2		000
CC-51		LOG4演算子選択	00(AND)/01(OR)/02(XOR)	00
CC-52		LOG5選択1	〈出力端子機能一覧〉を参照してください。	000
CC-53		LOG5選択2		000
CC-54		LOG5演算子選択	00(AND)/01(OR)/02(XOR)	00
CC-55		LOG6選択1	〈出力端子機能一覧〉を参照してください。	000
CC-56		LOG6選択2		000
CC-57		LOG6演算子選択	00(AND)/01(OR)/02(XOR)	00
CC-58		LOG7選択1	〈出力端子機能一覧〉を参照してください。	000
CC-59		LOG7選択2		000
CC-60		LOG7演算子選択	00(AND)/01(OR)/02(XOR)	00
Cd-01		[FRQ] 端子出力形態選択	00(PWM)/01(周波数)	00
Cd-02		[FRQ] 端子基準周波数(デジタル周波数出力時)	0~3600(kHz)	2880
Cd-03		[FRQ] 端子出力選択	モニタコードを指定	[dA-01]
Cd-04		[AMV] 端子出力選択		
Cd-05		[AMI] 端子出力選択		
Cd-10		アナログモニタ調整モード選択	00(無効)/01(有効)	00
Cd-11		[FRQ] 出力フィルタ時定数	1~500(ms)	100
Cd-12		[FRQ] 出力データ型選択	00(絶対値)/01(符号付)	00
Cd-13		[FRQ] バイアス調整	-100.0~100.0(%)	0.0
Cd-14	[FRQ] ゲイン調整	-1000.0~1000.0(%)	100.0	
Cd-15	[FRQ] 調整モード時の出力レベル	-100.0~100.0(%)	100.0	
Cd-21	[AMV] 出力フィルタ時定数	1~500(ms)	100	
Cd-22	[AMV] 出力データ型選択	00(絶対値)/01(符号付)	00	
Cd-23	[AMV] バイアス調整	-100.0~100.0(%)	0.0	
Cd-24	[AMV] ゲイン調整	-1000.0~1000.0(%)	100.0	
Cd-25	[AMV] 調整モード時の出力レベル	-100.0~100.0(%)	100.0	
Cd-31	[AMI] 出力フィルタ時定数	1~500(ms)	100	
Cd-32	[AMI] 出力データ型選択	00(絶対値)/01(符号付)	00	
Cd-33	[AMI] バイアス調整	-100.0~100.0(%)	20.0	
Cd-34	[AMI] ゲイン調整	-1000.0~1000.0(%)	80.0	
Cd-35	[AMI] 調整モード時の出力レベル	-100.0~100.0(%)	100.0	
CE101	第1低電流信号出力モード選択	00(加減速中,定速中)/01(定速中のみ)	01	
CE102	第1低電流検出レベル1	(0.00~2.00) ×インバータ定格電流	定格電流	
CE103	第1低電流検出レベル2			
CE105	第1過負荷予告信号出力モード選択	00(加減速中,定速中)/01(定速中のみ)	00	
CE106	第1過負荷予告レベル1	(0.00~2.00) ×インバータ定格電流	定格電流	
CE107	第1過負荷予告レベル2			
CE-10	加速時到達周波数1	0.00~590.00(Hz)	0.00	
CE-11	減速時到達周波数1			
CE-12	加速時到達周波数2			
CE-13	減速時到達周波数2			
CE120	第1オーバートルクレベル	正転力行	0.0~500.0(%)	100.0
CE121		逆転回生		
CE122		逆転力行		
CE123		正転回生		
CE-30	電子サーマルワーニングレベル	モータ	0.00~100.00(%)	85.00
CE-31		インバータ		
CE-33	0Hz検出値レベル		0.50	
CE-34	冷却フィン過熱予告レベル	0~200(°C)	120	
CE-36	RUN時間/電源オン時間レベル	0~100000(hr)	0	

機能一覧

コード	名称	データ範囲	初期値
CE-40	ウィンドウ コンパレータ	[VRF] 上限レベル	0~100(%)
CE-41		[VRF] 下限レベル	0
CE-42		[VRF] ヒステリシス幅	0~10(%)
CE-43		[IRF] 上限レベル	0~100(%)
CE-44		[IRF] 下限レベル	0
CE-45		[IRF] ヒステリシス幅	0~10(%)
CE-46		[VF2] 下限レベル	-100~100(%)
CE-47		[VF2] 下限レベル	-100
CE-48	[VF2] ヒステリシス幅	0~10(%)	
CE-50	[VRF] 断線時動作レベル	0~100(%)	0
CE-51	[VRF] 断線時動作レベル選択	00(無効) 01(有効:範囲外) 02(有効:範囲内)	00
CE-52	[IRF] 断線時動作レベル	0~100(%)	0
CE-53	[IRF] 断線時動作レベル選択	00(無効) 01(有効:範囲外) 02(有効:範囲内)	00
CE-54	[VF2] 断線時動作レベル	-100~100(%)	0
CE-55	[VF2] 断線時動作レベル選択	00(無効) 01(有効:範囲外) 02(有効:範囲内)	00
CE201	第2低電流信号出力モード選択	CE101と同じ	01
CE202	第2低電流検出レベル1	CE102と同じ	定格電流
CE203	第2低電流検出レベル2	CE103と同じ	
CE205	第2過負荷予告信号出力モード選択	CE105と同じ	01
CE206	第2過負荷予告レベル1	CE106と同じ	定格電流
CE207	第2過負荷予告レベル2	CE107と同じ	
CE220	第2オーバートルク レベル	(正転力行)	CE120と同じ
CE221		(逆転回生)	CE121と同じ
CE222		(逆転力行)	CE122と同じ
CE223		(正転回生)	CE123と同じ

コード	名称	データ範囲	初期値
CF-01	通信伝送速度選択(ボーレート選択)	03(2400bps)/04(4800bps)/05(9600bps)/06(19.2kbps) 07(38.4kbps)/08(57.6kbps)/09(76.8kbps)/10(115.2kbps)	04
CF-02	通信局番選択	1~247	1
CF-03	通信/パリティ選択	00(パリティなし)/01(偶数/パリティ)/02(奇数/パリティ)	00
CF-04	通信ストップビット選択	01(1bit)/02(2bit)	01
CF-05	通信エラー選択	00(エラー)/01(減速停止後トリップ) 02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止)	02
CF-06	通信タイムアウト時間	0.00~100.00(s)	0.00
CF-07	通信待ち時間	0~1000(ms)	2
CF-08	通信方式選択	01(Modbus-RTU)	01
CF-11	レジスタデータA,V↔%変換機能	00(A,V)/01(%)	00
CF-20	EzCOM開始INV局番	1~8	1
CF-21	EzCOM終了INV局番		
CF-22	EzCOM開始選択	00(ECOM端子)/01(Modbus仕様)	00
CF-23	EzCOMデータ数	1~5	5
CF-24	EzCOM送信先局番1	1~247	1
CF-25	EzCOM送信先レジスタ1	0000~FFFF	0000
CF-26	EzCOM送信元レジスタ1		
CF-27	EzCOM送信先局番2	1~247	2
CF-28	EzCOM送信先レジスタ2	0000~FFFF	0000
CF-29	EzCOM送信元レジスタ2		
CF-30	EzCOM送信先局番3	1~247	3
CF-31	EzCOM送信先レジスタ3	0000~FFFF	0000
CF-32	EzCOM送信元レジスタ3		
CF-33	EzCOM送信先局番4	1~247	4
CF-34	EzCOM送信先レジスタ4	0000~FFFF	0000
CF-35	EzCOM送信元レジスタ4		
CF-36	EzCOM送信先局番5	1~247	5
CF-37	EzCOM送信先レジスタ5	0000~FFFF	0000
CF-38	EzCOM送信元レジスタ5		
CF-50	USB局番選択	1~247	1

■パラメータ (Hコード:モータ制御)

コード	名称	データ範囲	初期値	
HA-01	オートチューニング選択	00(無効)/01(非回転)/02(回転)/03(IVMS)	00	
HA-02	オートチューニング時の運転指令	00(操作パネルRUNキー)/01([AA111]/[AA211])	00	
HA-03	オンラインチューニング選択	00(無効)/01(有効)	00	
HA110	第1安定化定数	0~1000(%)	100	
HA112	第1安定化エンド割合	0~100(%)	30	
HA113	第1安定化スタート割合		10	
HA115	第1速度応答	0~1000(%)	32	
HA120	第1ゲイン切替選択	00([CAS]端子)/01(設定切替)	00	
HA121	第1ゲイン切替時間	0~10000(ms)	100	
HA122	第1ゲイン切替中間周波数1	0.00~590.00(Hz)	0.00	
HA123	第1ゲイン切替中間周波数2			
HA124	第1ゲインマッピング最高周波数			
HA125	第1ゲインマッピング	Pゲイン1	0.0~1000.0(%)	100.0
HA126		Iゲイン1		
HA127		P制御Pゲイン1		
HA128		Pゲイン2		
HA129		Iゲイン2		
HA130		P制御Pゲイン2		
HA131		Pゲイン3		
HA132		Iゲイン3		
HA133	Pゲイン4	0.0~1000.0(%)	100.0	
HA134	Iゲイン4			
HA210	第2安定化定数	HA110と同じ	100	
HA212	第2安定化エンド割合	HA112と同じ	30	
HA213	第2安定化スタート割合	HA113と同じ	10	
HA215	第2速度応答	HA115と同じ	32	
HA220	第2ゲイン切替選択	HA120と同じ	00	
HA221	第2ゲイン切替時間	HA121と同じ	100	
HA222	第2ゲイン切替中間周波数1	HA122と同じ	0.00	
HA223	第2ゲイン切替中間周波数2	HA123と同じ		
HA22~ HA234	第2ゲインマッピング	HA124~HA134と同一	0.00 100.0	
Hb101	第1IMモータ種別選択	00:住友IE1モータ/01:住友AFモータ/02:住友耐爆モータ 03:住友IE3モータ	標準:03 耐圧防爆:02	
Hb102	第1IMモータ容量選択	0.01~75.00(kW)	出荷時設定	
Hb103	第1IMモータ極数選択	2~48(極)	4	
Hb104	第1IM基底周波数	10.00~590.00(Hz)	60.00	
Hb105	第1IM最高周波数			
Hb106	第1IMモータ定格電圧	1~1000(V)	200V級:200 400V級:400	
Hb108	第1IMモータ定格電流	0.01~10000.00(A)	モータ容量により異なります	
Hb110	第1IMモータ定数R1	0.000001~1000.000000(Ω)		
Hb112	第1IMモータ定数R2			
Hb114	第1IMモータ定数L	0.000001~1000.000000(mH)		
Hb116	第1IMモータ定数lo	0.01~10000.00(A)		
Hb118	第1IMモータ定数J	0.00001~10000.00000(kgm2)		
Hb130	第1最低周波数	0.10~10.00(Hz)	0.50	
Hb131	第1減電圧始動時間	0~2000(ms)	36	
Hb140	第1手動トルクブースト動作モード選択	00(無効)/01(常時有効)/02(正転時のみ有効)/03(逆転時のみ有効)	01	
Hb141	第1手動トルクブースト量	0.0~20.0(%)	1.0	
Hb142	第1手動トルクブースト折れ点	0.0~50.0(%)	0.8	
Hb145	第1省エネ運転選択	00(無効)01(有効)	00	
Hb146	第1省エネ応答・精度調整	0.0~100.0(%)	50.0	
Hb150	第1自由V/f周波数1	0.00~[Hb152](Hz)	0.00	
Hb151	第1自由V/f電圧1	0.0~1000.0(V)	0.0	
Hb152	第1自由V/f周波数2	[Hb150]~[Hb154](Hz)	0.00	
Hb153	第1自由V/f電圧2	0.0~1000.0(V)	0.0	
Hb154	第1自由V/f周波数3	[Hb152]~[Hb156](Hz)	0.00	
Hb155	第1自由V/f電圧3	0.0~1000.0(V)	0.0	
Hb156	第1自由V/f周波数4	[Hb154]~[Hb158](Hz)	0.00	
Hb157	第1自由V/f電圧4	0.0~1000.0(V)	0.0	
Hb158	第1自由V/f周波数5	[Hb156]~[Hb160](Hz)	0.00	
Hb159	第1自由V/f電圧5	0.0~1000.0(V)	0.0	
Hb160	第1自由V/f周波数6	[Hb158]~[Hb162](Hz)	0.00	

機能一覧

コード	名称	データ範囲	初期値
Hb161	第1自由V/f電圧6	0.0~1000.0(V)	0.0
Hb162	第1自由V/f周波数7	[Hb160] ~[Hb104] (Hz)	0.00
Hb163	第1自由V/f電圧7	0.0~1000.0(V)	0.0
Hb170	第1センサ付すべり補償Pゲイン (センサ付V/f)	0~1000(%)	100
Hb171	第1センサ付すべり補償Iゲイン (センサ付V/f)		
Hb180	第1出力電圧ゲイン	0~255(%)	
Hb201	第2IMモータ種別選択	Hb101と同じ	03
Hb202	第2IMモータ容量選択	Hb102と同じ	出荷時設定
Hb203	第2IMモータ極数選択	Hb103と同じ	4
Hb204	第2IM基底周波数	Hb104と同じ	60.00
Hb205	第2IM最高周波数	Hb105と同じ	
Hb206	第2IMモータ定格電圧	Hb106と同じ	200V級:200 400V級:400
Hb208	第2IMモータ定格電流	Hb108と同じ	注)
Hb210	第2IMモータ定数R1	Hb110と同じ	
Hb212	第2IMモータ定数R2	Hb112と同じ	
Hb214	第2IMモータ定数L	Hb114と同じ	
Hb216	第2IMモータ定数Io	Hb116と同じ	
Hb218	第2IMモータ定数J	Hb118と同じ	
Hb230	第2最低周波数	Hb130と同じ	
Hb231	第2減電圧始動時間	Hb131と同じ	36
Hb240	第2手動トルクブースト動作モード選択	Hb140と同じ	01
Hb241	第2手動トルクブースト量	Hb141と同じ	0.0
Hb242	第2手動トルクブースト折れ点	Hb142と同じ	0.0
Hb245	第2省エネ運転選択	Hb145と同じ	00
Hb246	第2省エネ応答・精度調整	Hb146と同じ	50.0
Hb250	第2自由V/f周波数1	Hb150と同じ	0
Hb251	第2自由V/f電圧1	Hb151と同じ	0.0
Hb252	第2自由V/f周波数2	Hb152と同じ	0.00
Hb253	第2自由V/f電圧2	Hb153と同じ	0.0
Hb254	第2自由V/f周波数3	Hb154と同じ	0.00
Hb255	第2自由V/f電圧3	Hb155と同じ	0.0
Hb256	第2自由V/f周波数4	Hb156と同じ	0.00
Hb257	第2自由V/f電圧4	Hb157と同じ	0.0
Hb258	第2自由V/f周波数5	Hb158と同じ	0.00
Hb259	第2自由V/f電圧5	Hb159と同じ	0.0
Hb260	第2自由V/f周波数6	Hb160と同じ	0.00
Hb261	第2自由V/f電圧6	Hb161と同じ	0.0
Hb262	第2自由V/f周波数7	Hb162と同じ	0.00
Hb263	第2自由V/f電圧7	Hb163と同じ	0.0
Hb270	第2センサ付すべり補償ゲイン (センサ付V/f)	Hb170と同じ	100
Hb271	第2センサ付すべり補償Iゲイン (センサ付V/f)	Hb171と同じ	100
Hb280	第2出力電圧ゲイン	Hb180と同じ	100

注) インバータ形式およびモータ容量により異なります。

コード	名称	データ範囲	初期値
HC101	第1自動トルクブースト電圧補償ゲイン	0~255(%)	100
HC102	第1自動トルクブーストすべり補償ゲイン		100
HC110	第1零速度域リミッタ (IM-0Hz)	0~100(%)	100
HC111	第1始動時ブースト量(IM-SLV)	0~50(%)	0
HC112	第1始動時ブースト量(IM-0Hz)		50
HC113	第12次抵抗補正有無選択	00(無効)/01(有効)	00
HC114	第1逆転防止選択		00
HC115	第1トルク換算方式選択	00(トルク)/01(電流)	01
HC120	第1トルク指令フィルタ時定数	0~100(ms)	2
HC121	第1速度フィードフォワードゲイン	0~1000	0
HC137	第1磁束確立レベル	0.0~100.0(%)	80.0
HC140	第1予備励磁レベル	0~1000(%)	100
HC141	第1変調率レベル1	0~133(%)	133
HC142	第1変調率レベル2		
HC201	第2自動トルクブースト電圧補償ゲイン	HC101と同じ	100
HC202	第2自動トルクブーストすべり補償ゲイン	HC102と同じ	
HC210	第2零速度域リミッタ (IM-0Hz)	HC110と同じ	
HC211	第2始動時ブースト量(IM-SLV)	HC111と同じ	0
HC212	第2始動時ブースト量(IM-0Hz)	HC112と同じ	50
HC213	第22次抵抗補正有無選択	HC113と同じ	00

コード	名称	データ範囲	初期値	
HC214	第2逆転防止選択	HC114と同じ	100	
HC215	第2トルク換算方式選択	HC115と同じ	01	
HC220	第2トルク指令フィルタ時定数	HC120と同じ	2	
HC221	第2速度フィードフォワードゲイン	HC121と同じ	0	
HC237	第2磁束確立レベル	HC137と同じ	80.0	
HC240	第2予備励磁レベル	HC140と同じ	100	
HC241	第2変調率レベル1	HC141と同じ	133	
HC242	第2変調率レベル2	HC142と同じ		
Hd102	第1SM(PMM) モータ容量選択	0.01~75.00(kW)	注)1	
Hd103	第1SM(PMM) モータ極数選択	2~48(極)		
Hd104	第1SM(PMM) 基底周波数	10.00~590.00(Hz)		
Hd105	第1SM(PMM) 最高周波数			
Hd106	第1SM(PMM) モータ定格電圧	1~1000(V)		
Hd108	第1SM(PMM) モータ定格電流	0.01~10000.00(A)		
Hd110	第1SM(PMM) モータ定数R	0.000001~1000.000000(Ω)		
Hd112	第1SM(PMM) モータ定数Ld	0.000001~1000.000000(mH)		
Hd114	第1SM(PMM) モータ定数Lq			
Hd116	第1SM(PMM) モータ定数Ke	0.1~100000.0(mVs/rad)		
Hd118	第1SM(PMM) モータ定数J	0.00001~10000.00000(kgm ²)		
Hd130	第1SM(PMM) 最低周波数	0~50(%)		8
Hd131	第1SM(PMM) 無負荷電流	0~100(%)		10
Hd132	第1SM(PMM) 始動方法選択	00(位置推定無効)/01(位置推定有効)		00
Hd133	第1SM(PMM) 初期位置推定0V待機回数	0~255	10	
Hd134	第1SM(PMM) 初期位置推定検出待機回数		10	
Hd135	第1SM(PMM) 初期位置推定検出回数		30	
Hd136	第1SM(PMM) 初期位置推定電圧ゲイン	0~200(%)	100	
Hd137	第1初期位置推定磁極位置オフセット	0~359(deg)	0	
Hd-41	IVMSキャリア周波数 ^{注)2}	0.5~16.0(kHz)	2.0	
Hd-42	IVMS検出電流フィルタゲイン ^{注)2}	0~1000	100	
Hd-43	開放相電圧検出ゲイン選択 ^{注)2}	00(ゲイン0)/01(ゲイン1)/02(ゲイン2)/03(ゲイン3)	00	
Hd-44	開放相切替閾値補正選択 ^{注)2}	00(無効)/01(有効)	01	
Hd-45	速度制御Pゲイン ^{注)2}	0~1000	100	
Hd-46	速度制御Iゲイン ^{注)2}	0~10000	100	
Hd-47	開放相切替待ち時間 ^{注)2}	0~1000	15	
Hd-48	回転方向判断制限 ^{注)2}	00(無効)/01(有効)	01	
Hd-49	開放相電圧検出タイミング調整 ^{注)2}	0~1000	10	
Hd-50	最小パルス幅調整 ^{注)2}		100	
Hd-51	IVMS閾値用電流リミット ^{注)2}	0~255	100	
Hd-52	IVMS閾値ゲイン ^{注)2}		100	
Hd-58	IVMSキャリア周波数切替開始/終了ポイント ^{注)2}	0~50(%)	5	
Hd202	第2SM(PMM) モータ容量選択	Hd102と同じ	注)2	
Hd203	第2SM(PMM) モータ極数選択	Hd103と同じ		
Hd204	第2SM(PMM) 基底周波数	Hd104と同じ		
Hd205	第2SM(PMM) 最高周波数	Hd105と同じ		
Hd206	第2SM(PMM) モータ定格電圧	Hd106と同じ		
Hd208	第2SM(PMM) モータ定格電流	Hd108と同じ		
Hd210	第2SM(PMM) モータ定数R	Hd110と同じ		
Hd212	第2SM(PMM) モータ定数Ld	Hd112と同じ		
Hd214	第2SM(PMM) モータ定数Lq	Hd114と同じ		
Hd216	第2SM(PMM) モータ定数Ke	Hd116と同じ		
Hd218	第2SM(PMM) モータ定数J	Hd118と同じ		
Hd230	第2SM(PMM) 最低周波数	Hd130と同じ		8
Hd231	第2SM(PMM) 無負荷電流	Hd131と同じ		10
Hd232	第2SM(PMM) 始動方法選択	Hd132と同じ		00
Hd233	第2SM(PMM) 初期位置推定0V待機回数	Hd133と同じ	10	
Hd234	第2SM(PMM) 初期位置推定検出待機回数	Hd134と同じ	10	
Hd235	第2SM(PMM) 初期位置推定検出回数	Hd135と同じ	30	
Hd236	第2SM(PMM) 初期位置推定電圧ゲイン	Hd136と同じ	100	
Hd237	第2初期位置推定磁極位置オフセット	Hd137と同じ	0	

注) 1. インバータ形式およびモータ容量により異なります。
 2. Hd-41~58のパラメータは、準備中です。

機能一覧

■パラメータ (Oコード:オプション)

コード	名称	データ範囲	初期値	
oA-10	オプションエラー発生時の動作選択(スロット1)	00(エラー)/01(運転継続)	00	
oA-11	通信監視タイマ設定(スロット1)	0.00~100.00(s)	1.00	
oA-12	通信異常時動作設定(スロット1)	00(エラー)/01(減速停止後トリップ)/02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止)	01	
oA-13	起動時運転指令動作選択(スロット1)	00(運転指令無効)/01(運転指令有効)	00	
oA-20	オプションエラー発生時の動作選択(スロット2)	00(エラー)/01(運転継続)	00	
oA-21	通信監視タイマ設定(スロット2)	0.00~100.00(s)	1.00	
oA-22	通信異常時動作設定(スロット2)	00(エラー)/01(減速停止後トリップ)/02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止)	01	
oA-23	起動時運転指令動作選択(スロット2)	00(運転指令無効)/01(運転指令有効)	00	
oA-30	オプションエラー発生時の動作選択(スロット3)	00(エラー)/01(運転継続)	00	
oA-31	通信監視タイマ設定(スロット3)	0.00~100.00(s)	1.00	
oA-32	通信異常時動作設定(スロット3)	00(エラー)/01(減速停止後トリップ)/02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止)	01	
oA-33	起動時運転指令動作選択(スロット3)	00(運転指令無効)/01(運転指令有効)	00	
ob-01	エンコーダ定数設定(オプション)	32~65535(pls)	1024	
ob-02	エンコーダ相順選択(オプション)	00(A相先行)/01(B相先行)	00	
ob-03	モータギア比分子(オプション)		1	
ob-04	モータギア比分母(オプション)	1~10000	1	
ob-10	パルス列入力SA/SB(オプション) 検出対象選択	00(指令)/01(パルス列位置指令)	00	
ob-11	パルス列入力(オプション) モード選択	00(90°位相差)/01(正逆指令と回転方向)/02(正転逆転/パルス列)	00	
ob-12	パルス列入力(オプション) スケール	0.05~200.0(kHz)	25.00	
ob-13	パルス列入力(オプション) フィルタ時定数	0.01~2.00(s)	0.10	
ob-14	パルス列入力(オプション) バイアス量	-100.0~100.0(%)	0.0	
ob-15	パルス列入力(オプション) 検出上限リミット		100.0	
ob-16	パルス列入力(オプション) 検出下限レベル	0.0~100.0(%)	0.0	
oE-01	[Ai4] 端子入力フィルタ時定数	1~500(ms)	16	
oE-03	[Ai4] 端子スタート量		0.00	
oE-04	[Ai4] 端子エンド量	0.00~100.00(%)	100.00	
oE-05	[Ai4] 端子スタート割合	0.0~ [oE-06] (%)	0.0	
oE-06	[Ai4] 端子エンド割合	[oE-05] ~100.0(%)	100.0	
oE-07	[Ai4] 端子スタート選択	00(スタート量[oE-03])/01(0%)	01	
oE-11	[Ai5] 端子入力フィルタ時定数	1~500(ms)	16	
oE-13	[Ai5] 端子スタート量		0.00	
oE-14	[Ai5] 端子エンド量	0.00~100.00(%)	100.00	
oE-15	[Ai5] 端子スタート割合	0.0~ [oE-16] (%)	0.0	
oE-16	[Ai5] 端子エンド割合	[oE-15] ~100.0(%)	100.0	
oE-17	[Ai5] 端子スタート選択	00(スタート量[oE-13])/01(0%)	01	
oE-21	[Ai6] 端子入力フィルタ時定数	1~500(ms)	16	
oE-23	[Ai6] 端子スタート量		-100.00	
oE-24	[Ai6] 端子エンド量	-100.00~100.00(%)	100.00	
oE-25	[Ai6] 端子スタート割合	-100.0~ [oE-26] (%)	-100.0	
oE-26	[Ai6] 端子エンド割合	[oE-25] ~100.0(%)	100.0	
oE-28	[Ai4] 電圧/電流バイアス調整	-100.00~100.00(%)	0.00	
oE-29	[Ai4] 電圧調整ゲイン	0.00~200.00(%)	100.00	
oE-30	[Ai5] 電圧/電流バイアス調整	-100.00~100.00(%)	0.00	
oE-31	[Ai5] 電圧調整ゲイン	0.00~200.00(%)	100.00	
oE-32	[Ai6] 電圧バイアス調整	-100.00~100.00(%)	0.00	
oE-33	[Ai6] 電圧調整ゲイン	0.00~200.00(%)	100.00	
oE-35	ウィンドウ コンパレータ	[Ai4] 上限レベル	0~100(%)	100
oE-36		[Ai4] 下限レベル		0
oE-37		[Ai4] ヒステリシス幅	0~10(%)	0
oE-38		[Ai5] 上限レベル	0~100(%)	100
oE-39		[Ai5] 下限レベル		0
oE-40		[Ai5] ヒステリシス幅	0~10(%)	0
oE-41		[Ai6] 上限レベル	-100~100(%)	100
oE-42		[Ai6] 下限レベル		-100
oE-43	[Ai6] ヒステリシス幅	0~10(%)	0	
oE-44	[Ai4] 断線動作レベル	-100~100(%)	0	
oE-45	[Ai4] 断線動作レベル選択	00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内)	00	
oE-46	[Ai5] 断線動作レベル	0~100(%)	0	
oE-47	[Ai5] 断線動作レベル選択	00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内)	00	
oE-48	[Ai6] 断線動作レベル	0~100(%)	0	
oE-49	[Ai6] 断線動作レベル選択	00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内)	00	
oE-50	[Ao3] 端子出力選択			
oE-51	[Ao4] 端子出力選択	出力モニタコードを指定	dA-01	
oE-52	[Ao5] 端子出力選択			

コード	名称	データ範囲	初期値	
oE-56	[Ao3] 出力フィルタ時定数	1~500(ms)	100	
oE-57	[Ao3] 出力データ型選択	00(絶対値)/01(符号付)	00	
oE-58	[Ao3] バイアス調整(電圧/電流)	-100.0~100.0(%)	0.0	
oE-59	[Ao3] ゲイン調整(電圧/電流)	-1000.0~1000.0(%)	100.0	
oE-60	[Ao3] 調整モード時の出力レベル	-100.0~100.0(%)	100.0	
oE-61	[Ao4] 出力フィルタ時定数	1~500(ms)	100	
oE-62	[Ao4] 出力データ型選択	00(絶対値)/01(符号付)	00	
oE-63	[Ao4] バイアス調整(電圧/電流)	-100.0~100.0(%)	0.0	
oE-64	[Ao4] ゲイン調整(電圧/電流)	-1000.0~1000.0(%)	100.0	
oE-65	[Ao4] 調整モード時の出力レベル	-100.0~100.0(%)	100.0	
oE-66	[Ao5] 出力フィルタ時定数	1~500(ms)	100	
oE-67	[Ao5] 出力データ型選択	00(絶対値)/01(符号付)	00	
oE-68	[Ao5] バイアス調整(電圧)	-100.0~100.0(%)	0.0	
oE-69	[Ao5] ゲイン調整(電圧)	-1000.0~1000.0(%)	100.0	
oE-70	[Ao5] 調整モード時の出力レベル	-100.0~100.0(%)	100.0	
oH-01	IPアドレス選択	00(Gr.1)/01(Gr.2)	00	
oH-02	伝送速度(ポート1)	00(オートネゴシエーション)/01(100M:全二重)	00	
oH-03	伝送速度(ポート2)	02(100M:半二重)/03(10M:全二重)/04(10M:半二重)	00	
oH-04	Ethernet通信タイムアウト	1~65535(×10ms)	3000	
oH-05	ModbusTCPポート番号(IPv4)	502,1024~65535	502	
oH-06	ModbusTCPポート番号(IPv6)		502	
oH-20	ProfibusNobeアドレス	0~125	0	
oH-21	ProfibusClearMode選択	00(クリア)/01(前回保持値)	00	
oH-22	ProfibusMap選択	00(PPO)/01(Comverntional)/02(FlexibleMode)	00	
oH-23	Profibusマスタからの設定選択	00(許可)/01(不許可)	00	
oH-24	Profibusテレグラムグループ選択	00(Gr.A)/01(Gr.B)/02(Gr.C)	00	
oH-30	IPアドレス選択	00(Gr.1)/01(Gr.2)	00	
oH-31	伝送速度(ポート1)	00(オートネゴシエーション)/01(100M:全二重)	00	
oH-32	伝送速度(ポート2)	02(100M:半二重)/03(10M:全二重)/04(10M:半二重)	00	
oH-33	Ethernet通信タイムアウト (P1-PN)	1~65535(×10ms)	3000	
oH-34	Profinetテレグラムグループ選択	00(Gr.A)/01(Gr.B)/02(Gr.C)	00	
oJ-01~10	Gr.Aフレキシブルコマンド登録書込レジスタ1~10	0000~FFFF	0000	
oJ-11~20	Gr.Aフレキシブルコマンド登録読出レジスタ1~10			
oJ-21~30	Gr.Bフレキシブルコマンド登録書込レジスタ1~10			
oJ-31~40	Gr.Bフレキシブルコマンド登録読出レジスタ1~10			
oJ-41~50	Gr.Cフレキシブルコマンド登録書込レジスタ1~10			
oJ-51~60	Gr.Cフレキシブルコマンド登録読出レジスタ1~10			
oL-01	Gr.1IPv4IPアドレス (1)	0~255	192	
oL-02	Gr.1IPv4IPアドレス (2)		168	
oL-03	Gr.1IPv4IPアドレス (3)		0	
oL-04	Gr.1IPv4IPアドレス (4)		2	
oL-05~07	Gr.1IPv4サブネットマスク (1) ~ (3)		255	
oL-08	Gr.1IPv4サブネットマスク (4)		0	
oL-09	Gr.1IPv4デフォルトゲートウェイ (1)		192	
oL-10	Gr.1IPv4デフォルトゲートウェイ (2)		168	
oL-11	Gr.1IPv4デフォルトゲートウェイ (3)		0	
oL-12	Gr.1IPv4デフォルトゲートウェイ (4)		1	
oL-20~27	Gr.1IPv6IPアドレス (1) ~ (8)		0000~FFFF	0000
oL-28	Gr.1IPv6サブネットプレフィクス		0~127	64
oL-29~36	Gr.1IPv6デフォルトゲートウェイ (1) ~ (8)	0000~FFFF	0000	
oL-40~43	Gr.2IPv4IPアドレス (1) ~ (4)	oL-01~oL-04と同一	-	
oL-44~46	Gr.2IPv4サブネットマスク (1) ~ (3)	0~255	255	
oL-47	Gr.2IPv4サブネットマスク (4)		0	
oL-48~51	Gr.2IPv4デフォルトゲートウェイ (1) ~ (4)	oL-09~oL-12と同一	-	
oL-60~67	Gr.2IPv6IPアドレス (1) ~ (8)	0000~FFFF	0000	
oL-68	Gr.2IPv6サブネットプレフィクス	0~127	64	
oL-69~76	Gr.2IPv6デフォルトゲートウェイ (1) ~ (8)	0000~FFFF	0000	

機能一覧

■パラメータ (Pコード:特殊機能)

コード	名称	データ範囲	初期値
PA-01	強制運転モード選択	00(無効)/01(有効)	00
PA-02	強制運転周波数設定	0.00~590.00(Hz)	0.00
PA-03	強制運転回転方向指令	00(正転)/01(逆転)	00
PA-04	商用電源バイパス機能選択	00(無効)/01(有効)	00
PA-05	バイパス機能遅延時間	0.0~1000.0(s)	5.0
PA-20	シミュレーションモード選択	00(無効)/01(有効)	00
PA-21	アラームテスト用エラーコード選択	000~255	000
PA-22	出力電流モニタ任意出力選択	00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-23]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定)	01
PA-23	出力電流モニタ任意設定値	0.0~3.0×インバータ定格電流(A)	0.0
PA-24	PN間電圧モニタ任意出力選択	00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-25]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定)	01
PA-25	PN間電圧モニタ任意設定値	200V級:0.0~450.0(Vdc) 400V級:0.0~900.0(Vdc)	270.0 540.0
PA-26	出力電圧モニタ任意出力選択	00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-27]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定)	01
PA-27	出力電圧モニタ任意設定値	200V級:0.0~300.0(V) 400V級:0.0~600.0(V)	0.0
PA-28	出力トルクモニタ任意出力選択	00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-29]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定)	01
PA-29	出力トルクモニタ任意設定値	-500.0~+500.0(%)	0.0
PA-30	周波数合わせ任意出力選択	00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-31]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定)	01
PA-31	周波数合わせ任意設定値	0.0~590.00(Hz)	0.00

■パラメータ (Uコード:初期設定、パネル設定)

コード	名称	データ範囲	初期値
UA-01	表示用パスワード入力	0000~FFFF	0000
UA-02	ソフトロック用パスワード入力		0000
UA-10	表示選択	00(全表示)/01(機能別)/02(ユーザ設定) 03(コンペア表示)/04(モニタ表示のみ)	00
UA-12	積算入力電力クリア	00(無効)/01(クリア実行)	00
UA-13	積算入力電力表示ゲイン	1~1000	1
UA-14	積算出力電力クリア	00(無効)/01(クリア実行)	00
UA-15	積算出力電力表示ゲイン	1~1000	1
UA-16	ソフトロック選択	00([SFT]端子)/01(常時有効)	00
UA-17	ソフトロック対象選択	00(全データ変更不可)/01(設定周波数以外変更不可)	00
UA-18	データR/W選択	00(R/W可)/01(R/W不可)	00
UA-19	電池切れ警告選択	00(無効)/01(ワーニング)/02(エラー)	00
UA-20	操作パネル接続断線時動作	00(エラー)/01(減速停止後エラー) 02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止)	02
UA-21	第2設定パラメータ表示選択	00(非表示)/01(表示)	00
UA-22	オプションパラメータ表示選択		00
UA-30	ユーザパラメータ自動設定選択		00(無効)/01(有効)
UA-31~62	ユーザパラメータ1~32選択	no/dA-01~UF-32	no
Ub-01	工場出荷初期化選択	00(無効)/01(トリップ来歴)/02(パラメータ初期化) 03(トリップ来歴+パラメータ) 05(端子機能以外)/06(通信機能以外)/07(端子&通信機能以外)	00
Ub-02	初期値選択	00(モード0)	00
Ub-03	負荷仕様選択	00(超軽負荷VLD) 01(軽負荷LD) 02(標準負荷ND)	02
Ub-05	初期化実行選択	00(無効) 01(初期化実行)	00

コード	名称	データ範囲	初期値
Ud-01	トレース機能選択	00(無効)/01(有効)	00
Ud-02	トレース開始	00(停止)/01(開始)	00
Ud-03	トレースデータ数選択	0~8	1
Ud-04	トレース信号数選択		1
Ud-10~17	トレースデータ0~7選択	(d、Fパラメータから選択)	dA-01
Ud-20	トレース信号0I/O選択	00(入力:[Ud-21])/01(出力:[Ud-22])	00
Ud-21	トレース信号0入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-22	トレース信号0出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-23	トレース信号1I/O選択	00(入力:[Ud-24])/01(出力:[Ud-25])	00
Ud-24	トレース信号1入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-25	トレース信号1出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-26	トレース信号2I/O選択	00(入力:[Ud-27])/01(出力:[Ud-28])	00
Ud-27	トレース信号2入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-28	トレース信号2出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-29	トレース信号3I/O選択	00(入力:[Ud-30])/01(出力:[Ud-31])	00
Ud-30	トレース信号3入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-31	トレース信号3出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-32	トレース信号4I/O選択	00(入力:[Ud-33])/01(出力:[Ud-34])	00
Ud-33	トレース信号4入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-34	トレース信号4出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-35	トレース信号5I/O選択	00(入力:[Ud-36])/01(出力:[Ud-37])	00
Ud-36	トレース信号5入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-37	トレース信号5出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-38	トレース信号6I/O選択	00(入力:[Ud-39])/01(出力:[Ud-40])	00
Ud-39	トレース信号6入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-40	トレース信号6出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-41	トレース信号7I/O選択	00(入力:[Ud-42])/01(出力:[Ud-43])	00
Ud-42	トレース信号7入力端子選択	[CA-01]と同様	001
Ud-43	トレース信号7出力端子選択	[CC-01]と同様	001
Ud-50	トレーストリガ1選択	00(トリップ)/01(データ0)/02(データ1)/03(データ2)/04(データ3)/05(データ4) 06(データ5)/07(データ6)/08(データ7)/09~16(トレース信号0~7)	00
Ud-51	データトリガ時のトリガ1動作選択	00(トリガレベル上回ったら動作)/01(トリガレベル下回ったら動作)	00
Ud-52	データトリガ時のトリガ1レベル	0~100(%)	0
Ud-53	シグナルトリガ時のトリガ1動作選択	00(信号ONで動作)/01(信号OFFで動作)	00
Ud-54	トレーストリガ2選択	Ud-50トレーストリガ1選択と同一	00
Ud-55	データトリガ時のトリガ2動作選択	00(立上りエッジ)/01(立下りエッジ)	00
Ud-56	データトリガ時のトリガ2レベル	0~100(%)	0
Ud-57	シグナルトリガ時のトリガ2動作選択	00(信号ONで動作)/01(信号OFFで動作)	00
Ud-58	トリガ条件選択	00(トリガ1成立時)/01(トリガ2成立時) 02(トリガ1or2成立時)/03(トリガ1and2成立時))	00
Ud-59	トリガポイント設定	0~100(%)	0
Ud-60	サンプリング時間設定	01(0.2ms)/02(0.5ms)/03(1ms)/04(2ms)/05(5ms)/06(10ms)/07(50ms) 08(100ms)/09(500ms)/10(1000ms)	03

機能一覧

〈入力端子機能一覧〉

機能番号	略号	機能名
000	no	割付無し
001	FR	正転
002	RR	逆転
003	DFL	多段速1
004	DFM	多段速2
005	DFH	多段速3
006	DHH	多段速4
007	SF1	多段速ビット1
008	SF2	多段速ビット2
009	SF3	多段速ビット3
010	SF4	多段速ビット4
011	SF5	多段速ビット5
012	SF6	多段速ビット6
013	SF7	多段速ビット7
014	ADD	周波数加算
015	AUT	周波数指令切替
016	STA	3ワイヤ起動
017	STP	3ワイヤ停止
018	F/R	3ワイヤ正逆
019	AHD	アナログ指令保持
020	UP	遠隔操作増速
021	DWN	遠隔操作減速
022	UDC	遠隔操作データクリア
023	F-OP	強制指令切替
024	SET	第2制御
028	RST	リセット
029	JOG	ジョギング
030	DB	外部直流制動
031	AD2	2段加減速
032	MBS	フリーランストップ
033	ES	外部異常

機能番号	略号	機能名
034	USP	復電再始動防止
035	CS	商用切替
036	SFT	ソフトロック
037	BOK	ブレーキ確認
038	OLR	ストール防止切替
039	KHC	積算入力電力クリア
040	OKHC	積算出力電力クリア
041	PID	PID1無効
042	PIDC	PID1積分リセット
043	PID2	PID2無効
044	PIDC2	PID2積分リセット
045	PID3	PID3無効
046	PIDC3	PID3積分リセット
047	PID4	PID4無効
048	PIDC4	PID4積分リセット
051	SVC1	PID1多段目標値1
052	SVC2	PID1多段目標値2
053	SVC3	PID1多段目標値3
054	SVC4	PID1多段目標値4
055	PRO	PIDゲイン切替
056	PIO1	PID出力切替1
057	PIO2	PID出力切替2
058	SLEP	SLEEP条件成立
059	WAKE	WAKE条件成立
060	TL	トルク制限有効
061	TRQ1	トルクリミット切替1
062	TRQ2	トルクリミット切替2
063	PPI	PPI制御切替
064	CAS	制御ゲイン切替
065	SON	サーボON
066	FOC	予備励磁

機能番号	略号	機能名
067	ATR	トルク制御有効
068	TBS	トルクバイアス有効
069	ORT	オリエンテーション
071	LAC	LADキャンセル
072	PCLR	位置偏差クリア
073	STAT	パルス列位置指令入力許可
074	PUP	位置バイアス加算
075	PDN	位置バイアス減算
076	CP1	位置指令選択1
077	CP2	位置指令選択2
078	CP3	位置指令選択3
079	CP4	位置指令選択4
080	ORL	原点リミット信号
081	ORG	原点復帰起動信号
082	FOT	正転駆動停止
083	ROT	逆転駆動停止
084	SPD	速度位置切替
085	PSET	位置データプリセット
097	PCC	パルスカウンタクリア
098	ECOM	EzCOM起動
100	HLI	加減速停止
101	REN	運転許可信号
102	DISP	表示固定
103	PLA	パルス列入力A
104	PLB	パルス列入力B
105	EMF	非常時強制運転
107	COK	コンタクタチェック信号
108	DTR	データトレース開始信号
109	PLZ	パルス列入力Z
110	TCH	ティーチング信号

〈出力端子機能一覧〉

機能番号	略号	機能名
000	no	割付無し
001	DRV	運転中
002	UPF1	定速到達時
003	UPF2	設定周波数以上
004	UPF3	設定周波数のみ
005	UPF4	設定周波数以上2
006	UPF5	設定周波数のみ2
007	IRDY	運転準備完了
008	FRR	正転運転中
009	RRR	逆転運転中
010	FREF	周波数指令パネル
011	REF	運転指令パネル
012	SETM	第2制御選択中
016	OPO	オプション出力
017	AL	アラーム信号
018	MJA	重故障信号
019	OTQ	オーバートルク
020	IP	瞬時停電中
021	UV	不足電圧中
022	TRQ	トルク制限中
023	IPS	停電減速中
024	RNT	RUN時間オーバー
025	ONT	電源オン時間オーバー
026	THM	電子サーマル警告
027	THC	電子サーマル警告
029	WAC	コンデンサ寿命予告
030	WAF	ファン寿命予告

機能番号	略号	機能名
031	FS	運転指令信号
032	OHF	冷却フィン加熱予告
033	LOC	低電流信号
034	LOC2	低電流信号2
035	OL	過負荷予告
036	OL2	過負荷予告2
037	BRK	ブレーキ開放
038	BER	ブレーキ異常
039	CON	コンタクタ制御
040	ZS	0Hz検出信号
041	DSE	速度偏差過大
042	PDD	位置偏差過大
043	POK	位置決め完了
044	PCMP	パルスカウントコンペアマッチ出力
045	OD	PID偏差過大
046	FBV	PIDフィードバック比較
047	OD2	PID2偏差過大
048	FBV2	PID2フィードバック比較
049	NDc	通信断線
050	VRFDc	アナログ断線VRF
051	IRFDc	アナログ断線IRF
052	VF2Dc	アナログ断線VF2
053	Ai4Dc	アナログ断線Ai4
054	Ai5Dc	アナログ断線Ai5
055	Ai6Dc	アナログ断線Ai6
056	WCVRF	ウィンドウコンパレータVRF
057	WCIRF	ウィンドウコンパレータIRF

機能番号	略号	機能名
058	WCVF2	ウィンドウコンパレータVF2
059	WCAi4	ウィンドウコンパレータAi4
060	WCAi5	ウィンドウコンパレータAi5
061	WCAi6	ウィンドウコンパレータAi6
062	LOG1	論理演算結果1
063	LOG2	論理演算結果2
064	LOG3	論理演算結果3
065	LOG4	論理演算結果4
066	LOG5	論理演算結果5
067	LOG6	論理演算結果6
068	LOG7	論理演算結果7
076	EMFC	強制運転中信号
077	EMBP	バイパスモード中信号
078	WFT	トレーストリガ待ち信号
079	TRA	トレース中信号
080	LBK	操作パネル電池切れ
081	OV5	受電過電圧
084	AC0	アラームコードビット0
085	AC1	アラームコードビット1
086	AC2	アラームコードビット2
087	AC3	アラームコードビット3
089	OD3	PID3偏差過大
090	FBV3	PID3フィードバック比較
091	OD4	PID4偏差過大
092	FBV4	PID4フィードバック比較
093	SSE	PIDソフトスタート異常