

# 選定表 2 (サーボモータメーカー別枠番組合せ表)

PEタイプ

## 4. 山洋電気株式会社

### SANMOTION R シリーズ

#### R2 サーボモータ (モータ定格回転数 3000/2000r/min)

サーボモータ容量 (W)	サーボモータ形式		減速比									モータフランジコード
	形式	定格回転数 (r/min)	3	5	9	15	20	25	35	45	81	
50	R2*A04005F	3000	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10 ●	PE15 △	PE15 △●	2D
100	R2*A04010F	3000	PE10	PE10	PE10 ●	PE10 ●	PE10 ●	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE20 ●	2D
200	R2*A06020F	3000	PE10	PE10 ●	PE15	PE15	PE15	PE15	PE15 ●	PE20	PE30 ●	2R
400	R2AA06040F	3000	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE20 ●	PE30		2R
550	R2AA13050H	2000	PE20	PE20	PE30	PE30	PE30	PE30				KQ
550	R2AA13050D	2000	PE20	PE20	PE30	PE30	PE30	PE30				KQ
1200	R2AA13120B	2000	PE20	PE30	PE30	PE30						KQ
1200	R2AA13120L	2000	PE20	PE30	PE30	PE30						KQ
1200	R2AA13120D	2000	PE20	PE30	PE30	PE30						KQ
1800	R2AA13180H	2000	PE30	PE30	PE30							KQ
1800	R2AA13180D	2000	PE30	PE30	PE30							KQ
2000	R2AA13200L	2000	PE30	PE30								1T
2000	R2AA13200D	2000	PE30	PE30								1T

### SANMOTION R シリーズ

#### R1 サーボモータ (モータ定格回転数 3000r/min)

サーボモータ容量 (W)	サーボモータ形式		減速比									モータフランジコード
	形式	定格回転数 (r/min)	3	5	9	15	20	25	35	45	81	
50	R1*A04005F	3000	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10 ●	PE15 △	PE15 △●	2D
100	R1*A04010F	3000	PE10	PE10	PE10 ●	PE10 ●	PE10 ●	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE20 ●	2D
200	R1*A06020F	3000	PE10	PE10 ●	PE15	PE15	PE15	PE15	PE15 ●	PE20	PE30 ●	2R
400	R1*A06040F	3000	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE20 ●	PE30		2R
3000	R1*A13300F	3000	PE30	PE30	PE30 ●							1T
3000	R1*A13300H	3000	PE30	PE30	PE30 ●							1T
4000	R1*A13400F	3000	PE30	PE30 ●								1T
4000	R1*A13400H	3000	PE30	PE30 ●								1T
5000	R1*A13500F	3000	PE30									1T
5000	R1*A13500H	3000	PE30 ●									1T

### SANMOTION R シリーズ

#### R5 サーボモータ (モータ定格回転数 3000r/min)

サーボモータ容量 (W)	サーボモータ形式		減速比									モータフランジコード
	形式	定格回転数 (r/min)	3	5	9	15	20	25	35	45	81	
200	R5**06020H	3000	PE10	PE10 ●	PE15	PE15	PE15	PE15	PE15 ●	PE20	PE30 ●	2R
200	R5**06020F	3000	PE10	PE10 ●	PE15	PE15	PE15	PE15	PE15 ●	PE20	PE30 ●	2R
400	R5**06040H	3000	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE20 ●	PE30		2R
400	R5**06040F	3000	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE20 ●	PE30		2R

- 注) 1. 枠番別の定格トルク、許容最高入力回転数、許容ピークトルク、許容ラジアル・スラスト荷重については、選定表 3 (B18 ~ B20 頁) をご参照ください。  
 2. ●の組合せは、選定表 3 (B18 頁) の起動停止時ピークトルクをご確認ください。  
 3. □の組合せは、選定表 3 (B18 頁) の定格トルク以下となるように、平均負荷トルクを制限してご使用ください。  
 4. △の組合せは、選定表 1 (B5 頁) の無負荷ランニングトルクをご確認のうえ選定ください。

# 選定表 2 (サーボモータメーカー別枠番組合せ表)

## 4. 山洋電気株式会社

### SANMOTION G シリーズ

#### 低慣性 サーボモータ (モータ定格回転数 3000r/min)

サーボモータ容量 (W)	サーボモータ形式		減速比									モータフランジコード
	形式	定格回転数 (r/min)	3	5	9	15	20	25	35	45	81	
50	GAM1A4005F0	3000	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10 ●	PE15 △	PE15 △●	2D
100	GAM1A4010F0	3000	PE10	PE10	PE10 ●	PE10 ●	PE10 ●	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE20 ●	2D
150	GAM1A4015F0	3000	PE10	PE10					PE15 ●			2D
200	GAM1A6020F0	3000	PE10	PE10 ●	PE15	PE15	PE15	PE15	PE15 ●	PE20	PE30 ●	2R
400	GAM1A6040F0	3000	PE10 ●	PE15	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE15 ●	PE20 ●	PE30		2R
600	GAM1A6060F0	3000		PE15						PE30		2R

### SANMOTION G シリーズ

#### 中慣性 サーボモータ (モータ定格回転数 3000/2000r/min)

サーボモータ容量 (W)	サーボモータ形式		減速比									モータフランジコード
	形式	定格回転数 (r/min)	3	5	9	15	20	25	35	45	81	
50	GAM2A4005F0	3000	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE15	PE15	2D
100	GAM2A4010F0	3000	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE10	PE15	PE15	PE20	2D
150	GAM2A4015V0	3000	PE10	PE10					PE15			2D
150	GAM2A4015F0	3000	PE10	PE10					PE15			2D
200	GAM2A6020F0	3000	PE10	PE10	PE15	PE15	PE15	PE15	PE15	PE20	PE30	2R
400	GAM2A6040F0	3000	PE10	PE15	PE15	PE15	PE15	PE15	PE20	PE30		2R
550	GAM2AB055D0	2000			PE30							KQ
600	GAM2A6060V0	3000		PE15						PE30		2R
600	GAM2A6060F0	3000		PE15						PE30		2R
1200	GAM2AB120D0	2000		PE30	PE30							KQ
1200	GAM2AB120H0	2000		PE30	PE30							KQ
1200	GAM2AB120F0	2000		PE30	PE30							KQ

- 注) 1. 枠番別の定格トルク、許容最高入力回転数、許容ピークトルク、許容ラジアル・スラスト荷重については、選定表 3 (B18 ~ B20 頁) をご参照ください。  
 2. ●の組合せは、選定表 3 (B18 頁) の起動停止時ピークトルクをご確認ください。  
 3. □の組合せは、選定表 3 (B18 頁) の定格トルク以下となるように、平均負荷トルクを制限してご使用ください。  
 4. △の組合せは、選定表 1 (B5 頁) の無負荷ランニングトルクをご確認のうえ選定ください。