

慣性モーメント (モータ軸換算)

表 B6 慣性モーメント (モータ軸換算)

単位: $\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$

枠番	入力軸 ホロー径 (mm)	モータフランジコード	減速比										
			3	5	9	15	20	25	35	45	81		
PE10	8	KA, KC, KD, 2D	0.145	0.118	0.0350	0.0350	0.0340	0.0325	0.0300				
	9	2H											
	11	2L											
	14	2P, 2R											
PE15	8	KA, KC, KD, 2D	0.913	0.713	0.275	0.300	0.294	0.288	0.262	0.0285	0.0270		
	9	2H											
	10	2J											
	11	2L											
	14	2P, 2R, KH, 0V	0.913	0.713	0.275	0.300	0.294	0.288	0.262				
	19	1G, 7B, 7S											
PE20	8	KA, KC, KD, 2D							0.269	0.256	0.0300		
	9	2H											
	10	2J	0.600				0.650	0.640	0.630				
	11	2L											
	14	2P, 2R, KH, 0V					0.650	0.700	0.690	0.680	0.269	0.256	
	19	KK, 1G, 7B, 7S, 7V, 7X	2.43	1.85									
	24	1L, 8P											
PE30	8	KD									0.240		
	9	2H											
	10	2J							0.470	0.450			
	11	2L											
	14	2P, 2R, KH, 0V							0.470	0.450	0.240		
	19	KK, 1G, 7B, 7S, 7V, 7X	5.50	3.50	2.81	2.80	1.91	1.88	0.900	0.850			
	22	1S, KQ											
	24	1L, 7Z, 8P	5.78	3.75	2.80								
	28	1T											
	35	0X	8.70	6.25									

PEタイプ