

選定表 2 (サーボモーターメーカー別枠番組合せ表)

9. オムロン株式会社殿

G5 シリーズ R88M-K (モーター定格回転数 3000r/min, AC200V 入力)

サーボモーター容量(W)	サーボモーター形式		減速比									モーターフランジコード
	形式	定格回転数(r/min)	3.7	5	9	11	15	21	33	45	81	
50	K05030H/T	3000	P110△	P110●	2D							
100	K10030H/T	3000	P110△	P110△	P110△	P110△	P110△	P110△	P110	P110	P120△	2D
200	K20030H/T	3000	P110	P110	P110	P110	P110	P110	P110●	P120	P120●	2L
400	K40030H/T	3000	P110	P110	P110	P120	P120	P120	P120	P120	P130	2P
750	K75030H/T	3000	P120	P120	P120	P120	P120	P120	P130	P130	-	7S
1000	K1K030H/T	3000	P120	P120	P120	P120	P120	P130	-	-	-	7B
1500	K1K530H/T	3000	P120	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	7B
2000	K2K030H/T	3000	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	-	7B
3000	K3K030H/T	3000	P130	P130	P130	-	-	-	-	-	-	1S
4000	K4K030H/T	3000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	7Z
5000	K5K030H/T	3000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	7Z

G5 シリーズ R88M-K (モーター定格回転数 3000r/min, AC400V 入力)

サーボモーター容量(W)	サーボモーター形式		減速比									モーターフランジコード
	形式	定格回転数(r/min)	3.7	5	9	11	15	21	33	45	81	
750	K75030F/C	3000	P120	P120	P120	P120	P120	P120	P130	P130	-	7B
1000	K1K030F/C	3000	P120	P120	P120	P120	P120	P130	-	-	-	7B
1500	K1K530F/C	3000	P120	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	7B
2000	K2K030F/C	3000	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	-	7B
3000	K3K030F/C	3000	P130	P130	P130	-	-	-	-	-	-	1S
4000	K4K030F/C	3000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	7Z
5000	K5K030F/C	3000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	7Z

- 注) 1. 枠番別の定格トルク、許容最高入力回転数、許容ピークトルク、許容ラジアル・スラスト荷重については、選定表 3 (C32 ~ C35 頁) をご参照ください。
 2. ●の組合せは、選定表 3 (C32 頁) の起動停止時ピークトルクをご確認ください。
 3. △の組合せは、選定表 1 (C7 頁) の無負荷ランニングトルクをご確認のうえ選定ください。

選定表 2 (サーボモータメーカー別枠番組合せ表)

9. オムロン株式会社殿

G5 シリーズ R88M-K (モータ定格回転数 2000r/min, AC200V 入力)

サーボモータ 容量(W)	サーボモータ形式		減速比									モータ フランジ コード
	形式	定格回転数 (r/min)	3.7	5	9	11	15	21	33	45	81	
1000	K1K020H/T	2000	P120	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	1S
1500	K1K520H/T	2000	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	-	1S
2000	K2K020H/T	2000	P130	P130	P130	-	-	-	-	-	-	1S
3000	K3K020H/T	2000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	7Z
4000	K4K020H/T	2000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	0X

G5 シリーズ R88M-K (モータ定格回転数 2000r/min, AC400V 入力)

サーボモータ 容量(W)	サーボモータ形式		減速比									モータ フランジ コード
	形式	定格回転数 (r/min)	3.7	5	9	11	15	21	33	45	81	
400	K40020F/C	2000	P120	P120	P120	P120	P120	P120	P130	P130	-	7B
600	K60020F/C	2000	P120	P120	P120	P120	P120	P130	P130	-	-	7B
1000	K1K020F/C	2000	P120	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	1S
1500	K1K520F/C	2000	P120	P120	P130	P130	P130	-	-	-	-	1S
2000	K2K020F/C	2000	P120	P120	P130	-	-	-	-	-	-	1S
3000	K3K020F/C	2000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	7Z
4000	K4K020F/C	2000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	0X

G5 シリーズ R88M-K (モータ定格回転数 1000r/min, AC200V & 400V 入力)

サーボモータ 容量(W)	サーボモータ形式		減速比									モータ フランジ コード
	形式	定格回転数 (r/min)	3.7	5	9	11	15	21	33	45	81	
900	K90010H/T	1000	P120	P120	P130	P130	-	-	-	-	-	1S
2000	K2K010H/T	1000	P130	P130	-	-	-	-	-	-	-	0X
3000	K3K010H/T	1000	P130	-	-	-	-	-	-	-	-	0X

注) 1. 枠番別の定格トルク、許容最高入力回転数、許容ピークトルク、許容ラジアル・スラスト荷重については、選定表 3 (C32 ~ C35 頁) をご参照ください。

2. ●の組合せは、選定表 3 (C32 頁) の起動停止時ピークトルクをご確認ください。

3. △の組合せは、選定表 1 (C7 頁) の無負荷ランニングトルクをご確認のうえ選定ください。