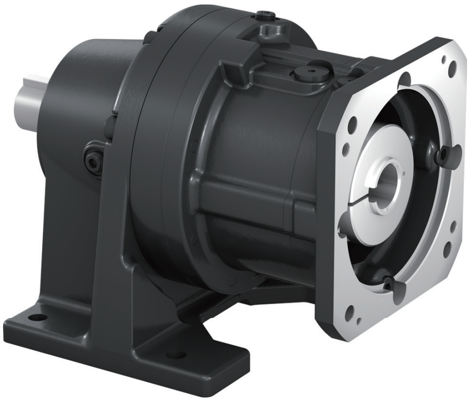
Sumitomo Drive Technologies



CYCLO®

サーボモータ用
サイクロ® 減速機

スタンダード（STD）シリーズ
ローバックラッシ（LB）シリーズ（6分仕様）

住友重機械工業株式会社

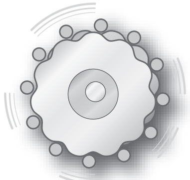
No.C2103-4

目次

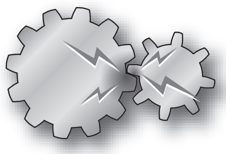
特　長

サーボモータ用サイクロ®減速機

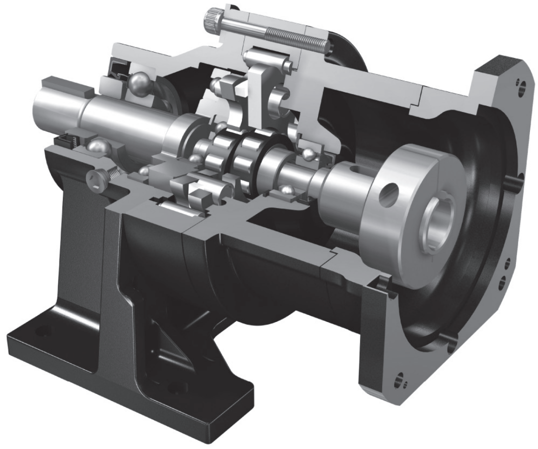
サイクロ®減速機の歯車である「曲線板」は、一般的なインボリュートギヤと異なり、独自の滑らかな曲線（エピトロコイド平行曲線）を持っています。また内歯車にも独自の円弧歯形を採用。
歯の折損がない滑らかな転がり接触によって、耐衝撃性に優れたタフで長寿命な減速機を実現しています。



サイクロ®減速機は
滑らかな転がり接触

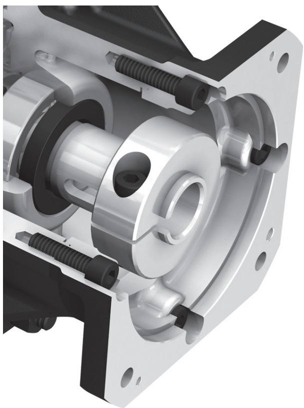


インボリュートギヤは
少ない噛み合い率で
滑り接触

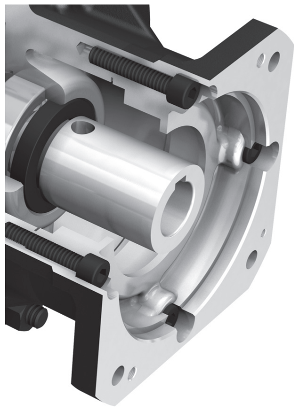


	スタンダード（STD）シリーズ	ローバックラッシ（LB）シリーズ
モータ容量	0.2kW～9.0kW	0.2kW～5.0kW
減速比	6～87	6～29
バックラッシ	ご照会ください	6分（減速比6は12分）
取付方法	脚付、取付台付、フランジ取付	

キーレス・キー付　2種類のモータ軸に対応



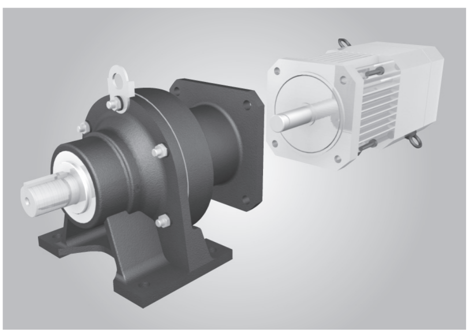
モータ軸キーレスタイプ

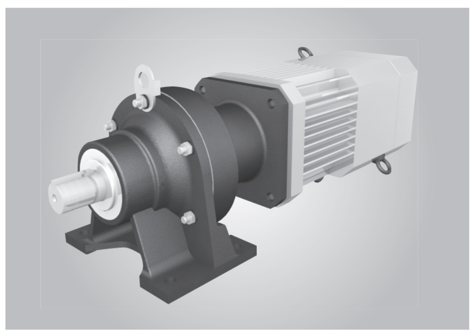


モータ軸キー付タイプ

簡単なモータ組み付け

アダプターは各社のサーボモータに対応しています。
お客様で簡単に取り付けることができます。（モータ組付要領は60頁をご参照ください。）





ラインアップ

モーション・コントロール・ドライブ（MCD）

7.2N･m　29.7N･m　34N･m　35N･m　157N･m　270N･m　336N･m　380N･m　540N･m　613N･m　625N･m　630N･m　650N･m　1370N･m　3000N･m　4000N･m　6278N･m　7613N･m　12500N･m

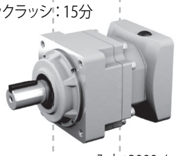
（許容ピークトルク）

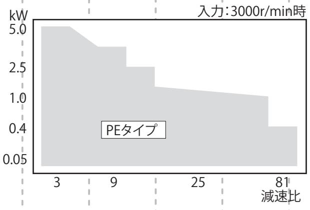
● IB シリーズ

サーボモータ用遊星歯車減速機。低バックラッシで位置決めに最適です。主要サーボモータメーカに対応。

PEタイプ

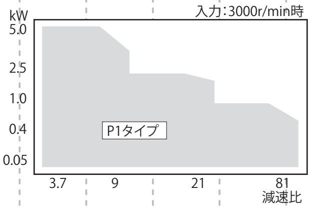
● バックラッシ：15分





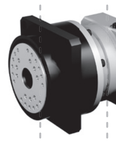
P1タイプ

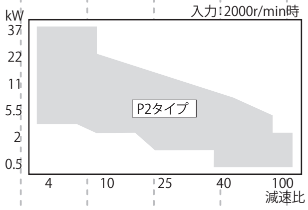
● バックラッシ：3分／15分



P2タイプ

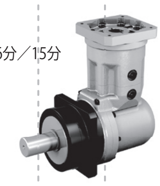
● バックラッシ：3分

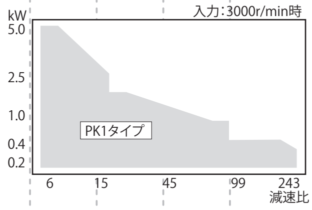




PK1タイプ

● バックラッシ：6分／15分

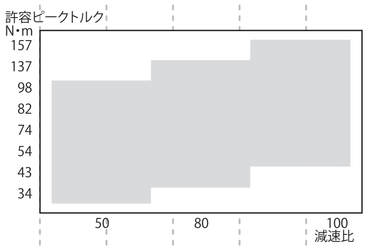




● 精密制御用Eサイクロ®減速機

波動歯車装置の機構とサイクロ減速機の歯形が融合した、ゼロバックラッシ小型精密制御用減速機。

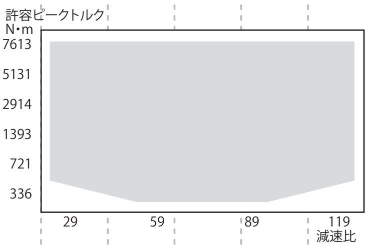
ECY シリーズ



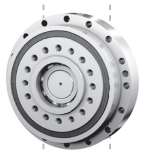
● 精密制御用サイクロ®減速機

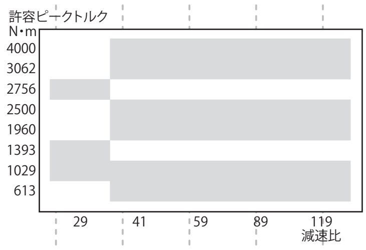
ゼロバックラッシ・コンパクト・低振動・高剛性・高効率・長寿命を特長としています。

コンパクトタイプ
A シリーズ

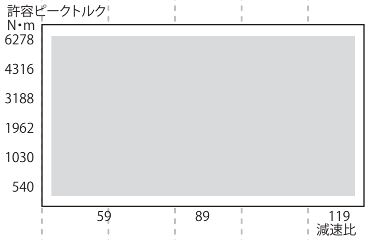


高性能・コンパクトタイプ
DA シリーズ

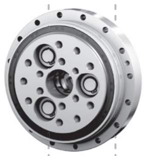


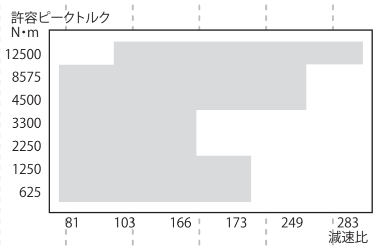


大径ホロー高速軸タイプ
C シリーズ



高減速比・コンパクトタイプ
UA シリーズ





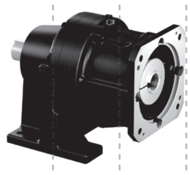
● サーボモータ用サイクロ®減速機

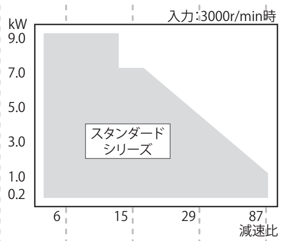
サーボモータ用フランジ付サイクロ®減速機。

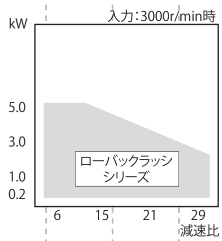
スタンダードシリーズ

ローバックラッシシリーズ

● バックラッシ：6分







7.2N･m　29.7N･m　34N･m　35N･m　157N･m　270N･m　336N･m　380N･m　540N･m　613N･m　625N･m　630N･m　650N･m　1370N･m　3000N･m　4000N･m　6278N･m　7613N･m　12500N･m

（許容ピークトルク）

標準仕様・製作範囲・標準組み合せ

標準仕様

項目		仕様
機種		サイクロ®減速機 6000 シリーズ
バックラッシ 注)1		ローバックラッシシリーズ 6 分以下
潤滑方式		長寿命グリース潤滑または油浴式潤滑
減速方式		トロコイド曲線歯形を持つ内接式遊星歯車機構
低速軸回転方向		高速軸回転方向と逆方向
周囲条件	設置場所	屋内（塵埃の少ない、水のかからない場所）、振動 1G 以下
	温度	0℃～ 40℃
	湿度	85%以下
	高度	標高 1000 m以下
	雰囲気	腐食性ガス、爆発性ガス、蒸気などがないこと 塵埃を含まない換気の良い場所であること
低速軸方向		オイル潤滑機種は、垂直または水平取付 注)2 長寿命グリース潤滑機種は自由
塗装		塗装質：フタル酸系 塗装色：つや消し黒（マンセル N1.0）

注）1. ローバックラッシシリーズの減速比 6 は 12 分以下となります。
スタンダードシリーズのバックラッシは枠番と減速比によって異なりますのでご照会ください。
2. 傾斜角度が 1 度以上の場合は、ご照会ください。

製作範囲

枠番／減速比	スタンダードシリーズ									ローバックラッシシリーズ				
	6	11	15	17	21	29	43	59	87	6	11	15	21	29
6070	●	●	●	●	●	●	●	●						
6075	●	●	●	●	●	●	●	●		●	●	●	●	●
6090	●	●	●	●	●	●	●	●	●					
6095	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
6100	●	●	●	●	●	●	●	●	●					
6105	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
6120	●	●	●	●	●	●	●	●	●					
6125	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
6130	●	●	●	●	●	●	●	●	●					
6135	●	●	●	●	●	●	●	●	●					
6140	●	●	●	●	●	●	●	●	●					
6145	●	●	●	●	●	●	●	●	●					

サーボモータメーカー別標準組み合せ

サーボモータとサイクロ減速機（スタンダードシリーズ、ローバックラッシシリーズ）の標準組み合せを以下に示します。

（1）選定条件
サーボモータ定格トルクの 300%がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないよう選定されています。
サーボモータ瞬時最大トルクが定格トルクの 300%を越える場合は別途選定が必要となります。
運転サイクルにつきましては選定表をご参照ください。

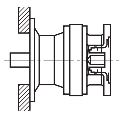
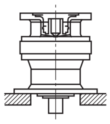
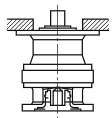
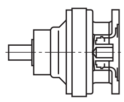
（2）標準組み合せメーカ・シリーズ名
※ 下表以外のメーカ・シリーズで対応可能な機種もありますので別途ご照会ください。

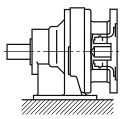
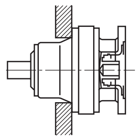
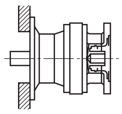
サーボモータメーカー	シリーズ	サーボモータ
三菱電機株式会社殿	MELSERVO J3	HF-SP
		HF-JP
		HC-LP
		HC-UP
	MELSERVO J4	HG-KR
		HG-MR
		HG-SR
株式会社　安川電機殿	Σ Vシリーズ	SGMJV
		SGMAV
		SGMPS
		SGMSV
		SGMGV
	Σ 7シリーズ	SGM7A
		SGM7J
		SGM7G

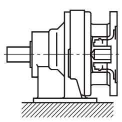
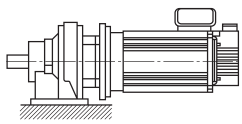
形　式

C	N	H	X		—	6125	—	5P	LB	—	15
①	②	③	④	⑤		⑥		⑦	⑧		⑨

① 機種記号	サイクロ®減速機：C

② 低速軸方向	横形・低速軸方向 水平	H	立形・低速軸方向 垂直下向 注)1	V	逆立形・低速軸方向 垂直上向 注)2	W	取付方向自由 注)3	N
								

③ 取付方法	脚　　付	H	フランジ取付 注)4	F	取付台付	V
						

④ サーボモータ連結方法	高速軸ホロー	X	高速軸ホローモータ付き	XM
				

⑤ 特殊仕様	標準仕様	空欄
	特殊仕様	S

⑥ 枠番	6 頁からの選定表をご参照ください。

⑦ モータフランジコード	6 頁からの選定表をご参照ください。

⑧ 補助形式	スタンダードシリーズ	空欄
	ローバックラッシシリーズ	LB

⑨ 減速比	実減速比

注）1. 入力回転数は 2000r/min 以下となります。
　　2. 6 頁からの選定表は適用できませんので、ご照会ください。
　　3.「取付方向自由」の機種は枠番で限定されています。
　　　取付方向自由対象枠番：607 □、608 □、609 □、610 □、611 □、612 □（□には「0」、「5」、「H」が入ります。）
　　4. フランジ取付形（CNFM, CHFM）の取付方法については、ご照会ください。
　　5.「取付方向自由」以外の機種で低速軸方向に角度（傾斜角度 1 度以上）がある場合にはご照会ください。
　　6. モータ連結方法 XM は、弊社でご支給受けモータを組み付ける場合です。
　　　（モータをご支給受けされる場合はご照会ください。）

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

三菱電機株式会社殿

スタンダードシリーズ

MELSERVO J4

HG-KR シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.4	HG-KR43(K)	6070	6070	6075	6090	6090	6090	6095	6100	6120	AD	BD
0.75	HG-KR73(K)	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6105	6120	6125	AH	BH

HG-MR シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.4	HG-MR43(K)	6070	6070	6075	6090	6090	6090	6095	6100	6120	AD	BD
0.75	HG-MR73(K)	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6105	6120	6125	AH	BH

HG-SR シリーズ（定格回転数 2000r/min, 連続定格）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.5	HG-SR52(K)	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6105	6120	6125	5P	8P
1.0	HG-SR102(K)	6090	6095	6100	6100	6105	6120	6125	6130		5P	8P
1.5	HG-SR152(K)	6095	6100	6120	6120	6120	6125	6135	6140		5P	8P
2.0	HG-SR202(K)	6100	6105	6120	6120	6125	6135	6140			5T	8T
3.5	HG-SR352(K)	6120	6120	6130	6135	6140					5T	8T
5.0	HG-SR502(K)	6130	6130	6140	6140						5T	8T
7.0	HG-SR702(K)	6135	6140								5T	8T

HG-SR シリーズ（定格回転数 1000r/min, 連続定格）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.5	HG-SR51(K)	6090	6090	6100	6100	6105	6120	6125	6130		5P	8P
0.85	HG-SR81(K)	6090	6105	6120	6120	6120	6130	6140			5P	8P
1.2	HG-SR121(K)	6120	6120	6120	6125	6130	6140				5T	8T
2.0	HG-SR201(K)	6120	6125	6135	6135	6140					5T	8T
3.0	HG-SR301(K)	6130	6135	6140							5T	8T
4.2	HG-SR421(K)	6140	6145								5T	8T

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合は別途選定が必要です。
2. 立形 6130 ～ 6145 の入力回転数は、2000r/min 以下となります。
3. HG-KR シリーズ、HG-MR シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
4. サーボモータ形式の（K）は、キー付軸です。
5. の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

三菱電機株式会社殿

スタンダードシリーズ

MELSERVO J3

HF-SP シリーズ（定格回転数 2000r/min, 連続定格）

サーボモータ容量 (kW)	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.5	HF-SP52(K)	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6105	6120	6125	5P	8P
1.0	HF-SP102(K)	6090	6095	6100	6100	6105	6120	6125	6130		5P	8P
1.5	HF-SP152(K)	6095	6100	6120	6120	6120	6125	6135	6140		5P	8P
2.0	HF-SP202(K)	6100	6105	6120	6120	6125	6135	6140			5T	8T
3.5	HF-SP352(K)	6120	6120	6130	6135	6140					5T	8T
5.0	HF-SPS502(K)	6130	6130	6140	6140						5T	8T
7.0	HF-SP702(K)	6135	6140								5T	8T

HF-SP シリーズ（定格回転数 1000r/min, 連続定格）

サーボモータ容量 (kW)	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.85	HF-SP81(K)	6090	6105	6120	6120	6120	6130	6140			5P	8P
1.2	HF-SP121(K)	6120	6120	6120	6125	6130	6140				5T	8T
2.0	HF-SP201(K)	6120	6125	6135	6135	6140					5T	8T
3.0	HF-SP301(K)	6130	6135	6140							5T	8T

HF-JP シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量 (kW)	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
7.0	HF-JP703(K)	6130	6130	6140	6140	6145					5T	8T
9.0	HF-JP903(K)	6130	6135	6140							5T	8T

下線がある枠番：横形のみ

HC-LP シリーズ（定格回転数 2000r/min, 連続定格）

サーボモータ容量 (kW)	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.5	HC-LP52(K)	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6105	6120	6125	5P	8P
1.0	HC-LP102(K)	6090	6095	6100	6100	6105	6120	6125	6130		5P	8P
1.5	HC-LP152(K)	6095	6100	6120	6120	6120	6125	6135	6140		5P	8P
2.0	HC-LP202(K)	6100	6105	6120	6120	6125	6135	6140			5T	8T
3.0	HC-LP302(K)	6120	6120	6125	6130	6135	6140				5T	8T

HC-UP シリーズ（定格回転数 2000r/min, 連続定格）

サーボモータ容量 (kW)	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.75	HC-UP72(K)	6090	6090	6095	6095	6100	6105	6120	6125		5S	8S

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合には別途選定が必要です。
2. 立形 6130 ～ 6145 の入力回転数は、2000r/min 以下となります。
3. HF-SP シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
4. サーボモータ形式の（K）は、キー付軸です。
5. の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

株式会社　安川電機殿

スタンダードシリーズ

Σ7 シリーズ

SGM7A シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.2	SGM7A-02A □ A △	6070	6070	6070	6070	6070	6075	6090	6090	6095	AD	BD
0.4	SGM7A-04A □ A △	6070	6070	6075	6090	6090	6090	6095	6100	6120	AD	BD
0.6	SGM7A-06A □ A △	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	AD	BD
0.75	SGM7A-08A □ A △	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	6125	AH	BH
1.0	SGM7A-10A □ A △	6090	6090	6090	6095	6095	6105	6120	6125	6130	AH	BH
1.5	SGM7A-15A □ A △	6095	6095	6100	6100	6105	6120	6125	6130	6140	4C	9C
2.0	SGM7A-20A □ A △	6100	6100	6105	6120	6120	6125	6130	6140		4C	9C
2.5	SGM7A-25A □ A △	6100	6100	6120	6120	6120	6130	6140			4C	9C
3.0	SGM7A-30A □ A △	6105	6105	6120	6120	6125	6135	6140			4H	9H
4.0	SGM7A-40A □ A △	6130	6120	6125	6125	6130	6140				4H	9H
5.0	SGM7A-50A □ A △	6130	6120	6130	6130	6140	6145				4H	9H

下線がある枠番：横形のみ

SGM7J シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.2	SGM7J-02A □ A △	6070	6070	6070	6070	6070	6075	6090	6090	6095	AD	BD
0.4	SGM7J-04A □ A △	6070	6070	6075	6090	6090	6090	6095	6100	6120	AD	BD
0.6	SGM7J-06A □ A △	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	AD	BD
0.75	SGM7J-08A □ A △	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	6125	AH	BH

SGM7G シリーズ（定格回転数 1500r/min, 連続定格）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.3	SGM7G-03A □ A △	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	AM	BM
0.45	SGM7G-05A □ A △	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	6130	AM	BM
0.85	SGM7G-09A □ A △	6090	6095	6100	6105	6105	6120	6130	6135		※AN	※BN
1.3	SGM7G-13A □ A △	6090	6105	6120	6120	6120	6130	6140			※AN	※BN
1.8	SGM7G-20A □ A △	6120	6120	6120	6125	6130	6140				※AN	※BN
2.9	SGM7G-30A □ A △	6120	6125	6135	6135	6140					5T	8T
4.4	SGM7G-44A □ A △	6130	6135	6140	6145						5T	8T
5.5	SGM7G-55A □ A △	6135	6140								4N	9N

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
（減速比 6 は、組み合わせるサーボモータによっては他の減速比よりも枠番が大きくなる場合があります。）
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合は別途選定が必要です。
2. 立形 6130 ～ 6145 の入力回転数は、2000r/min 以下となります。
3. SGM7A シリーズ、SGM7J シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
4. モータフランジコードの ※ 印は、Σ V シリーズの SGMGV と取付寸法が同じ互換機種を推奨しています。
5. △には 2（キーレス）または 6（キー付）が入ります。
6. ■ の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

株式会社　安川電機殿

スタンダードシリーズ

Σ Vシリーズ

SGMJV シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.6	SGMJV-06A □ A △	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	AD	BD
0.75	SGMJV-08A □ A △	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	6125	AH	BH

SGMAV シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.55	SGMAV-06A □ A △	6090	6090	6090	6090	6090	6090	6100	6105	6120	AD	BD
0.75	SGMAV-08A □ A △	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	6125	AH	BH
1.0	SGMAV-10A □ A △	6090	6090	6090	6095	6095	6105	6120	6125	<u>6130</u>	AH	BH

下線がある枠番：横形のみ

SGMPS シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.75	SGMPS-08A □ A △ -E	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	6125	AK	BK
1.5	SGMPS-15A □ A △ -E	6095	6095	6100	6100	6105	6120	6125	<u>6130</u>	<u>6145</u>	AL	BL

下線がある枠番：横形のみ

SGMSV シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
1.0	SGMSV-10A □ A △	6090	6090	6090	6095	6095	6105	6120	6125	<u>6130</u>	4C	9C
1.5	SGMSV-15A □ A △	6095	6095	6100	6100	6105	6120	6125	<u>6130</u>	<u>6145</u>	4C	9C
2.0	SGMSV-20A □ A △	6100	6100	6105	6120	6120	6125	<u>6130</u>	<u>6140</u>		4C	9C
2.5	SGMSV-25A □ A △	6100	6100	6120	6120	6120	<u>6130</u>	<u>6140</u>			4C	9C
3.0	SGMSV-30A □ A △	6105	6105	6120	6120	6125	<u>6135</u>	<u>6140</u>			4H	9H
4.0	SGMSV-40A □ A △	<u>6130</u>	6120	6125	6125	<u>6130</u>	<u>6140</u>				4H	9H
5.0	SGMSV-50A □ A △	<u>6130</u>	6120	<u>6130</u>	<u>6130</u>	<u>6140</u>	<u>6145</u>				4H	9H
7.0	SGMSV-70A □ A △	<u>6130</u>	<u>6130</u>	<u>6140</u>	<u>6140</u>	<u>6145</u>					4H	9H

下線がある枠番：横形のみ

SGMGV シリーズ（定格回転数 1500r/min, 連続定格）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比									モータフランジコード	
		6	11	15	17	21	29	43	59	87	キー連結	キーレス
0.3	SGMGV-03A □ A △	6090	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	5D	8D
0.45	SGMGV-05A □ A △	6090	6090	6090	6090	6095	6100	6120	6120	6130	AM	BM
0.85	SGMGV-09A □ A △	6090	6095	6100	6105	6105	6120	6130	6135		5K	8K
1.3	SGMGV-13A □ A △	6090	6105	6120	6120	6120	6130	6140			5L	8L
1.8	SGMGV-20A □ A △	6120	6120	6120	6125	6130	6140				AN	BN
2.9	SGMGV-30A □ A △	6120	6125	6135	6135	6140					5T	8T
4.4	SGMGV-44A □ A △	6130	6135	6140	6145						5T	8T
5.5	SGMGV-55A □ A △	6135	6140								4N	9N

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
（減速比 6 は、組み合わせるサーボモータによっては他の減速比よりも枠番が大きくなる場合があります。）
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合は別途選定が必要です。
2. 立形 6130 ～ 6145 の入力回転数は、2000r/min 以下となります。
3. SGMJV シリーズ、SGMAV シリーズ、SGMPS シリーズ、SGMSV シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
4. △には 2（キーレス）または 6（キー付）が入ります。
5. ▬ の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（枠番別定格表）

スタンダードシリーズ定格表

枠番	減速比	入力回転数																許容最高入力回転数	起動停止時ピークトルク
		3000r/min				2000r/min				1500r/min				1000r/min					
		許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED		
		kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	r/min	N・m
6070	6	0.554	10.1	1080		0.347	9.43	1240		0.347	12.6	1360		0.347	18.9	1540		4000	29.7
	11	0.554	18.5	1330		0.347	17.3	1530		0.347	23.1	1680		0.347	34.6	1770		4000	45.0
	15	0.554	25.2	1400		0.347	23.6	1620		0.347	31.4	1770		0.331	45.0	1770		4000	45.0
	17	0.554	28.5	1480		0.347	26.8	1710		0.347	35.7	1770		0.292	45.0	1770		4000	45.0
	21	0.511	32.5	1490	50	0.320	30.5	1730	100	0.320	40.7	1770	100	0.236	45.0	1770	100	4000	45.0
	29	0.257	22.6	1520		0.226	29.7	1720		0.226	39.6	1770		0.171	45.0	1770		4000	45.0
	43	0.243	31.6	1510		0.170	33.1	1740		0.170	44.1	1770		0.115	45.0	1770		4000	45.0
	59	0.119	21.3	1590		0.100	26.8	1770		0.100	35.7	1770		0.084	45.0	1770		4000	45.0
	87	-	-	-		-	-	-		-	-	-		-	-	-		-	-
6075	6	0.650	11.8	1080		0.407	11.1	1240		0.407	14.8	1350		0.407	22.1	1530		4000	29.7
	11	0.650	21.7	1320		0.407	20.3	1520		0.407	27.1	1660		0.407	40.6	1770		4000	50.8
	15	0.650	29.5	1390		0.407	27.7	1610		0.407	36.9	1750		0.407	55.4	1770		4000	60.0
	17	0.650	33.5	1460		0.407	31.4	1700		0.407	41.8	1770		0.389	60.0	1770		4000	60.0
	21	0.650	41.3	1460	50	0.407	38.8	1700	100	0.407	51.7	1770	100	0.315	60.0	1770	100	4000	60.0
	29	0.325	28.5	1500		0.286	37.6	1700		0.286	50.2	1770		0.228	60.0	1770		4000	60.0
	43	0.325	42.3	1480		0.226	44.1	1710		0.226	58.8	1690		0.154	60.0	1660		4000	60.0
	59	0.162	28.9	1570		0.136	36.3	1770		0.136	48.4	1720		0.102	54.6	1630		4000	60.0
	87	-	-	-		-	-	-		-	-	-		-	-	-		-	-
6090	6	1.26	22.9	2230		1.15	31.2	2540		1.15	41.6	2780		1.15	62.4	3160		4000	142
	11	1.21	40.3	2820		1.15	57.2	3210		1.15	76.3	3340		1.15	114	3340		4000	150
	15	1.15	52.2	2830		1.15	78.0	3210		1.15	104	3340		1.10	150	3340		4000	150
	17	1.15	59.2	2850		1.15	88.7	3220		1.15	118	3340		0.972	150	3340		4000	150
	21	0.758	48.2	2880	50	0.758	72.2	3270	100	0.758	96.2	3340	100	0.758	144	3340	100	4000	150
	29	0.673	59.1	3060		0.625	82.3	3340		0.625	110	3340		0.570	150	3290		4000	150
	43	0.469	61.1	3340		0.435	84.9	3340		0.435	113	3340		0.384	150	3310		4000	150
	59	0.392	70.1	3340		0.309	82.7	3340		0.309	110	3340		0.273	146	3300		4000	146
	87	0.261	68.8	3340		0.211	83.3	3340		0.211	111	3340		0.190	150	3310		4000	150
6095	6	1.66	30.2	2210		1.52	41.2	2520		1.52	55.0	2760		1.52	82.5	3110		4000	170
	11	1.60	53.3	2800		1.52	75.6	3170		1.52	101	3340		1.52	151	3340		4000	200
	15	1.52	69.1	2800		1.52	103	3160		1.52	137	3340		1.47	200	3340		4000	200
	17	1.52	78.3	2820		1.52	117	3170		1.52	156	3340		1.30	200	3340		4000	200
	21	1.51	96.0	2800	50	1.52	144	3140	100	1.52	192	3340	100	1.05	200	3340	100	4000	200
	29	0.844	74.1	3040		0.784	103	3340		0.784	137	3320		0.709	187	3220		4000	200
	43	0.650	84.7	3340		0.603	118	3340		0.603	157	3300		0.478	187	3240		4000	200
	59	0.426	76.1	3340		0.384	103	3340		0.342	122	3340		0.273	146	3300		4000	146
	87	0.325	85.6	3340		0.301	119	3340		0.270	142	3330		0.198	156	3300		4000	195

注）1. 許容入力容量は効率を考慮した定格トルクの所用入力容量です。
2. 定格トルクは出力軸における平均負荷トルクの許容値を示します。1000r/min 以下の入力回転数に対する定格トルクは 1000r/min の定格トルクと同じです。
3. 許容ラジアル荷重は低速軸中央の値です。荷重点が中央位置以外の場合は 20 頁をご参照ください。
4. 入力回転数 3000r/min 時の負荷時間率は、50% ED（10 分サイクル）となります。
5. 起動停止時ピークトルクは、サイクロ減速機の機械定格を示しており、通常の起動、停止時にかかるピークトルクの許容値を示します。
6. 入力回転数が 3000r/min を超える場合の許容% ED はご照会ください。

選定表（枠番別定格表）

スタンダードシリーズ定格表

枠番	減速比	入力回転数																許容最高入力回転数	起動停止時ピークトルク
		3000r/min				2000r/min				1500r/min				1000r/min					
		許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED		
		kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	r/min	N・m
	6	2.64	48.0	3230		2.35	63.9	3690		2.35	85.2	4040		2.350	128	4590		4000	171
	11	2.64	88.0	4090		2.35	117	4660		2.35	156	5100		2.350	234	5400		4000	250
	15	2.64	120	4490		2.35	160	5110		2.35	213	5400		1.840	250	5400		4000	250
	17	2.23	115	4570		1.99	153	5210		1.99	205	5400		1.620	250	5400		4000	250
6100	21	2.03	129	4590	50	1.93	183	5210	100	1.93	245	5400	100	1.310	250	5400	100	4000	250
	29	1.23	108	4580		1.21	159	5210		1.21	212	5400		0.950	250	5400		4000	250
	43	0.811	106	4570		0.780	152	5210		0.780	203	5400		0.641	250	5400		4000	250
	59	0.603	108	4550		0.516	138	5200		0.516	184	5400		0.467	250	5400		4000	250
	87	0.560	148	4960		0.433	171	5400		0.433	228	5400		0.317	250	5400		4000	250
	6	3.57	64.9	3210		3.18	86.5	3660		3.18	115	4000		3.07	167	4540		4000	171
	11	3.57	119	4050		3.18	159	4610		3.18	212	5030		2.90	290	5400		4000	308
	15	3.57	162	4440		3.18	216	5040		3.18	288	5400		2.20	300	5400		4000	300
	17	2.76	142	4540		2.46	190	5170		2.46	253	5400		1.95	300	5400		4000	300
6105	21	2.44	155	4560	50	2.34	223	5170	100	2.34	297	5400	100	1.57	300	5400	100	4000	300
	29	1.62	142	4550		1.59	209	5170		1.59	279	5400		1.14	300	5400		4000	300
	43	1.22	159	4530		1.08	211	5170		1.08	281	5400		0.769	300	5400		4000	300
	59	0.796	142	4530		0.708	190	5160		0.694	248	5400		0.539	288	5290		4000	296
	87	0.650	171	4740		0.565	223	5400		0.516	272	5400		0.378	299	4830		4000	300
	6	-	-	-	-	4.85	132	4670		5.07	184	5100		5.07	276	5770		2400	366
	11	5.07	169	5190		5.07	253	5880		5.07	337	6420		5.07	506	7220		4000	525
	15	5.07	230	5740		5.07	345	6500		5.07	460	7070		3.86	525	8100		4000	525
	17	5.07	261	5790		5.07	391	6550		5.05	519	7120		3.37	520	8220		4000	520
6120	21	4.97	316	6340	50	3.96	377	7250	100	3.96	503	7900	100	2.74	522	9090	100	4000	522
	29	3.12	274	7000		2.99	394	7950		2.96	519	8670		1.98	520	9810		4000	520
	43	2.04	266	7950		1.91	373	9050		1.91	497	9810		1.35	525	9810		4000	525
	59	1.46	261	8300		1.30	348	9460		1.30	464	9810		0.981	525	9810		4000	525
	87	1.12	295	8390		0.944	372	9580		0.944	497	9810		0.665	525	9780		4000	525
	6	-	-	-	-	4.85	132	4670		6.96	253	5030		6.50	354	5690		2400	366
	11	6.92	231	5130		5.92	295	5840		5.92	394	6360		5.26	525	7200		4000	622
	15	6.45	293	5680		5.92	403	6440		5.92	537	7000		4.63	630	7990		4000	630
	17	6.17	318	5740		5.66	436	6510		5.66	582	7070		4.08	629	8120		4000	630
6125	21	6.01	382	6280	50	4.88	465	7170	100	4.88	620	7790	100	3.31	630	8990	100	4000	630
	29	3.77	331	6950		3.77	496	7860		3.59	630	8570		2.39	630	9810		4000	630
	43	2.50	326	7910		2.38	464	8970		2.38	619	9780		1.61	630	9810		4000	630
	59	1.82	325	8250		1.62	434	9390		1.62	578	9810		1.18	630	9810		4000	630
	87	1.22	321	8370		1.13	446	9530		1.05	553	9720		0.773	610	9600		4000	630

注）1. 許容入力容量は効率を考慮した定格トルクの所用入力容量です。
2. 定格トルクは出力軸における平均負荷トルクの許容値を示します。1000r/min 以下の入力回転数に対する定格トルクは 1000r/min の定格トルクと同じです。
3. 許容ラジアル荷重は低速軸中央の値です。荷重点が中央位置以外の場合は 20 頁をご参照ください。
4. 入力回転数 3000r/min 時の負荷時間率は、50% ED（10 分サイクル）となります。
5. 起動停止時ピークトルクは、サイクロ減速機の機械定格を示しており、通常の起動、停止時にかかるピークトルクの許容値を示します。
6. 入力回転数が 3000r/min を超える場合の許容% ED はご照会ください。

選定表（枠番別定格表）

スタンダードシリーズ定格表

枠番	減速比	入力回転数																許容最高入力回転数	起動停止時ピークトルク
		3000r/min				2000r/min				1500r/min				1000r/min					
		許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容%ED		
		kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	kW	N・m	N	%	r/min	N・m
	6	9.39	170	4740		9.39	256	5370		9.39	341	5850		9.24	503	6570		3600	555
	11	9.39	312	6010		9.39	469	6790		9.39	625	7380		7.82	780	8400		3600	780
	15	7.78	353	6420		7.78	530	7260		7.78	706	7900		5.73	780	9060		3600	780
	17	7.27	374	6900		7.27	561	7800		7.27	748	8490		5.06	780	9770		3600	780
6130	21	6.14	390	7400	50	6.14	585	8370	100	6.10	774	9110	100	4.09	780	10500	100	3600	780
	29	4.48	393	8150		4.48	590	9230		4.44	778	10100		2.96	780	11600		3600	780
	43	2.99	389	9290		2.99	584	10500		2.98	774	11500		2.00	780	13200		3600	780
	59	2.19	390	10200		2.19	585	11600		2.17	774	12700		1.59	851	14500		3600	912
	87	1.42	373	11800		1.42	560	13400		1.42	746	14600		1.07	848	14700		3600	848
	6	11.3	205	4710		11.3	308	5320		11.3	410	5770		10.1	551	6520		3600	607
	11	11.3	376	5960		11.3	564	6710		11.3	752	7270		9.42	940	8250		3600	940
	15	8.97	407	6380		8.97	610	7200		8.97	813	7820		6.91	940	8940		3600	940
	17	8.29	426	6860		8.29	639	7740		8.29	852	8410		6.09	940	9650		3600	940
6135	21	7.53	479	7340	50	7.53	718	8270	100	6.90	876	9030	100	4.93	940	10400	100	3600	940
	29	5.65	496	8080		5.65	743	9120		5.01	879	9990		3.57	940	11500		3600	940
	43	3.77	490	9220		3.77	735	10400		3.43	893	11400		2.41	940	13100		3600	940
	59	2.52	450	10200		2.52	676	11500		2.50	893	12600		1.83	982	14400		3600	1050
	87	2.00	527	11700		2.00	791	13200		1.70	893	14500		1.24	979	14700		3600	979
	6	13.0	236	7500		13.0	355	8430		13.0	473	9150		12.4	675	10300		3600	717
	11	13.0	433	9310		13.0	650	10500		13.0	866	11300		12.2	1220	12700		3600	1230
	15	12.0	544	9960		12.0	817	11200		12.0	1090	12100		9.00	1230	13700		3600	1230
	17	10.1	518	10400		10.1	777	11700		10.1	1040	12700		7.94	1230	14300		3600	1230
6140	21	8.66	550	11200	50	8.66	825	12500	100	8.66	1100	13600	100	6.43	1230	15400	100	3600	1230
	29	5.95	522	12000		5.95	783	13500		5.95	1040	14700		4.66	1230	16000		3600	1230
	43	3.94	513	13500		3.94	769	15200		3.94	1030	16000		3.14	1230	16000		3600	1230
	59	2.96	528	16000		2.96	792	16000		2.96	1060	16000		2.29	1230	16000		3600	1230
	87	1.98	521	16000		1.98	781	16000		1.98	1040	16000		1.55	1230	16000		3600	1230
	6	14.9	270	7480		14.9	412	8400		15.1	550	9110		12.4	675	10300		3600	717
	11	15.1	504	9290		15.1	756	10400		15.1	1010	11300		12.2	1220	12700		3600	1290
	15	15.1	684	9910		15.1	1030	11100		14.9	1350	12000		10.0	1360	13600		3600	1360
	17	12.0	617	10400		12.0	925	11700		12.0	1230	12600		8.88	1370	14300		3600	1370
6145	21	9.61	610	11100	50	9.61	1080	12500	100	9.73	1240	13600	100	7.02	1340	15300	100	3600	1340
	29	7.53	661	12000		7.53	991	13400		7.53	1320	14600		5.21	1370	15800		3600	1370
	43	5.54	720	13400		5.54	1100	15000		4.79	1250	16000		3.51	1370	15700		3600	1370
	59	3.65	652	16000		3.65	978	16000		3.27	1170	16000		2.39	1280	16000		3600	1370
	87	2.48	652	16000		2.48	978	16000		2.21	1170	16000		1.58	1250	16000		3600	1250

注）1. 許容入力容量は効率を考慮した定格トルクの所用入力容量です。
2. 定格トルクは出力軸における平均負荷トルクの許容値を示します。1000r/min 以下の入力回転数に対する定格トルクは 1000r/min の定格トルクと同じです。
3. 許容ラジアル荷重は低速軸中央の値です。荷重点が中央位置以外の場合は 20 頁をご参照ください。
4. 入力回転数 3000r/min 時の負荷時間率は、50% ED（10 分サイクル）となります。
5. 起動停止時ピークトルクは、サイクロ減速機の機械定格を示しており、通常の起動、停止時にかかるピークトルクの許容値を示します。
6. 入力回転数が 3000r/min を超える場合の許容% ED はご照会ください。
7. ▇ 部は低速軸水平方向の使用に限ります。

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

三菱電機株式会社殿

ローバックラッシシリーズ

MELSERVO J4

減速比 6 は、12 分仕様

HG-KR シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.4	HG-KR43(K)	-	6075	6075	6095	6095	AD	BD
0.75	HG-KR73(K)	6095	6095	6095	6095	6105	AH	BH

HG-MR シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.4	HG-MR43(K)	-	6075	6075	6095	6095	AD	BD
0.75	HG-MR73(K)	6095	6095	6095	6095	6105	AH	BH

HG-SR シリーズ（定格回転数 2000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.5	HG-SR52(K)	6095	6095	6095	6095	6095	5P	8P
1.0	HG-SR102(K)	6105	6095	6105	6105	6125	5P	8P
1.5	HG-SR152(K)	6105	6105	6125	6125	6125	5P	8P
2.0	HG-SR202(K)	6125	6125	6125	6125		5T	8T

HG-SR シリーズ（定格回転数 1000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.5	HG-SR51(K)	6105	6095	6105	6125	6125	5P	8P
0.85	HG-SR81(K)	6105	6105	6125	6125		5P	8P
1.2	HG-SR121(K)	6125	6125	6125			5T	8T

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
(減速比 6 は、組み合わせるサーボモータによっては他の減速比よりも枠番が大きくなる場合があります。)
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合は別途選定が必要です。
2. HG-KR シリーズ、HG-MKR シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
3. サーボモータ形式の（K）は、キー付軸です。
4. の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

三菱電機株式会社殿

ローバックラッシシリーズ

MELSERVO J3

減速比 6 は、12 分仕様

HF-SP シリーズ（定格回転数 2000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.5	HF-SP52(K)	6095	6095	6095	6095	6095	5P	8P
1.0	HF-SP102(K)	6105	6095	6105	6105	6125	5P	8P
1.5	HF-SP152(K)	6105	6105	6125	6125	6125	5P	8P
2.0	HF-SP202(K)	6125	6125	6125	6125		5T	8T
3.5	HF-SP352(K)	6125	6125				5T	8T

HF-SP シリーズ（定格回転数 1000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.85	HF-SP81(K)	6105	6105	6125	6125		5P	8P
1.2	HF-SP121(K)	6125	6125	6125			5T	8T

HC-LP シリーズ（定格回転数 2000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.5	HC-LP52(K)	6095	6095	6095	6095	6095	5P	8P
1.0	HC-LP102(K)	6105	6095	6105	6105	6125	5P	8P
1.5	HC-LP152(K)	6105	6105	6125	6125	6125	5P	8P
2.0	HC-LP202(K)	6125	6125	6125	6125		5T	8T
3.0	HC-LP302(K)	6125	6125				5T	8T

HC-UP シリーズ（定格回転数 2000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.75	HC-UP72(K)	6095	6095	6095	6105	6105	5S	8S

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
（減速比 6 は、組み合わせるサーボモータによっては他の減速比よりも枠番が大きくなる場合があります。）
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合は別途選定が必要です。
2. HF-SP シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
3. サーボモータ形式の（K）は、キー付軸です。
4. の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

株式会社　安川電機殿

ローバックラッシシリーズ

Σ7 シリーズ

減速比 6 は、12 分仕様

SGM7A シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ 容量 (kW)	サーボモータ 形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.2	SGM7A-02A □ A △	-	6075	6075	6075	6075	AD	BD
0.4	SGM7A-04A □ A △	-	6075	6075	6095	6095	AD	BD
0.6	SGM7A-06A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AD	BD
0.75	SGM7A-08A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AH	BH
1.0	SGM7A-10A □ A △	6095	6095	6095	6095	6105	AH	BH
1.5	SGM7A-15A □ A △	6105	6095	6105	6105	6125	4C	9C
2.0	SGM7A-20A □ A △	-	6105	6105	6125	6125	4C	9C
2.5	SGM7A-25A □ A △	-	6105	6125	6125		4C	9C
3.0	SGM7A-30A □ A △	-	6125	6125	6125		4H	9H
4.0	SGM7A-40A □ A △	-	6125	6125			4H	9H
5.0	SGM7A-50A □ A △	-	6125				4H	9H

SGM7J シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ 容量 (kW)	サーボモータ 形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.2	SGM7J-02A □ A △	-	6075	6075	6075	6075	AD	BD
0.4	SGM7J-04A □ A △	-	6075	6075	6095	6095	AD	BD
0.6	SGM7J-06A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AD	BD
0.75	SGM7J-08A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AH	BH

SGM7G シリーズ（定格回転数 1500r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ 容量 (kW)	サーボモータ 形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.3	SGM7G-03A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AM	BM
0.45	SGM7G-05A □ A △	6095	6095	6095	6095	6105	AM	BM
0.85	SGM7G-09A □ A △	6105	6095	6105	6125	6125	※AN	※BN
1.3	SGM7G-13A □ A △	6105	6105	6125	6125		※AN	※BN
1.8	SGM7G-20A □ A △	6125	6125	6125			※AN	※BN

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
（減速比 6 は、組み合わせるサーボモータによっては他の減速比よりも枠番が大きくなる場合があります。）
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合は別途選定が必要です。
2. SGM7A シリーズ、SGM7J シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
3. モータフランジコードの ※ 印は、Σ V シリーズの SGMGV と取付寸法が同じ互換機種を推奨しています。
4. △には 2（キーレス）または 6（キー付）が入ります。
5. モータフランジコード「 - 」の組合せはご照会ください。
6. ▇▇ の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（サーボモータメーカー別標準組み合せ）

株式会社　安川電機殿

ローバックラッシシリーズ

Σ Vシリーズ

減速比 6 は、12 分仕様

SGMJV シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.6	SGMJV-06A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AD	BD
0.75	SGMJV-08A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AH	BH

SGMAV シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.55	SGMAV-06A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AD	BD
0.75	SGMAV-08A □ A △	6095	6095	6095	6095	6105	AH	BH
1.0	SGMAV-10A □ A △	6095	6095	6095	6095	6105	AH	BH

SGMPS シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.75	SGMPS-08A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	AK	BK
1.5	SGMPS-15A □ A △	6105	6095	6105	6125	6125	AL	BL

SGMSV シリーズ（定格回転数 3000r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
1.0	SGMSV-10A □ A △	6095	6095	6095	6095	6105	4C	9C
1.5	SGMSV-15A □ A △	6105	6095	6105	6105	6125	4C	9C
2.0	SGMSV-20A □ A △	-	6105	6105	6125	6125	4C	9C
2.5	SGMSV-25A □ A △	-	6105	6125	6125		4C	9C
3.0	SGMSV-30A □ A △	-	6125	6125	6125		4H	9H
4.0	SGMSV-40A □ A △	-	6125	6125			4H	9H
5.0	SGMSV-50A □ A △	-	6125				4H	9H

SGMGV シリーズ（定格回転数 1500r/min, 50%ED, 10分サイクル）

サーボモータ容量（kW）	サーボモータ形式	減速比					モータフランジコード	
		6	11	15	21	29	キー連結	キーレス
0.3	SGMGV-03A □ A △	6095	6095	6095	6095	6095	5D	8D
0.45	SGMGV-05A □ A △	6095	6095	6095	6095	6105	AM	BM
0.85	SGMGV-09A □ A △	6105	6095	6105	6125	6125	5K	8K
1.3	SGMGV-13A □ A △	6105	6105	6125	6125		5L	8L
1.8	SGMGV-20A □ A △	6125	6125	6125			AN	BN

注）1. 本表組み合せは、サーボモータ定格トルクの 300% がサイクロ減速機の起動停止時ピークトルクを越えないように選定されています。
（減速比 6 は、組み合わせるサーボモータによっては他の減速比よりも枠番が大きくなる場合があります。）
サーボモータ瞬時最大トルクがサーボモータ定格トルクの 300% を超える場合は別途選定が必要です。
2. SGMJV シリーズ、SGMAV シリーズ、SGMPS シリーズ、SGMSV シリーズのオイルシール付は、寸法が異なりますのでご注意ください。
3. △には 2（キーレス）または 6（キー付）が入ります。
4. ▇ の範囲でも製作できる場合がありますのでご照会ください。

選定表（枠番別定格表）

ローバックラッシシリーズ定格表／負荷時間率 50% ED（10 分サイクル）

枠番	減速比	入力回転数												許容最高入力回転数	起動停止時ピークトルク	バックラッシ
		3000r/min			2000r/min			1500r/min			1000r/min					
		許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重	許容入力容量	定格トルク	許容ラジアル荷重			
		kW	N・m	N	kW	N・m	N	kW	N・m	N	kW	N・m	N	r/min	N・m	分
6075	6	0.650	11.2	1020	0.489	12.7	1210	0.400	13.0	1280	0.300	15.6	1530	4000	29.7	12
	11	0.650	21.7	1320	0.489	24.4	1510	0.400	26.7	1660	0.377	37.7	1770	4000	51.0	6
	15	0.650	29.5	1390	0.489	33.4	1590	0.400	36.4	1750	0.377	51.4	1770	4000	60.0	6
	21	0.650	41.3	1460	0.489	46.7	1670	0.400	50.9	1770	0.330	57.8	1770	4000	60.0	6
	29	0.422	37.1	1470	0.318	41.9	1690	0.260	45.7	1770	0.235	55.5	1770	4000	60.0	6
6095	6	1.66	28.5	1730	1.25	32.2	2280	1.02	35.1	2430	0.768	39.6	2860	4000	78.0	12
	11	2.27	75.7	2750	1.71	85.5	3150	1.40	93.3	3340	1.17	117	3340	4000	187	6
	15	2.19	100	2740	1.65	113	3140	1.35	123	3340	1.07	146	3340	4000	200	6
	21	1.71	109	2780	1.28	123	3180	1.05	133	3340	0.801	153	3340	4000	200	6
	29	1.11	97.0	3000	0.985	129	3330	0.680	120	3340	0.671	177	3240	4000	200	6
6105	6	3.57	61.5	3250	2.69	69.4	3580	2.20	75.7	3810	1.66	85.5	4510	4000	157	12
	11	4.47	149	4020	3.36	168	4600	2.75	183	5070	2.32	232	5400	4000	305	6
	15	4.47	203	4390	3.36	230	5030	2.75	250	5400	2.11	287	5400	4000	300	6
	21	3.28	209	4500	2.47	235	5160	2.02	257	5400	1.53	292	5400	4000	300	6
	29	2.24	197	4500	1.69	223	5150	1.38	242	5400	1.11	292	5400	4000	300	6
6125	6	6.60	114	5140	4.97	129	4490	4.06	140	4780	3.06	158	5650	4000	304	12
	11	8.42	281	5080	6.34	317	5820	5.18	345	6410	4.57	456	7270	4000	526	6
	15	8.42	383	5600	6.34	432	6410	5.18	471	7060	3.83	521	8100	4000	592	6
	21	6.99	444	6230	5.26	502	7130	4.30	547	7860	3.24	618	9000	4000	630	6
	29	4.87	428	6870	3.67	484	7870	3.00	527	8670	2.35	619	9810	4000	630	6

注）1. 許容入力容量は効率を考慮した定格トルクの所用入力容量です。
2. 定格トルクは出力軸における平均負荷トルクの許容値を示します。1000r/min 以下の入力回転数に対する定格トルクは 1000r/min の定格トルクと同じです。
3. 許容ラジアル荷重は低速軸中央の値です。荷重点が中央位置以外の場合は 20 頁をご参照ください。
4. 起動停止時ピークトルクは、サイクロ減速機の機械定格を示しており、通常の起動、停止時にかかるピークトルクの許容値を示します。
5. 入力回転数が 3000r/min を超える場合の許容% ED はご照会ください。

選定手順

選定のフローチャート及び計算式

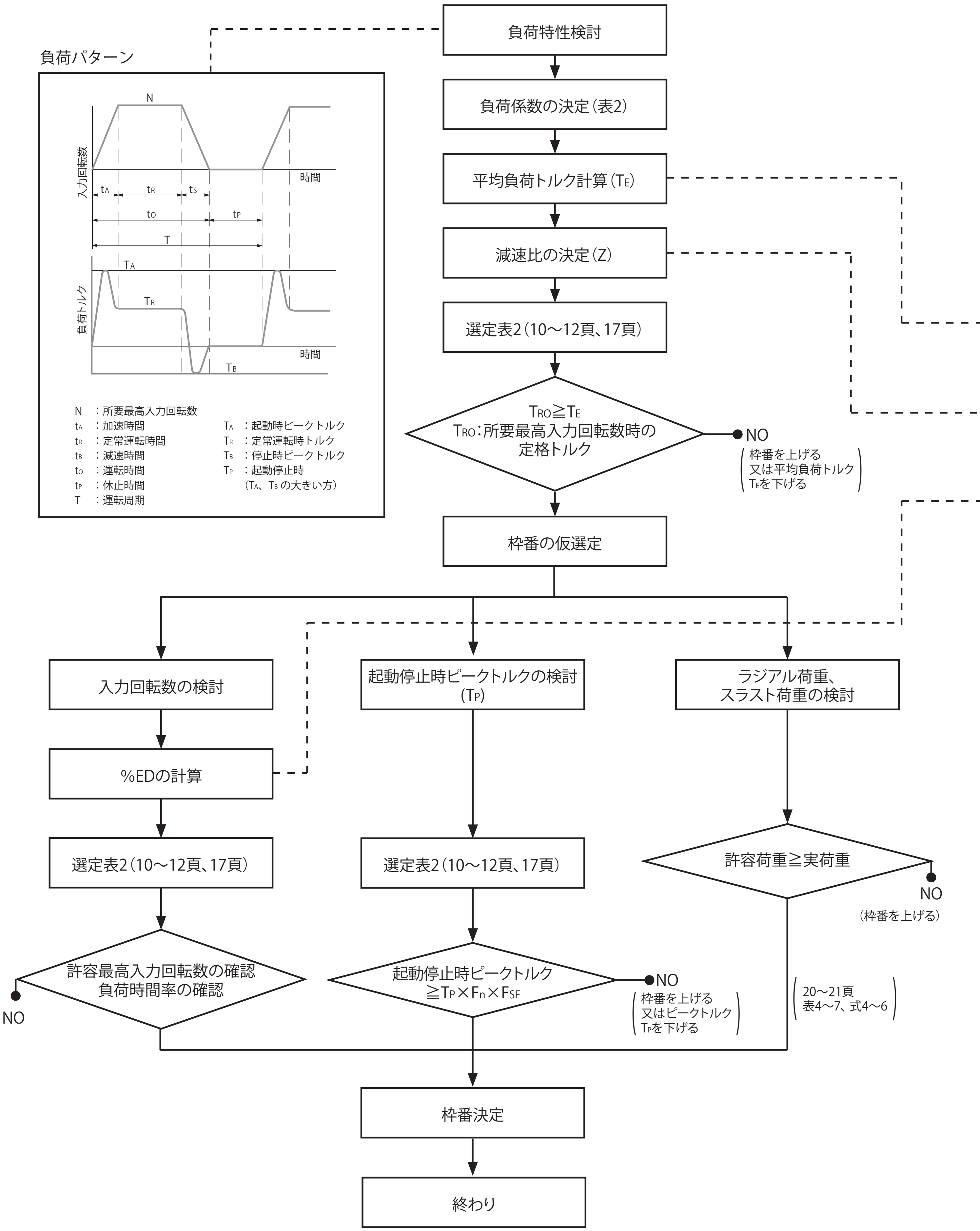


表 1　Fn 始動頻度係数

始動頻度	係　数
1～2 回 /min	1.0
3～5 回 /min	1.1
6～9 回 /min	1.2

※ 始動頻度が上記以外の場合は別途ご照会下さい。

表 2　F_{SF} 負荷係数

負荷条件 ＼ 運転時間	U（均一荷重）	M（軽衝撃）	H（重衝撃）
～10 時間 / 日	1.0	1.2	1.5
24 時間 / 日	1.2	1.35	1.6

表 3　機械別負荷性質表

搬送・物流装置	
コンベヤ（均一荷重）	
エプロン・アセンブリ・ベルト・バケット・チェーン、オープン・スクリュ	U
コンベヤ（重荷重・変動送り）	
エプロン・アセンブリ・ベルト・バケット	M
仕分け装置	M
AGV	M
ロボット周辺装置	
スライダー	M
ポジショナー	M
金属加工機械	
ネジ立盤	H
パンチプレス（ギヤ駆動）	H
プレナ	H
ベンディングマシン	M
ATC	M
一般工作機	*
印刷機	*
繊維・紡績 バッチャ・カレンダ・カード 乾燥機・ドライヤ・染色機 マングル・ナッパ・パッド スラッシャ・ソーパ・ワインダ 紡糸機・幅出機・洗布機 布仕上機 （洗布機・パッド・幅出機・ドライヤー・カレンダーなど）	M

* 印及び表中に記載されていない機械については別途ご照会ください。

● 平均負荷トルク

$$TE=\left(\frac{\frac{1}{2}\cdot T_A{}^{10/3}\cdot t_A+T_R{}^{10/3}\cdot t_R+\frac{1}{2}\cdot T_B{}^{10/3}\cdot t_B}{\frac{1}{2}\cdot t_A+t_R+\frac{1}{2}\cdot t_B}\right)^{0.3} \cdots\cdots（式 1）$$

● 減速比

$$Z=\left(\frac{\text{所要出力回転数}}{\text{所要最高入力回転数}}\right) \cdots\cdots（式 2）$$

● % ED

$$\%ED=\frac{to}{T}\times 100 \cdots\cdots（式 3）$$

%ED を計算する場合の最長運転周期は 10 分です。これを越える場合には T=10(分) として計算してください。

選定例

＜用途＞ 搬送台車駆動用、ローバックラッシ仕様

＜仕様＞

T_A	: 起動時ピークトルク	80N•m	n	: 所要出力回転数	69r/min
T_R	: 定常運転時トルク	7N•m	t_A	: 加速時間	0.5s
T_B	: 停止時ピークトルク	50N•m	t_R	: 定常運転時間	6.5s
			t_B	: 減速時間	1.0s
			t_O	: 運転時間	8.0s
			t_P	: 休止時間	8.0s
			T	: 運転周期	16.0s

低速軸中央にラジアル荷重 2000N
サーボモータ定格回転数 2000r/min、運転時間 10 時間 / 日

＜計算＞

●負荷係数の決定　　Fn=1.1 F_{SF}=1.0　　（表 1～3）

●平均負荷トルクの計算

$$T_E=\left(\frac{\frac{1}{2}\times 80^{10/3}\times 0.5+7^{10/3}\times 6.5+\frac{1}{2}\times 50^{10/3}\times 1}{\frac{1}{2}\times 0.5+6.5+\frac{1}{2}\times 1.0}\right)^{0.3}=32.4\text{N•m}$$
（式 1）

●減速比の決定

$$Z=\left(\frac{69}{2000}\right)=\frac{1}{29}$$
（式 2）

●所要最高入力回転数時の定格トルク　　T_{RO}=41.9(N•m) ＞ 32.4(N•m) →枠番 6075-29 仮選定する

●% ED の計算

$$\%ED=\frac{8}{16}\times 100=50\%$$
（式 3）

●最高入力回転数のチェック　　2000(r/min)at50%ED ＜ 4000(r/min)at50%ED

●起動停止時ピークトルクのチェック　　80(N•m)×1.1×1.0=88(N•m) ＜ 60N•m(6075-29) は容量不足 / 200N•m(6095-29) が適当

●係数を考慮した低速軸許容ラジアル荷重　　Pro=3330(N)、Lf=1.0、Cf=1.25、Fs=1.2

$$\frac{Pro}{Lf\times Cf\times Fs}=\frac{3330}{1.0\times 1.25\times 1.2}=2220(N)>2000(N)$$
（表 4~7、式 4）

以上の検討により 6095-29 が選定されます。

許容ラジアル・スラスト荷重

サイクロ減速機にギヤやプーリを装着する場合は、ラジアル荷重・スラスト荷重が許容値を超えない範囲でご使用ください。

低速軸ラジアル荷重・スラスト荷重

低速軸のラジアル荷重・スラスト荷重は、次式（4 ～ 6）に従って確認をしてください。

ラジアル荷重 Pr　$Pr=\frac{T\ell}{R}\leqq\frac{Pro}{Lf \cdot Cf \cdot Fs}$ [N･kgf] ･････････････････（式 4）

スラスト荷重 Pa　$Pa\leqq\frac{Pao}{Cf \cdot Fs}$ [N･kgf] ･････････････････････････････（式 5）

ラジアル荷重と
スラスト荷重が
共存する場合　$\left(\frac{Pr \cdot Lf}{Pro}+\frac{Pa}{Pao}\right)\cdot Cf \cdot Fs\leqq 1$ ･････････････････（式 6）

Pr　: 実ラジアル荷重 [N･kgf]
Tℓ　: 減速機の低速軸における実伝達トルク [N･m, kgf•m]
R　: スプロケット、歯車、プーリ等のピッチ円半径 [m]
Pro : 許容ラジアル荷重（定格表参照）[N･kgf]
Pa　: 実スラスト荷重 [N･kgf]
Pao : 許容スラスト荷重 [N･kgf]（表 7）
Lf　: 荷重位置係数（表 6）
Cf　: 連結係数（表 4）
Fs　: 衝撃係数（表 5）

表 4　連結係数 Cf

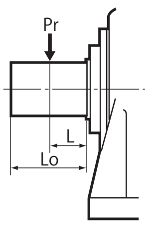
連結方式	Cf
チェーン	1
歯　　車	1.25
V ベルト	1.5

表 5　衝撃係数 Fs

衝撃の程度	Fs
衝撃がほとんどない場合	1
衝撃がややある場合	1~1.2
激しい衝撃を伴う場合	1.4~1.6

表 6　低速軸ラジアル荷重位置係数 Lf

枠　番 ＼ Lmm	~5	10	15	20	25	30	35	40	45	50	60	70	80	90
6070、6075	0.82	0.91	1.00	1.29	1.59	1.88	—	—	—	—	—	—	—	—
6090、6095	0.86	0.92	0.97	1.13	1.38	1.64	1.90	—	—	—	—	—	—	—
6100、6105	0.86	0.92	0.97	1.13	1.38	1.64	1.90	—	—	—	—	—	—	—
6120、6125	—	0.82	0.87	0.92	0.97	1.08	1.25	1.42	1.59	1.76	—	—	—	—
6130、6135	—	—	0.83	0.87	0.92	0.96	1.00	1.13	1.25	1.38	1.63	1.88	—	—
6140、6145	—	—	—	0.66	0.73	0.80	0.87	0.93	1.00	1.10	1.30	1.50	1.70	1.90



L＝Lo/2の時は
LF＝1です

許容ラジアル・スラスト荷重

表 7　低速軸許容スラスト荷重 Pao（上段：N/ 下段：kgf）　　(Cf、Lf、Fs=1 の場合)

出力回転数 r/min / 枠番	~10	15	20	25	30	35	40	50	60	80	100	125	150	200	250	300
6070、6075	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80	785 80
6090、6095	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100	981 100
6100、6105	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150	1470 150
6120、6125	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2940 300	2770 282	2500 255	2390 244
6130、6135	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400	3920 400
6140、6145	5400 550	5400 550	5400 550	5400 550	5400 550	5400 550	5400 550	5400 550	5400 550	5230 533	4860 495	4560 465	4370 445	3850 392	3670 374	3450 352

表 6、7 の中間値の詳細は補間法を用いて算出してください。
「中間値補間法算出例」
ラジアル荷重位置係数
　　枠番 6075　L ＝ 18mm の低速軸ラジアル荷重位置係数は $1.00+\dfrac{1.29-1.00}{20-15}\times(18\text{-}15)=1.17$

許容スラスト荷重
　　枠番 6125　出力回転数 180r/min の低速軸許容スラスト荷重は $2770+\dfrac{2940-2770}{200-150}\times(200\text{-}180)=2838$ N

慣性モーメント・GD^2（高速軸換算）

サーボモータ用サイクロ減速機の慣性モーメント・GD^2 は、枠番、減速比及びご使用になるサーボモータ軸径の組み合せにより異なります。
サーボモータ用サイクロ減速機の慣性モーメント・GD^2 は、以下の J_1・$GD^2{}_1$ と J_2・$GD^2{}_2$ の和で算出されます。

$J=J_1+J_2$ [kg•m²] ……（式 7）

- J　：サーボモータ用サイクロ減速機の慣性モーメント [kg•m²]
- J_1　：枠番、減速比により決定される慣性モーメント [kg•m²]
- J_2　：ご使用になるサーボモータ軸径により決定される慣性モーメント [kg•m²]

$GD^2=GD^2{}_1+GD^2{}_2$ [kgf•m²] ……（式 7）

- GD^2　：サーボモータ用サイクロ減速機の GD^2 [kgf•m²]
- $GD^2{}_1$　：枠番、減速比により決定される GD^2 [kgf•m²]
- $GD^2{}_2$　：ご使用になるサーボモータ軸径により決定される GD^2 [kgf•m²]

表 8　J_1（慣性モーメント）、$GD^2{}_1$：枠番、減速比により決定される J（$\times 10^{-4}$kg•m²）、GD^2（$\times 10^{-4}$kgf•m²）

減速比	6		11		15		17		21		29		43		59		87	
枠　番	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2
6070 6075	0.171	0.682	0.114	0.454	0.102	0.409	0.100	0.398	0.095	0.379	0.091	0.362	0.088	0.351	0.087	0.346		
6090 6095	0.955	3.820	0.593	2.370	0.605	2.420	0.530	2.120	0.403	1.610	0.325	1.300	0.248	0.993	0.181	0.723	0.178	0.712
6100 6105	0.768	3.070	0.340	1.360	0.320	1.280	0.224	0.897	0.258	1.030	0.163	0.651	0.143	0.573	0.132	0.528	0.128	0.511
6120 6125	3.100	12.400	1.560	6.240	1.615	6.460	1.205	4.820	1.390	5.560	0.840	3.360	0.825	3.300	0.788	3.150	0.760	3.040
6130 6135	8.575	34.300	4.325	17.300	3.300	13.200	3.025	12.100	2.500	10.000	2.158	8.630	1.960	7.840	1.910	7.640	1.850	7.400
6140 6145	9.425	37.700	4.550	18.200	3.325	13.300	2.950	11.800	2.525	10.100	2.158	8.630	1.960	7.840	1.910	7.640	1.850	7.400

表 9　J_2（慣性モーメント）、$GD^2{}_1$：サーボモータ軸径により決定される J（$\times 10^{-4}$kg•m²）、GD^2（$\times 10^{-4}$kgf•m²）

軸　径	∅11		∅14		∅16		∅19		∅22		∅24		∅28		∅32		∅35	
枠　番	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2	J	GD^2
6070 6075	0.122	0.487	0.107	0.426	0.118	0.471												
6090 6095	0.149	0.594	0.134	0.534	0.145	0.579	0.995	3.980	1.050	4.200	1.050	4.200						
6100 6105	0.151	0.604	0.136	0.543	0.147	0.589	0.998	3.990	1.053	4.210	1.053	4.210	2.308	9.230			2.900	11.600
6120 6125	0.495	1.980	0.470	1.880	0.493	1.970	1.225	4.900	1.280	5.120	1.260	5.040	2.550	10.200	3.125	12.500	3.150	12.600
6130 6135																	3.450	13.800
6140 6145																	3.450	13.800

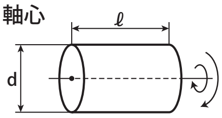
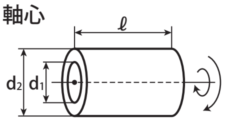
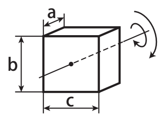
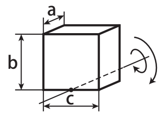
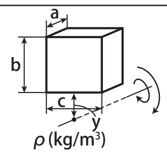
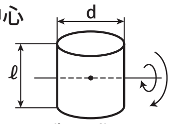
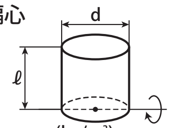
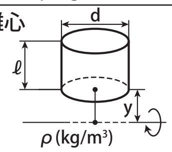
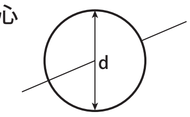
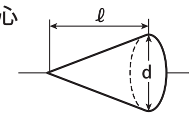
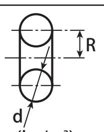
＜計算例＞

サーボモータ用減速機枠番 6095、減速比 11、
使用サーボモータ軸径∅19 の場合

J_1 =0.593
J_2 =0.995
$J=J_1+J_2=0.593+0.995$
$=1.59$

慣性モーメント・GD² の求め方

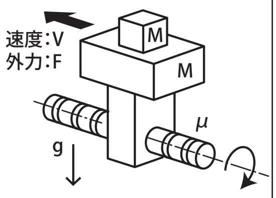
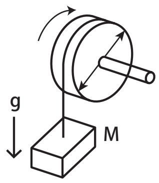
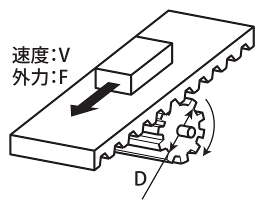
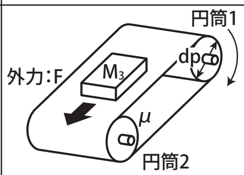
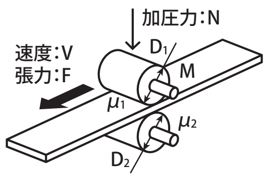
●慣性モーメント・GD²の求め方

回転軸の位置	形 状	質 量 M(kg)	慣性モーメント J(kg・m²)	GD² GD²(kgf・m²)
軸心  ρ(kg/m³)	円柱	$\frac{1}{4}\cdot\pi\cdot d^2\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{1}{32}\cdot\pi\cdot d^4\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{1}{8}\cdot\pi\cdot d^4\cdot\ell\cdot\rho$
軸心  ρ(kg/m³)	円筒	$\frac{1}{4}\cdot\pi\cdot(d_1^2-d_2^2)\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{1}{32}\cdot\pi\cdot(d_1^4-d_2^4)\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{1}{8}\cdot\pi\cdot(d_1^4-d_2^4)\cdot\ell\cdot\rho$
軸心  ρ(kg/m³)	四角	$a\cdot b\cdot c\cdot\rho$	$\frac{a\cdot b\cdot c}{12}\cdot(b^2+c^2)\cdot\rho$	$\frac{a\cdot b\cdot c}{3}\cdot(b^2+c^2)\cdot\rho$
偏心  ρ(kg/m³)	四角	$a\cdot b\cdot c\cdot\rho$	$\frac{a\cdot b\cdot c}{12}\cdot(4b^2+c^2)\cdot\rho$	$\frac{a\cdot b\cdot c}{3}\cdot(4b^2+c^2)\cdot\rho$
離心  ρ(kg/m³)	四角	$a\cdot b\cdot c\cdot\rho$	$\frac{a\cdot b\cdot c}{12}\cdot(4b^2+c^2+12b\cdot y+12y^2)\cdot\rho$	$\frac{a\cdot b\cdot c}{3}\cdot(4b^2+c^2+12b\cdot y+12y^2)\cdot\rho$
横中心  ρ(kg/m³)	円柱	$\frac{1}{4}\cdot\pi\cdot d^2\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{\pi\cdot d^2\cdot\ell}{192}\cdot(4\ell+3d^2)\cdot\rho$	$\frac{\pi\cdot d^2\cdot\ell}{48}\cdot(4\ell+3d^2)\cdot\rho$
横偏心  ρ(kg/m³)	円柱	$\frac{1}{4}\cdot\pi\cdot d^2\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{\pi\cdot d^2\cdot\ell}{192}\cdot(16\ell^2+3d^2)\cdot\rho$	$\frac{\pi\cdot d^2\cdot\ell}{48}\cdot(16\ell^2+3d^2)\cdot\rho$
横離心  ρ(kg/m³)	円柱	$\frac{1}{4}\cdot\pi\cdot d^2\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{\pi\cdot d^2\cdot\ell}{192}\cdot(16\ell^2+3d^2+48y\cdot\ell+48y^2)\cdot\rho$	$\frac{\pi\cdot d^2\cdot\ell}{48}\cdot(16\ell^2+3d^2+48y\cdot\ell+48y^2)\cdot\rho$
軸心  ρ(kg/m³)	球	$\frac{1}{6}\cdot\pi\cdot d^2\cdot\rho$	$\frac{1}{60}\cdot\pi\cdot d^5\cdot\rho$	$\frac{1}{15}\cdot\pi\cdot d^5\cdot\rho$
軸心  ρ(kg/m³)	円錐	$\frac{1}{12}\cdot\pi\cdot d^2\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{1}{160}\cdot\pi\cdot d^4\cdot\ell\cdot\rho$	$\frac{1}{40}\cdot\pi\cdot d^4\cdot\ell\cdot\rho$
軸心  ρ(kg/m³)	トーラス	$\frac{1}{2}\cdot\pi^2\cdot R\cdot d^2\cdot\rho$	$\frac{\pi^2\cdot R\cdot d^2}{8}\cdot(4R^2+\frac{3d^2}{4})\cdot\rho$	$\frac{\pi^2\cdot R\cdot d^2}{2}\cdot(4R^2+\frac{3d^2}{4})\cdot\rho$

寸法：d、ℓ、a、b、c、y、R(m)
密度：ρ(kg/m³)

慣性モーメントと負荷トルク、加速トルクの計算式

●慣性モーメントと負荷トルク、加速トルクの計算式

仕 様	図	負荷の慣性モーメント J(kg・m²)	減速機出力軸の負荷トルク T(N・m)	減速機出力軸の加速トルク T_S(N・m)	出力回転数と速度の関係 N(r/min)
直線運動する物体	 J_B:ボールネジのイナーシャ(kg・m²)	$M(\frac{P}{2\pi})^2+J_B$ M:負荷質量(kg) P:ボールネジピッチ(m)	$\frac{P}{2\pi}(\mu\cdot M\cdot g+F)$ μ:ボールネジ摩擦係数 g:重力加速度(9.8m/s²) F:外力(N)	$\frac{2\pi\cdot N\cdot J}{60ta}$ J:負荷の慣性モーメント(kg・m²) N:回転数(r/min) t_a:加速時間(s)	$\frac{V}{P}$ V:速度(m/min) P:ボールネジピッチ(m)
物体をプーリで巻き上げる	 $J=J_1+J_2$ J_1:ドラムのイナーシャ(kg・m²) J_2:物体のイナーシャ(kg・m²)	$\frac{M_1\cdot D^2}{8}+\frac{M_2\cdot D^2}{4}$ M_1:円筒の質量(kg) M_2:吊下げ物体の質量(kg) D :ドラムの直径(m)	$F\cdot\frac{D}{2}$ F:外部荷重(N)$=M_2\cdot g$ g:重力加速度(9.8m/s²)	$\frac{2\pi\cdot N\cdot J}{60ta}$ J:負荷の慣性モーメント(kg・m²) N:回転数(r/min) t_a:加速時間(s)	$\frac{V}{\pi\cdot D}$ V:速度(m/min) D:ドラム直径(m)
ラック/ピニオンで移動		$\frac{M\cdot D^2}{4}$ M:ラック質量(kg) D:ピニオンPCD(m)	$F\cdot\frac{D}{2}+F_\ell$ F :外力(N) g :重力加速度(9.8m/s²) F_ℓ:噛合損失(N・m)	$\frac{2\pi\cdot N\cdot J}{60ta}$ J:負荷の慣性モーメント(kg・m²) N:回転数(r/min) t_a:加速時間(s)	$\frac{V}{R}$ V :速度(m/min) R=π dp or Zp・Lp dp:P,C,D(m) Zp:歯数 Lp:ピッチ
ベルトコンベアで移動	 $J=J_1+J_2+J_3+J_4$ J_1:円筒1のイナーシャ(kg・m²) J_2:円筒2のイナーシャ(kg・m²) J_3:物体のイナーシャ(kg・m²) J_4:ベルトのイナーシャ(kg・m²)	$\frac{M_1\cdot D_1^2}{8}+\frac{M_2\cdot D_2^2}{8}\cdot\frac{D_1^2}{D_2^2}+\frac{M_3\cdot D_1^2}{4}+\frac{M_4\cdot D_1^2}{4}$ M_1:円筒1の質量(kg) M_2:円筒2の質量(kg) M_3:物体の質量(kg) M_4:ベルトの質量(kg) D_1:円筒1の直径(m) D_2:円筒2の直径(m)	$\frac{1}{2}D(F+\mu\cdot M_3\cdot g)$ F:外力(N) g:重力加速度(9.8m/s²)	$\frac{2\pi\cdot N\cdot J}{60ta}$ J:負荷の慣性モーメント(kg・m²) N:回転数(r/min) t_a:加速時間(s)	$\frac{V}{D_1}$ V :速度(m/min) D_1:円筒1の直径(m)
ロールフィードで移動	 J_1:ロール1のイナーシャ(kg・m²) J_2:ロール2のイナーシャ(kg・m²)	$J_1+(\frac{D_1}{D_2})^2\cdot J_2+\frac{M\cdot D_1^2}{4}$ D_1:ロール1の直径(m) D_2:ロール2の直径(m) M :ワークの等価質量(kg)	$\frac{D(F+N\cdot\mu_1+Mg\cdot\mu_2)}{2}$ F:張力(N) g:重力加速度(9.8m/s²) N:加圧力(N)	$\frac{2\pi\cdot N\cdot J}{60ta}$ J:負荷の慣性モーメント(kg・m²) N:回転数(r/min) t_a:加速時間(s)	$\frac{N}{\pi\cdot D_1}$ V :速度(m/min) D_1:ロール直径(m)

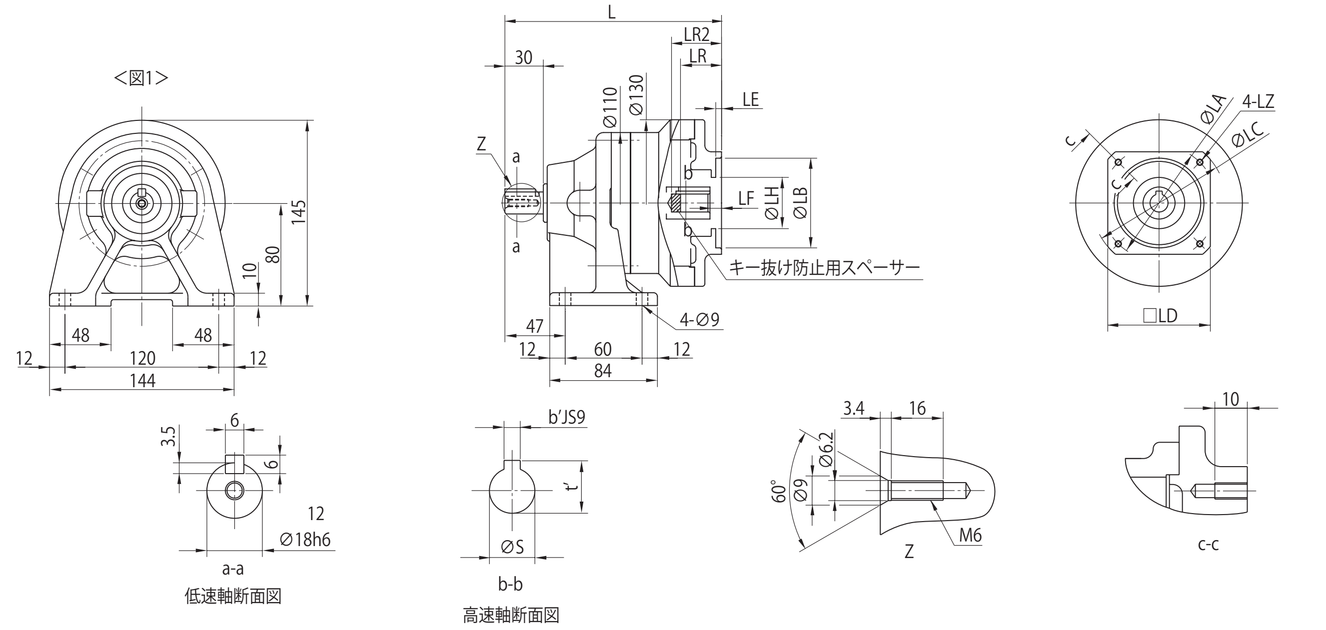
1.各駆動部について付属機器あれば、イナーシャを算出し、加算してください。
2.各要素について必要であれば摩擦力を計算、減速機出力軸での摩擦トルクに換算してください。
3.各要素について必要であれば外力を計算、減速機出力軸での外力トルクに換算してください。

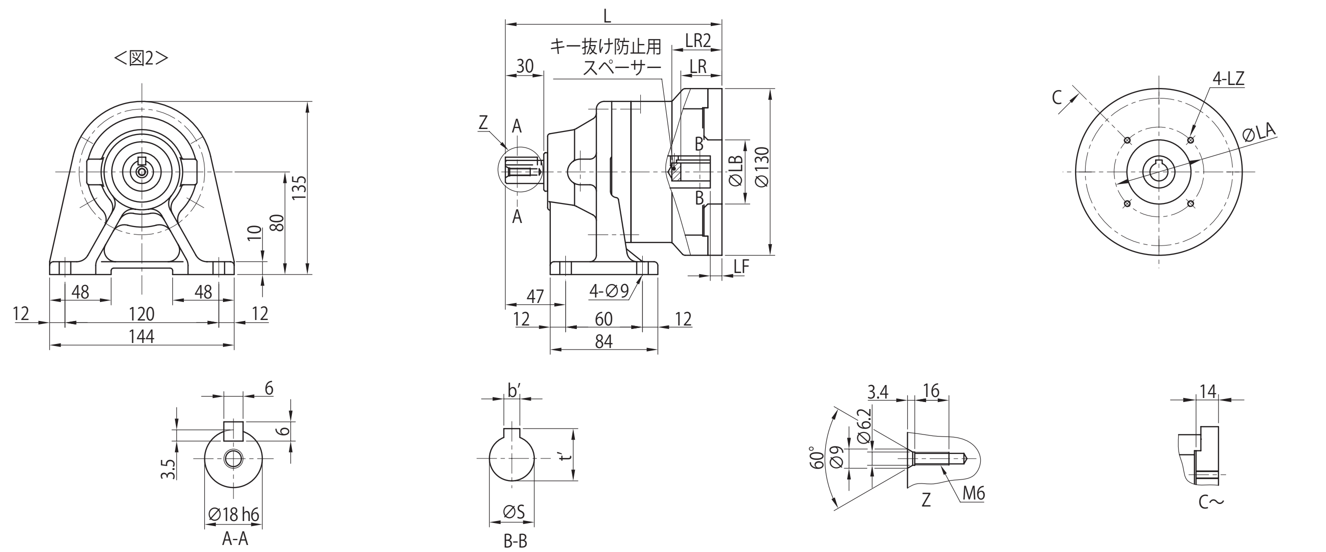
MEMO

寸法図　脚付 CNHX-607□

モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ





枠番
形式記号
CNHX-607□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

0 または 5

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ : LB

モータフランジ AD のアダプタープレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座がありません。

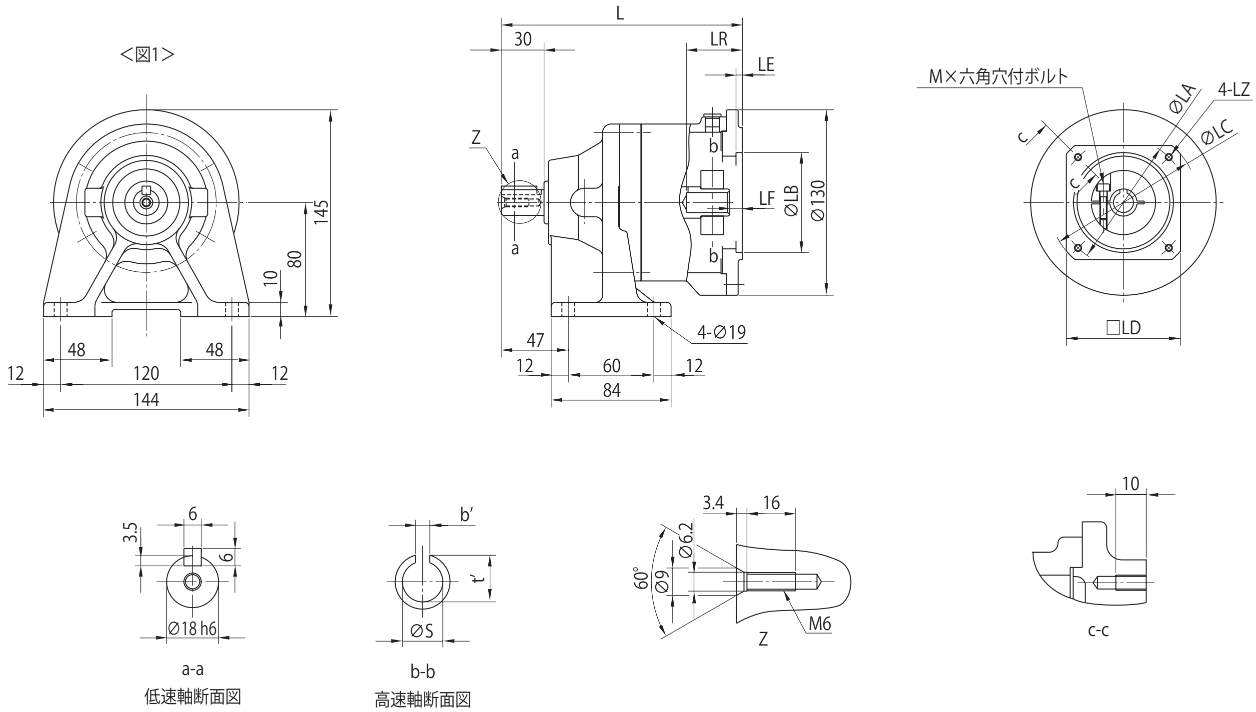
モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸					質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LH	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5B	1	169	90	70	105	80	4.5	9	40	M5	14	32	39	5	16.3	3.5	5B
AD	2	169	70	50	(80)	(60)	-	9	-	M 5	14	32	39	5	16.3	3.5	AD

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CNHX-607□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



モータフランジ BD のアダプタープレートは丸フランジで∅ LC，□ LD の座がありません。

枠番
0 または 5

形式記号
CNHX-607□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

スタンダード　：空欄
ローバックラッシ：LB

モータフランジコード	図	L	モータフランジ							高速軸				軸止ボルト	質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LZ	S	LR	b′	t′			
8B	1	169	90	70	105	80	4.5	9	M5	14	39	5	16.3	M5	3.5	8B
BD	1	169	70	50	(80)	(60)	-	9	M5	14	39	5	16.3	M5	3.5	BD

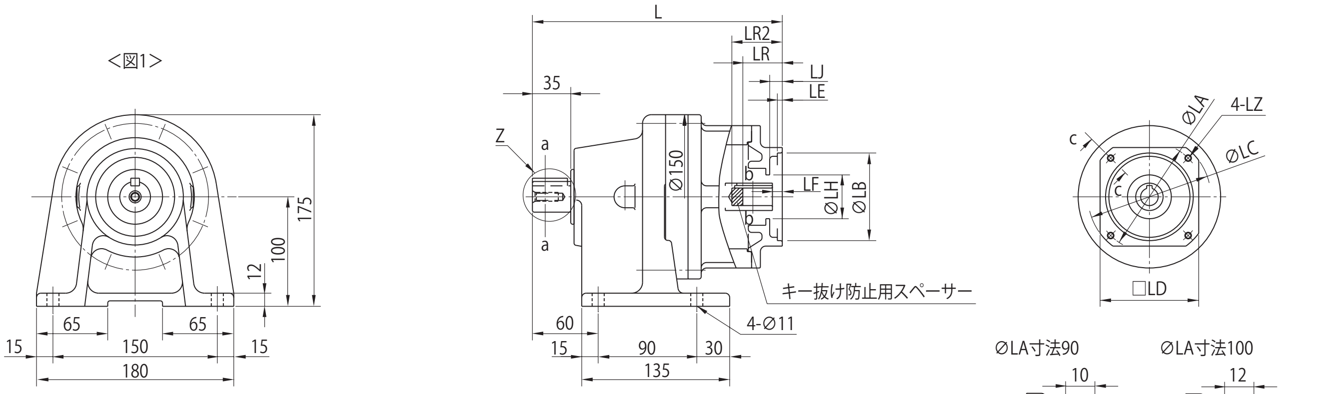
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

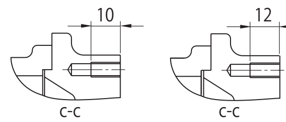
寸法図　脚付 CNHX-609□

モータ軸　キー連結タイプ

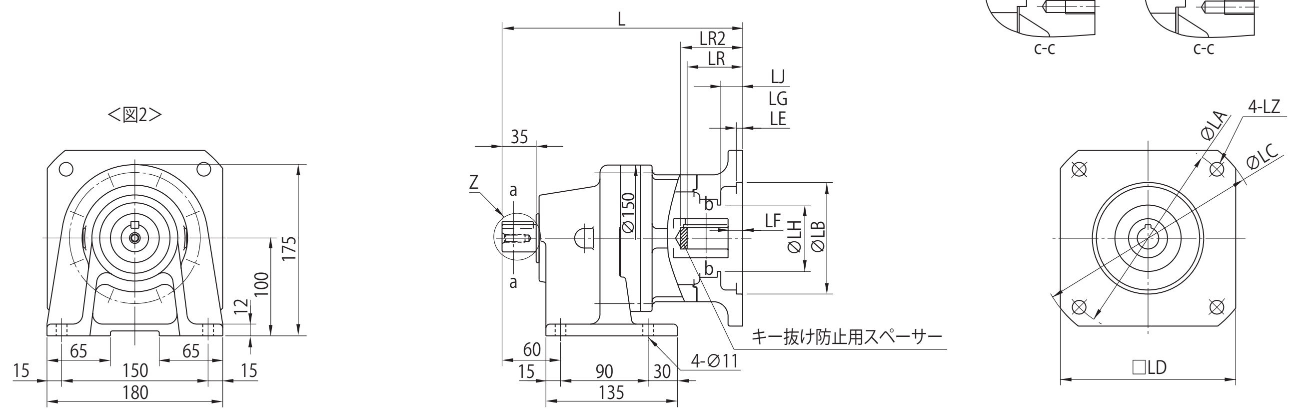
スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ

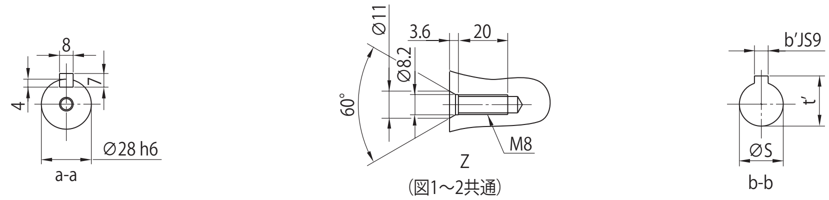
<図1>





<図2>





低速軸断面図
(図1～2共通)

高速軸断面図
(図1～2共通)

形式記号
CNHX-609□ - [モータフランジコード] [バックラッシ] — 減速比

枠番：0 または 5

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ:LB

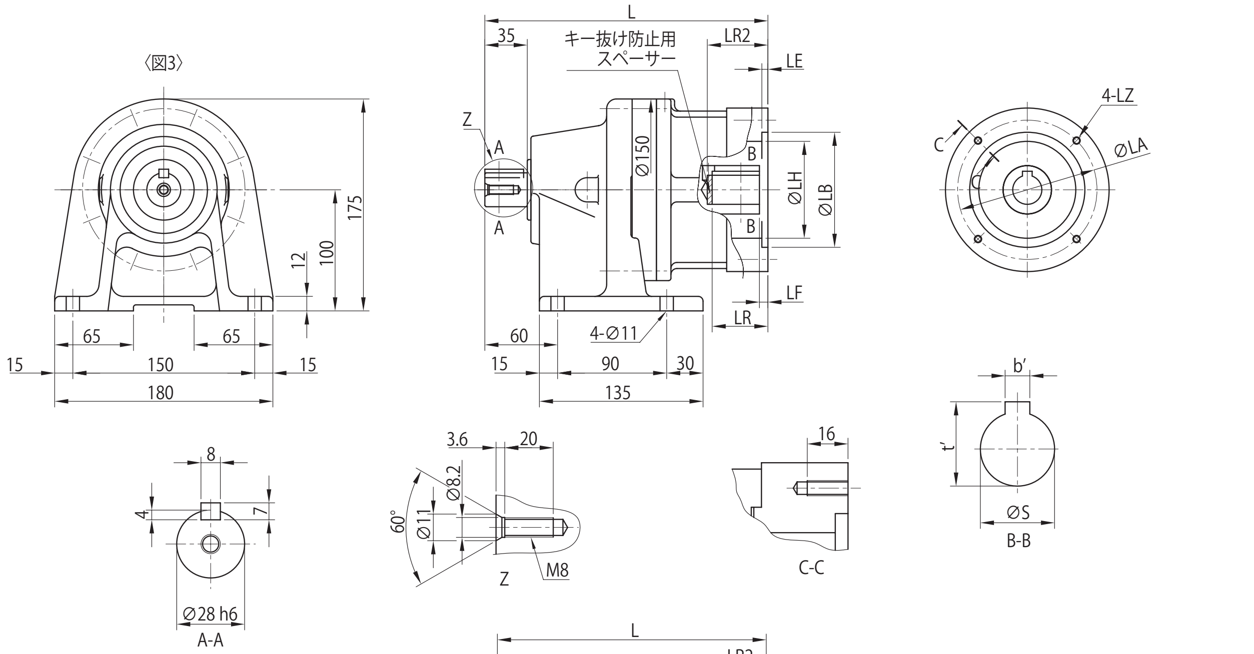
モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸					質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5B	1	221	90	70	105	80	4.5	9	-	40	4.5	M5	14	32	39	5	16.3	14	5B
5E	1	228	100	80	112	90	4.5	9	-	40	11.5	M6	16	36	46	5	18.3	14	5E
5K	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	108	6.5	Ø 9	19	59	-	5	21.3	15	5K
5L	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	108	6.5	Ø 9	22	59	-	6	24.8	15	5L
5P	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	108	6.5	Ø 9	24	58	-	8	27.3	15	5P
5S	2	247	200	114.3	230	180	6.5	15	15	68	22.5	Ø 14	22	57	64	6	24.8	15	5S
5T	2	265	200	114.3	230	180	6.5	13	15	75	21	Ø 14	35	81	-	10	38.3	18	5T
5D	ご照会ください																		5D
AM																			AM
AN																			AN

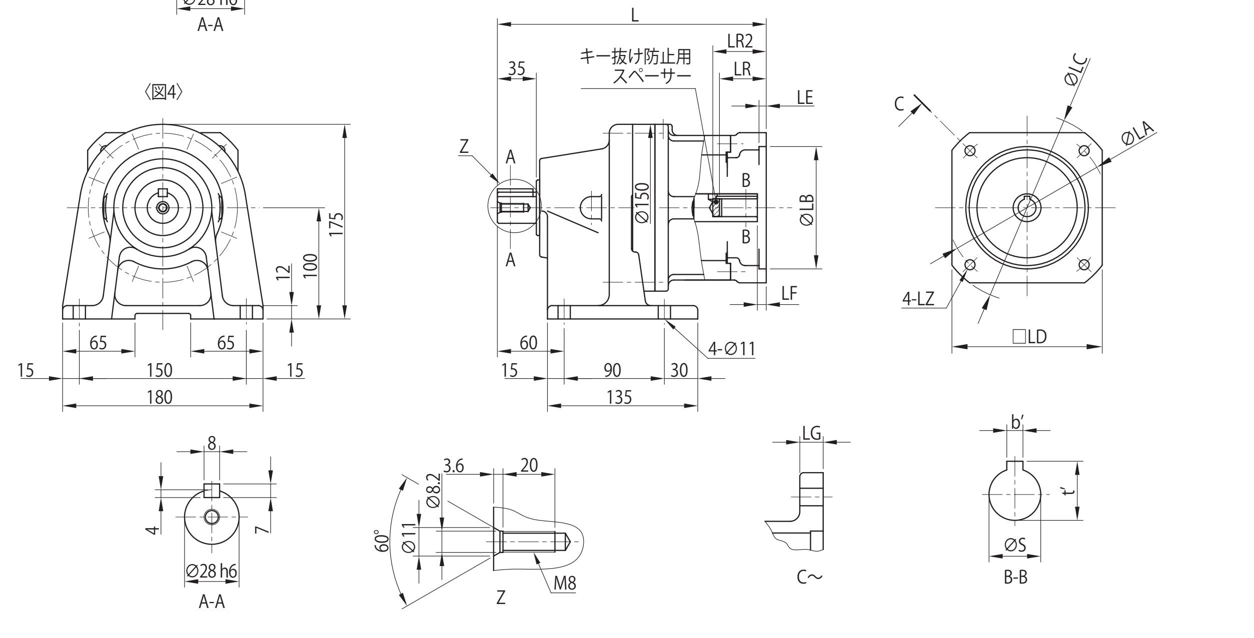
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CNHX-609□

モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ





枠番
0 または 5

スタンダード　　:空欄
ローバックラッシ : LB

形式記号
CNHX-609□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

モータフランジ 4C，AD，AH のアダプタープレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

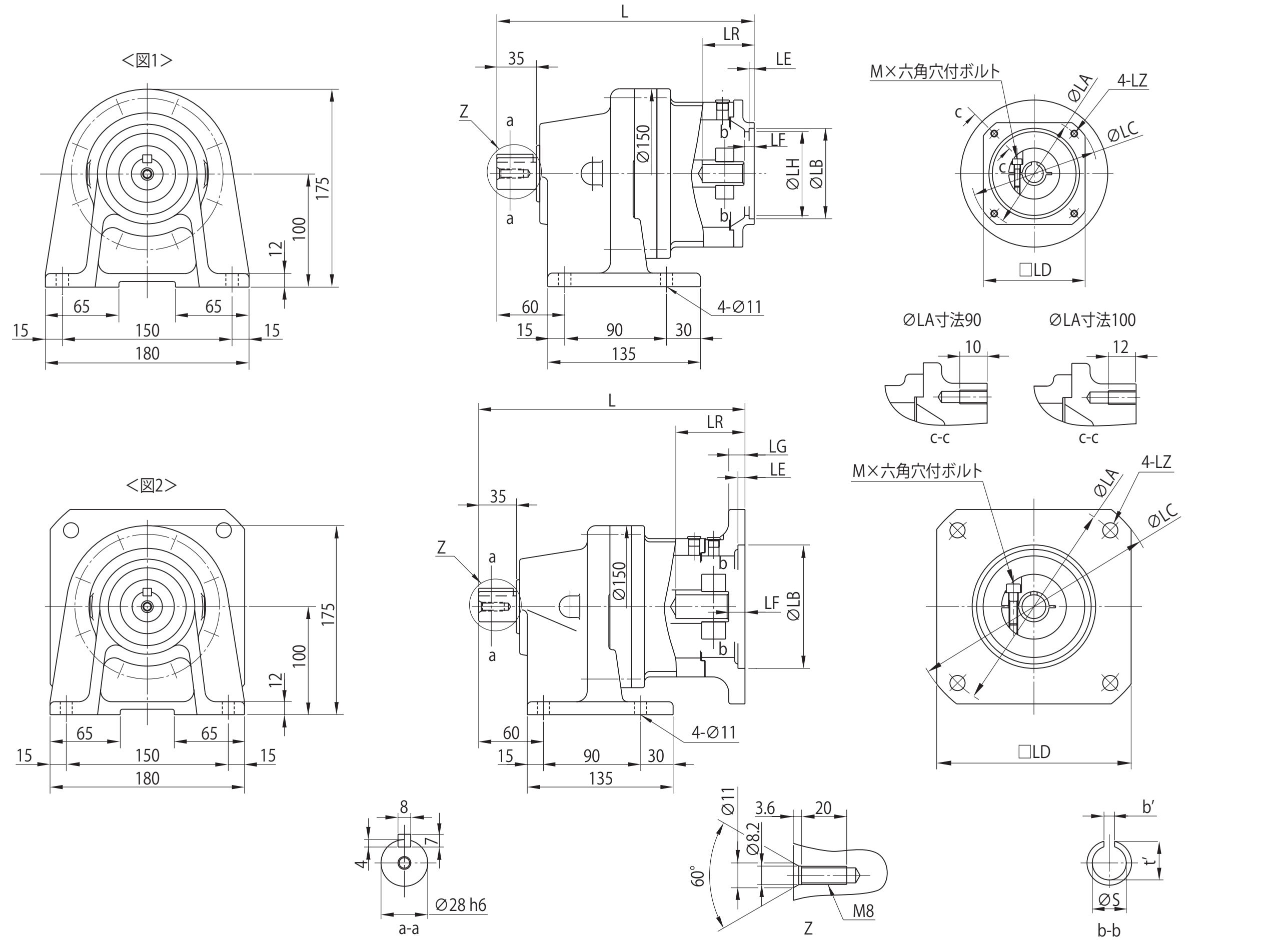
モータフランジコード	図	L	モータフランジ									高速軸					質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	S	LR	LR2	b′	t′		
4C	3	240	115	95	(140)	(100)	7	6	-	85	M6 深 12	24	45	56	8	27.3	16	4C
AD	3	221	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深 12	14	32	39	5	16.3	15	AD
AH	3	229	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深 12	19	40	46	6	21.8	15	AH
AK	4	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	16	40	48	5	18.3	15	AK
AL	4	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	19	40	48	6	21.8	15	AL

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CNHX-609□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



低速軸断面図
(図1～2共通)

Z
(図1～2共通)

高速軸断面図
(図1～2共通)

形式記号
CNHX-609□ - モータフランジコード | バックラッシ — 減速比

枠番: 0 または 5

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ : LB

モータフランジ 9C，BD，BH のアダプタープレートは丸フランジで、∅ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

モータフランジコード	図	L	モータフランジ									高速軸				軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	S	LR	b'	t'			
8B	1	221	90	70	105	80	4.5	9	-	65	M5	14	39	5	16.3	M5	14	8B
8E	1	223	100	80	112	90	4.5	9	-	74	M6	16	41	5	18.3	M5	14	8E
8K	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	-	∅ 9	19	59	5	21.3	M6	15	8K
8L	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	-	∅ 9	22	59	6	24.8	M8	15	8L
8P	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	∅ 9	24	58	8	27.3	M8	15	8P
8S	2	247	200	114.3	230	180	6.5	15	15	-	∅ 14	22	64	6	24.8	M8	16	8S
8T	2	265	200	114.3	230	180	6.5	13	15	75	∅ 14	35	81	10	38.3	M10	18	8T
9C	2	240	115	95	(140)	(100)	7	6	-	85	M6 深 12	24	57	8	27.3	M8	16	9C
BD	2	221	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深 12	14	39	5	16.3	M5	15	BD
BH	2	229	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深 12	19	46	5	21.8	M6	15	BH
BK	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	∅ 9	16	48	5	18.3	M5	15	BK
BL	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	∅ 9	19	48	5	21.8	M6	15	BL
8D	ご照会ください																	8D
BM																		BM
BN																		BN

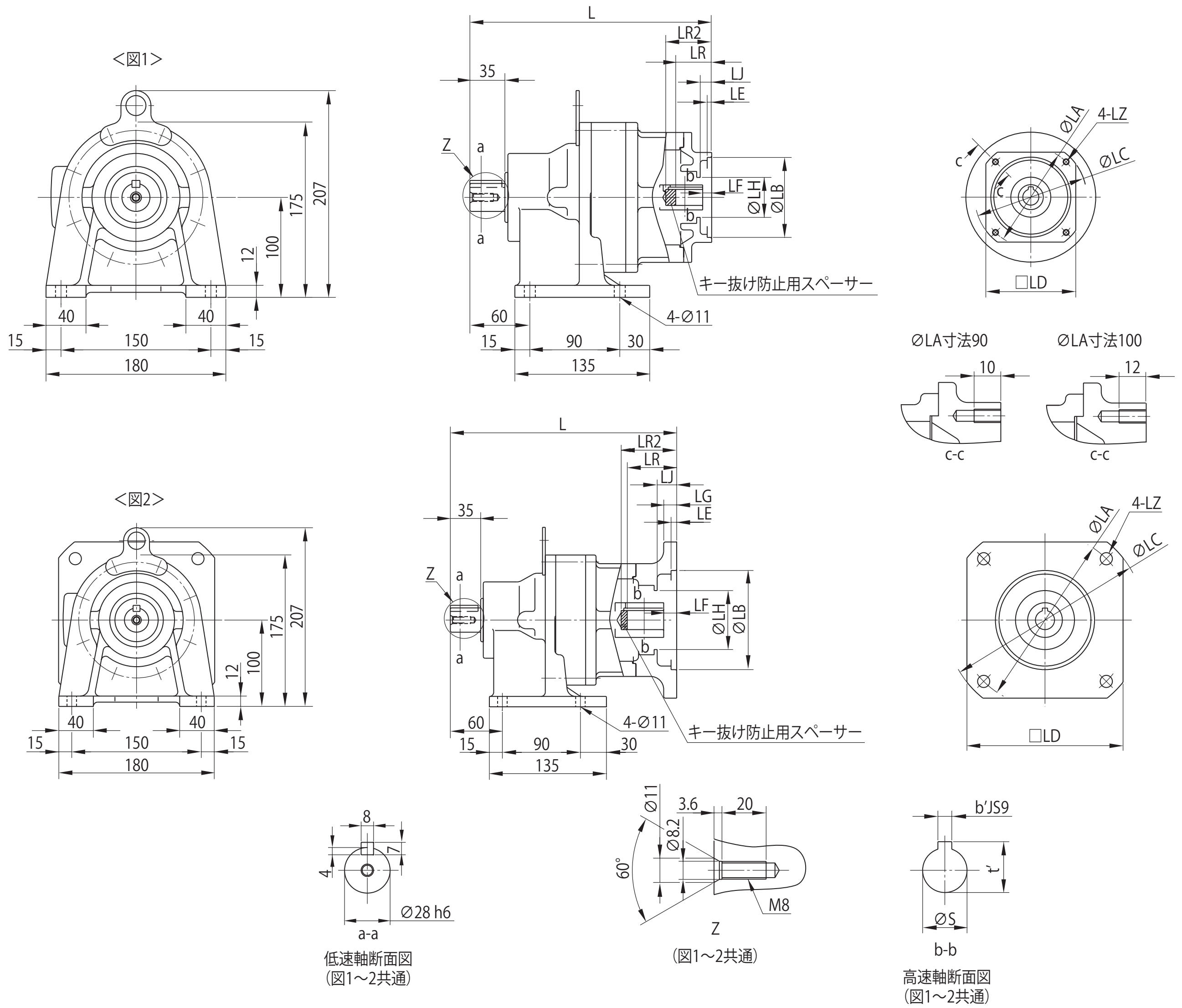
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

MEMO

寸法図　脚付 CNHX-610□

モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



枠番
0 または 5

スタンダード　　:空欄
ローバックラッシ:LB

形式記号
CNHX-610□ - モータフランジコード　バックラッシ　一減速比

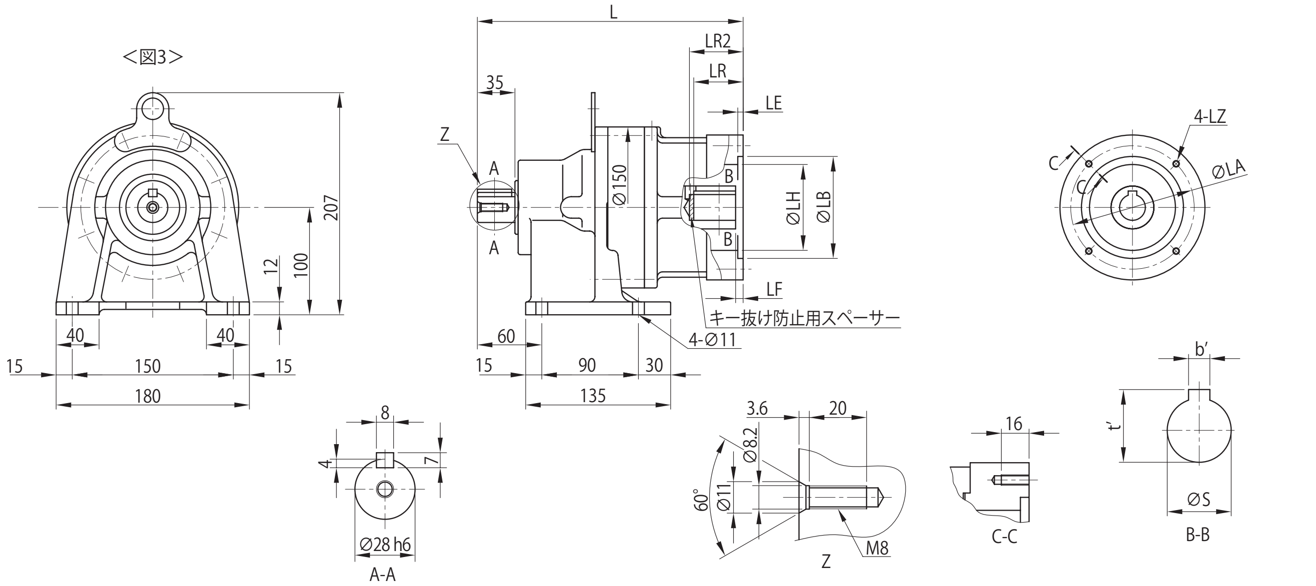
モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸					質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5B	1	235	90	70	105	80	4.5	9	-	40	4.5	M5	14	32	39	5	16.3	16	5B
5E	1	242	100	80	112	90	4.5	9	-	40	11.5	M6	16	36	46	5	18.3	16	5E
5K	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	-	Ø 9	19	59	-	5	21.3	17	5K
5L	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	-	Ø 9	22	59	-	6	24.8	17	5L
5P	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	108	6.5	Ø 9	24	58	-	8	27.3	17	5P
5S	2	261	200	114.3	230	180	6.5	15	15	68	22.5	Ø 14	22	57	64	6	24.8	19	5S
5T	2	279	200	114.3	230	180	6.5	13	15	75	24.5	Ø 14	35	81	-	10	38.3	20	5T
5D	ご照会ください																		5D
AM																			AM
AN																			AN

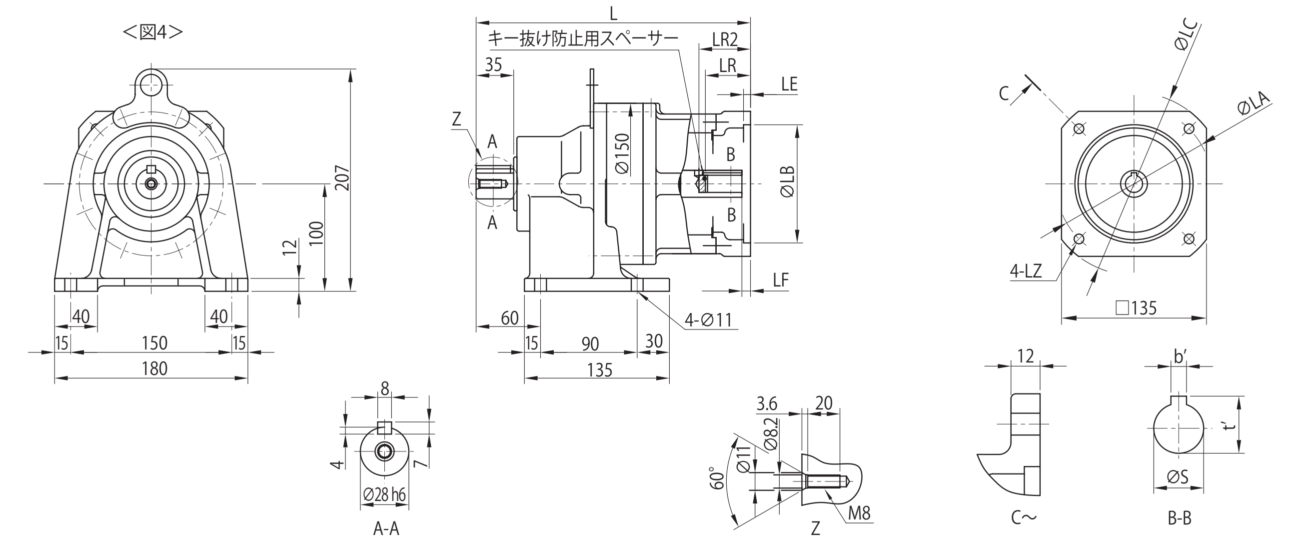
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CNHX-610□

モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ





枠番
形式記号
CNHX-610 [0 または 5] - [モータフランジコード] [バックラッシ] ―減速比

| スタンダード | :空欄 |
| ローバックラッシ | :LB |

モータフランジ 4C，AD，AH のアダプタープレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

モータフランジコード	図	L	モータフランジ									高速軸					質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
4C	3	254	115	95	(140)	(100)	7	6	-	85	M6 深 12	24	45	56	8	27.3	18	4C
4H	4	268	145	110	170	135	6.5	10	24	-	Ø 9	28	63	70	8	31.3	18	4H
AD	3	235	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深 12	14	32	39	5	16.3	17	AD
AH	3	243	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深 12	19	40	46	6	21.8	17	AH
AK	4	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	16	40	48	5	18.3	17	AK
AL	4	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	19	40	48	6	21.8	17	AL

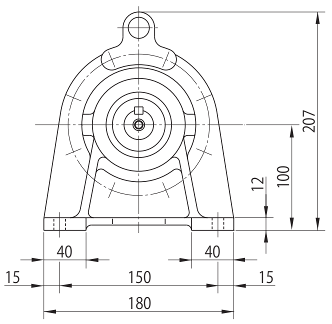
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

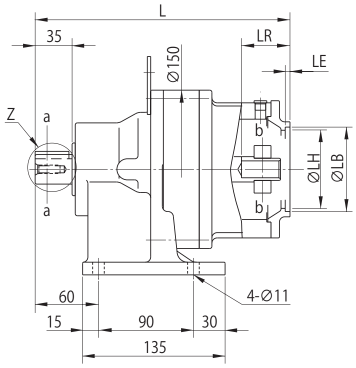
寸法図　脚付 CNHX-610□

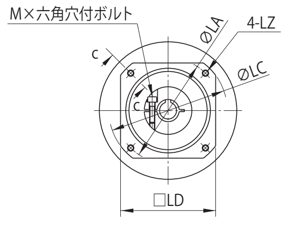
モータ軸　キーレスタイプ

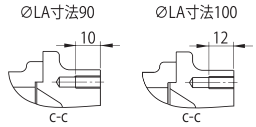
スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ

<図1>

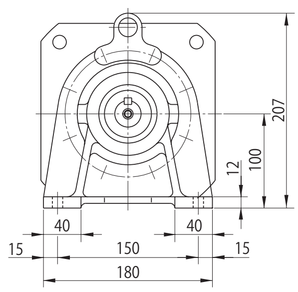


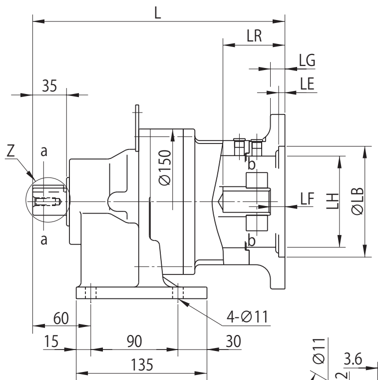


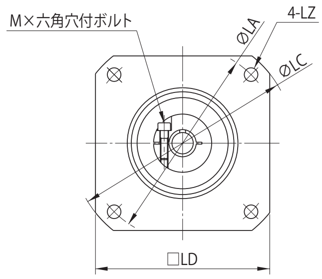


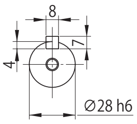


<図2>

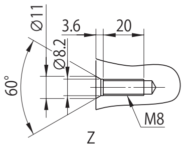




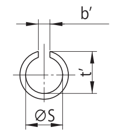




a-a
低速軸断面図
(図1～2共通)



Z
(図1～2共通)



b-b
高速軸断面図
(図1～2共通)

形式記号
CNHX-610□ - モータフランジコード　バックラッシ　減速比

枠番：0 または 5

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ:LB

モータフランジ 9C，BD，BH のアダプタープレートは丸フランジで、Ø LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

モータフランジコード	図	L	モータフランジ									高速軸				軸止ボルト	質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8B	1	235	90	70	105	80	4.5	9	-	65	M5	14	39	5	16.3	M5	16	8B
8E	1	237	100	80	112	90	4.5	9	-	74	M6	16	41	5	18.3	M5	17	8E
8K	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	Ø 9	19	59	5	21.3	M6	18	8K
8L	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	Ø 9	22	59	6	24.8	M8	18	8L
8P	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	108	Ø 9	24	58	8	27.3	M8	18	8P
8S	2	261	200	114.3	230	180	6.5	15	15	-	Ø 14	22	64	6	24.8	M8	19	8S
9C	2	254	115	95	(140)	(100)	7	7	-	85	M6 深 12	24	57	8	27.3	M8	18	9C
9H	2	268	145	110	170	135	6.5	10	24	-	Ø 9	28	70	8	31.3	M8	18	9H
BD	2	235	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深 12	14	39	5	16.3	M5	17	BD
BH	2	243	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深 12	19	46	5	21.8	M6	17	BH
BK	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	16	48	5	18.3	M5	17	BK
BL	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	19	48	5	21.8	M6	17	BL
8T	2	289	200	114.3	230	180	6.5	12	15	-	Ø 14	35	82	10	38.3	M10	21	8T
8D	ご照会ください																	8D
BM																		BM
BN																		BN

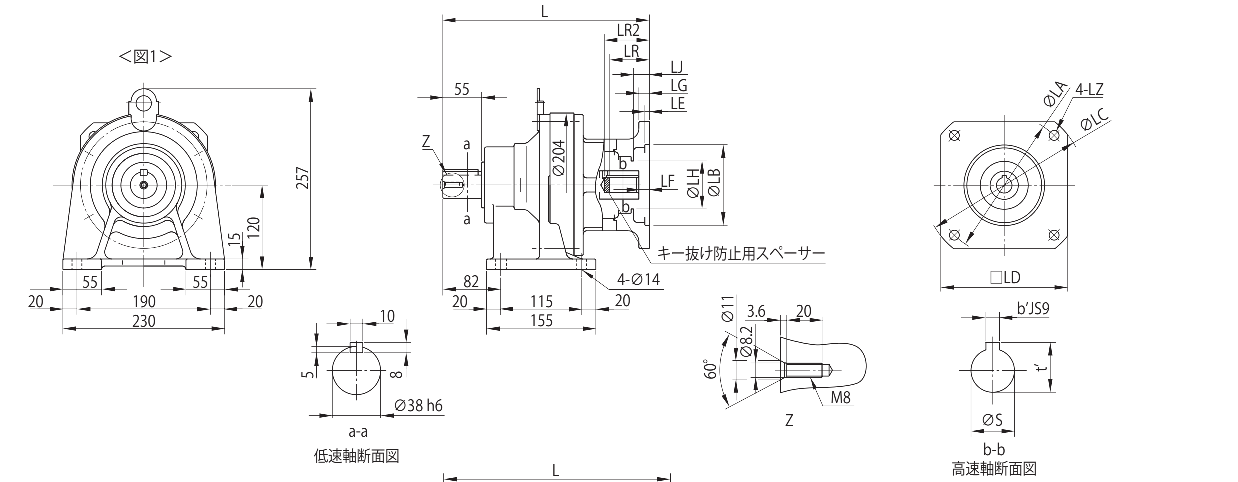
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

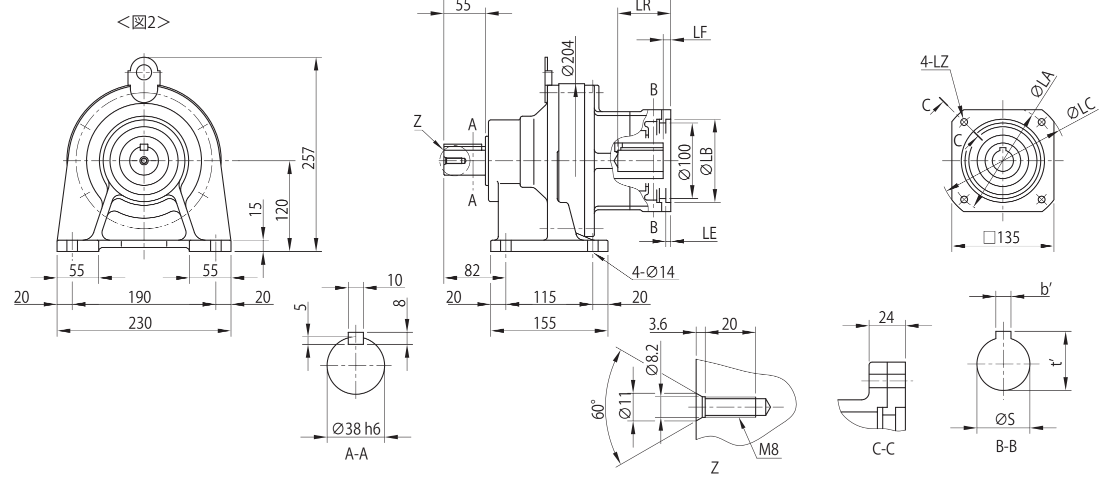
MEMO

寸法図　脚付 CNHX-612□

モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ





枠番

形式記号　　　　0 または 5

CNHX-612□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

スタンダード　　　: 空欄
ローバックラッシ : LB

モータフランジ 4C，AD，AH のアダプタープレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

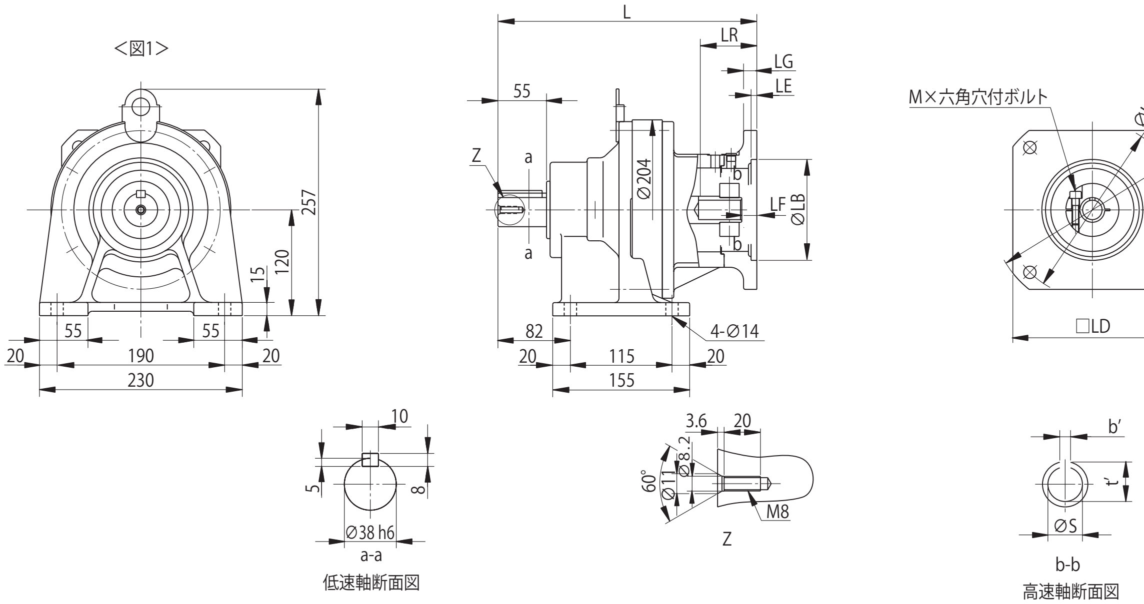
モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸					質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5K	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	68	18	Ø 9	19	59	-	5	21.3	28	5K
5L	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	68	18	Ø 9	22	59	-	6	24.8	28	5L
5P	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	68	18	Ø 9	24	59	-	8	27.3	28	5P
5S	1	293	200	114.3	230	180	6.5	15	15	68	23	Ø 14	22	57	64	6	24.8	28	5S
5T	1	311	200	114.3	230	180	6.5	13	15	106	6.5	Ø 14	35	81	-	10	38.3	28	5T
4C	2	286	115	95	(140)	(100)	7	7	-	85	-	M6×深12	24	45	57	8	27.3	28	4C
4H	2	300	145	110	170	135	6.5	10	24	-	-	Ø 9	28	63	70	8	31.3	28	4H
AD	2	267	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	-	M5×深12	14	30	39	5	16.3	27	AD
AH	2	275	90	70	(110)	(80)	-	12	-	70	-	M6×深12	19	48	-	6	21.8	27	AH
AK	2	288	145	110	170	135	6.5	9	12	-	-	Ø 9	16	40	49	5	18.3	27	AK
AL	2	288	145	110	170	135	6.5	9	12	-	-	Ø 9	19	40	49	6	21.8	27	AL
5D	ご照会ください																		5D
5E																			5E
AM																			AM
AN																			AN

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CNHX-612□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



モータフランジ 9C，BD，BH のアダプター
プレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座
がありません。LZ もねじ穴です。

枠番：0 または 5

形式記号
CNHX-612□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

バックラッシ：スタンダード　：空欄／ローバックラッシ：LB

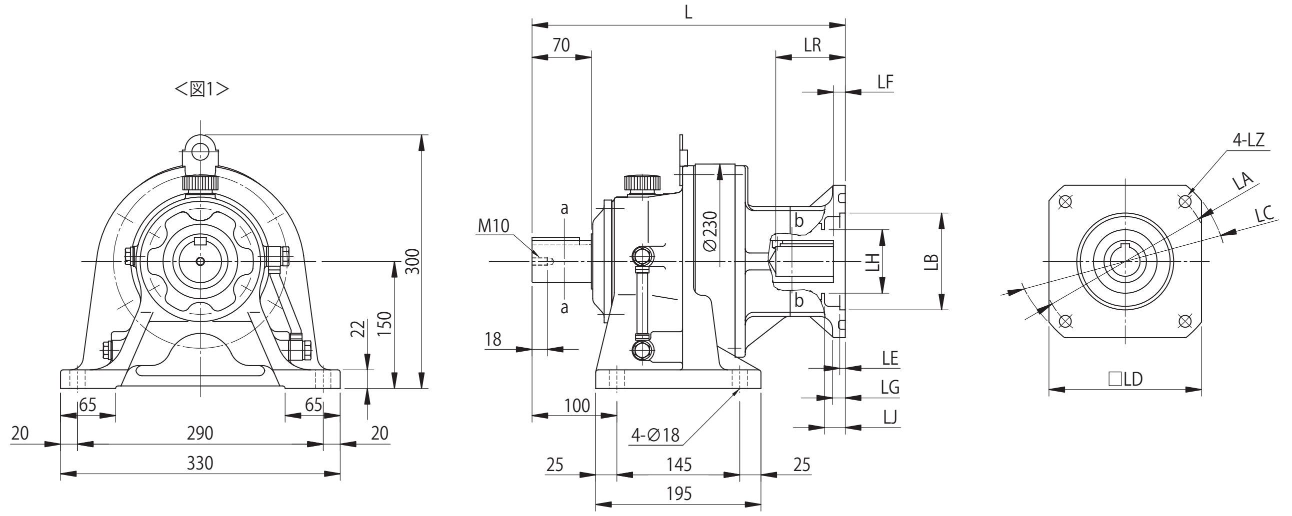
モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸				軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8K	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	Ø 9	19	59	5	21.3	M6	27	8K
8L	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	Ø 9	22	59	6	24.8	M8	27	8L
8P	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	Ø 9	24	59	8	27.3	M8	27	8P
8S	1	293	200	114.3	230	180	6.5	15	15	Ø 14	22	64	6	24.8	M8	28	8S
8T	1	321	200	114.3	230	180	6.5	13	15	Ø 14	35	81	10	38.3	M10	30	8T
9C	1	286	115	95	(140)	(100)	7	7	-	M6×深12	24	57	8	27.3	M8	28	9C
9H	1	300	145	110	170	135	6.5	10	24	Ø 9	28	70	8	31.3	M8	28	9H
BD	1	267	70	50	(80)	(60)	-	8	-	M5×深12	14	38	5	16.3	M5	27	BD
BH	1	275	90	70	(110)	(80)	-	10	-	M6×深12	19	46	5	21.8	M6	27	BH
BK	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	Ø 9	16	49	5	18.3	M5	27	BK
BL	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	Ø 9	19	49	5	21.8	M6	27	BL
8D	ご照会ください																8D
8E																	8E
BM																	BM
BN																	BN

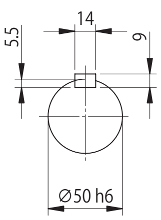
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CHHX-613□

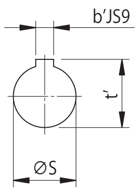
モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ





a-a
低速軸断面図



b-b
高速軸断面図

枠番
0 または 5

形式記号
CHHX-613□ - モータフランジコード — 減速比

モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸				質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	b'	t'		
4C	1	339	115	95	-	135	5	9	-	80	5	4-M6 深 16	24	46	8	27.3	46	4C
4H	1	359	145	110	170	135	6.5	10	24	68	29	4- Ø 9	28	64	8	31.3	48	4H
5K	1	347	145	110	170	135	6.5	19	12	68	17	4- Ø 9	19	59	5	21.3	46	5K
5L	1	347	145	110	170	135	6.5	19	12	68	17	4- Ø 9	22	59	6	24.8	46	5L
5P	1	347	145	110	170	135	6.5	17	12	68	17	4- Ø 9	24	59	8	27.3	46	5P
5T	1	370	200	114.3	230	180	6.5	14	15	75	21	4- Ø 14	35	82	10	38.3	48	5T
AL	1	347	145	110	170	135	6.5	16	12	68	17	4- Ø 9	19	48	6	21.8	47	AL
5E	ご照会ください																	5E
AM																		AM
AN																		AN

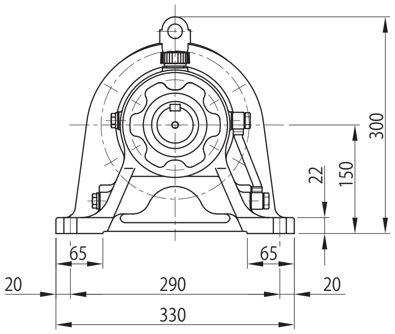
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CHHX-613□

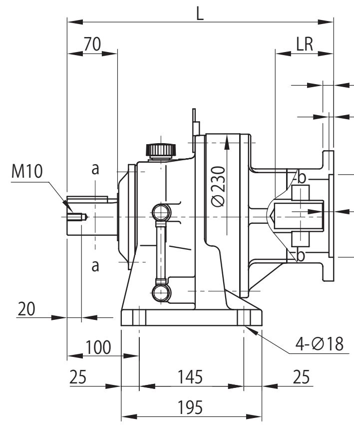
モータ軸　キーレスタイプ

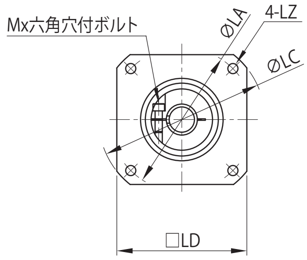
スタンダードシリーズ

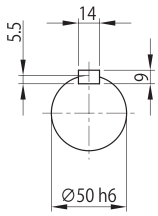
<図1>



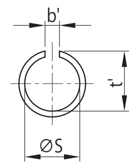
正面図







a-a
低速軸断面図



b-b
高速軸断面図

枠番：0 または 5

形式記号
CHHX-613□ - モータフランジコード — 減速比

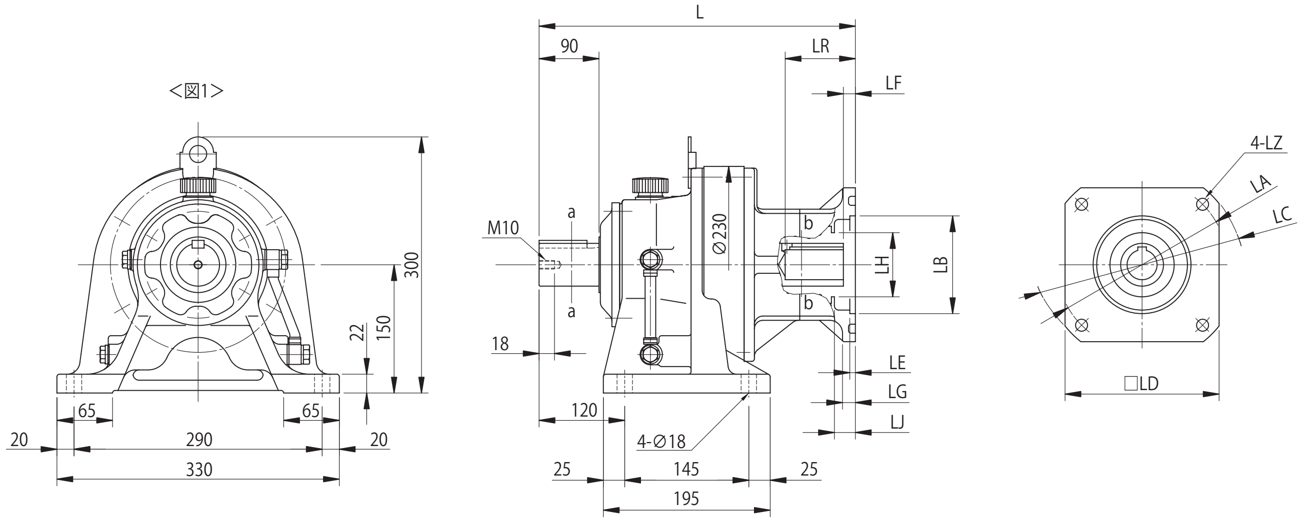
モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸				軸止ボルト	質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8T	1	370	200	114.3	230	180	6.5	14	15	∅ 14	35	82	10	38.3	M10	30	8T
8E																	8E
8K																	8K
8L																	8L
8P																	8P
9C	ご照会ください																9C
9H																	9H
BH																	BH
BL																	BL
BM																	BM
BN																	BN

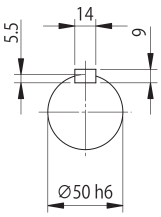
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　脚付 CHHX-614□

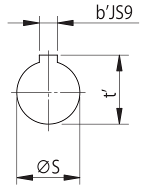
モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ





a-a
低速軸断面図



b-b
高速軸断面図

枠番
0 または 5
形式記号
CHHX-614□ - モータフランジコード — 減速比

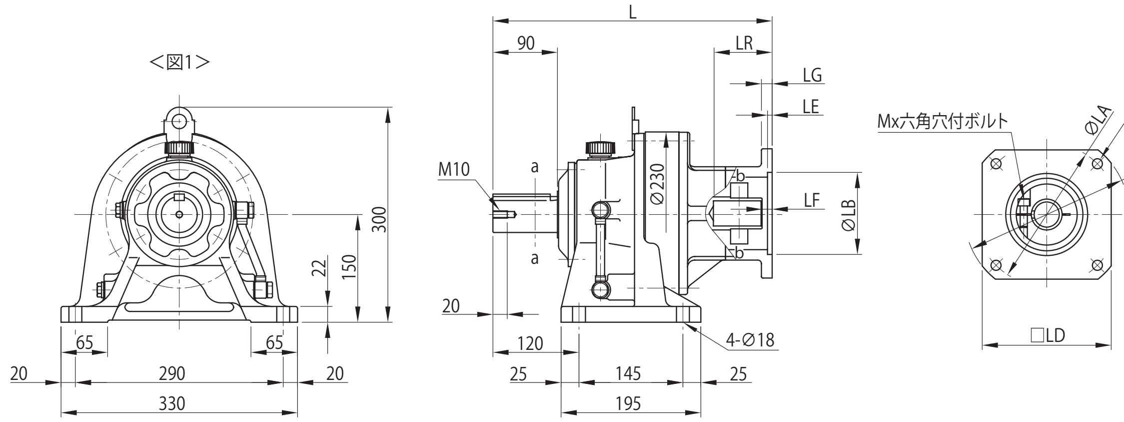
モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸				質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	b'	t'		
4C	1	359	115	95	-	135	5	9	-	80	5	4-M6 深 16	24	46	8	27.3	47	4C
4H	1	379	145	110	170	135	6.5	10	24	68	29	4- Ø 9	28	64	8	31.3	49	4H
4N	1	424	200	114.3	230	180	6.5	24	15	90	22	4- Ø 14	42	115	12	45.3	50	4N
5L	1	367	145	110	170	135	6.5	19	12	68	17	4- Ø 9	22	59	6	24.8	47	5L
5P	1	367	145	110	170	135	6.5	17	12	68	17	4- Ø 9	24	59	8	27.3	47	5P
5T	1	390	200	114.3	230	180	6.5	14	15	75	21	4- Ø 14	35	82	10	38.3	49	5T
AL	1	367	145	110	170	135	6.5	16	12	68	17	4- Ø 9	19	48	6	21.8	48	AL
8E	ご照会ください																	8E
AN																		AN

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

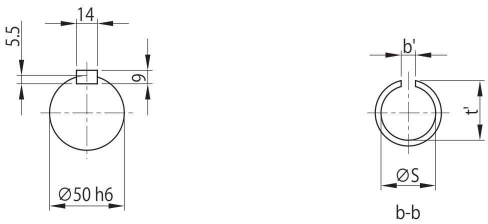
寸法図　脚付 CHHX-614□

モータ軸　キーレスタイプ　　　　スタンダードシリーズ

＜図1＞



正面図



a-a
低速軸断面図

b-b
高速軸断面図

枠番: 0 または 5

形式記号
CHHX-614□ - モータフランジコード — 減速比

モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸				軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8T	1	390	200	114.3	230	180	6.5	14	15	Ø 14	35	82	10	38.3	M10	30	8T
9N	1	424	200	114.3	230	180	6.5	14	15	4- Ø 14	42	115	12	45.3	-	54	9N
8L	ご照会ください																8L
8P																	8P
9C																	9C
9H																	9H
BL																	BL
BM																	BM
BN																	BN

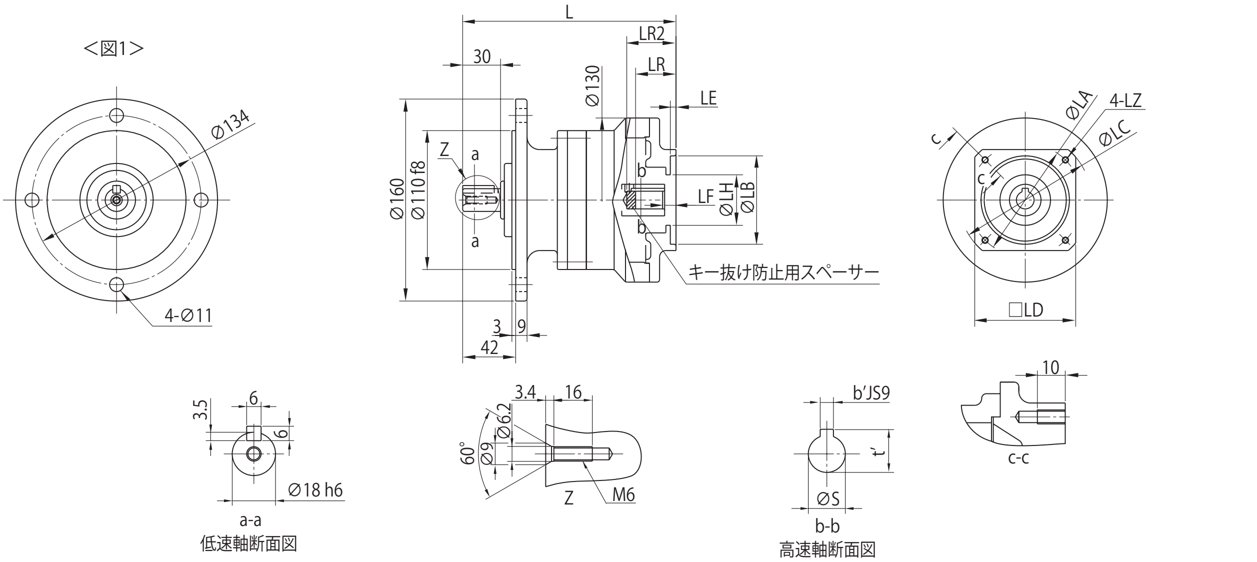
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CNVX-607□

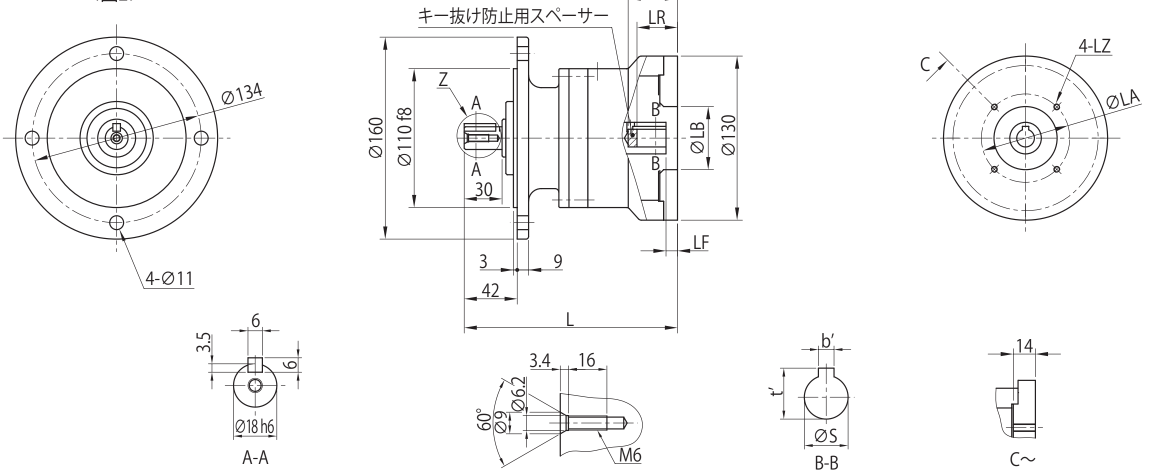
モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ

＜図1＞



＜図2＞



枠番
0 または 5

形式記号
CNVX-607□ - モータフランジコード | バックラッシ | ― 減速比

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ : LB

モータフランジ AD のアダプタープレートは
丸フランジで∅ LC, □ LD の座がありません。

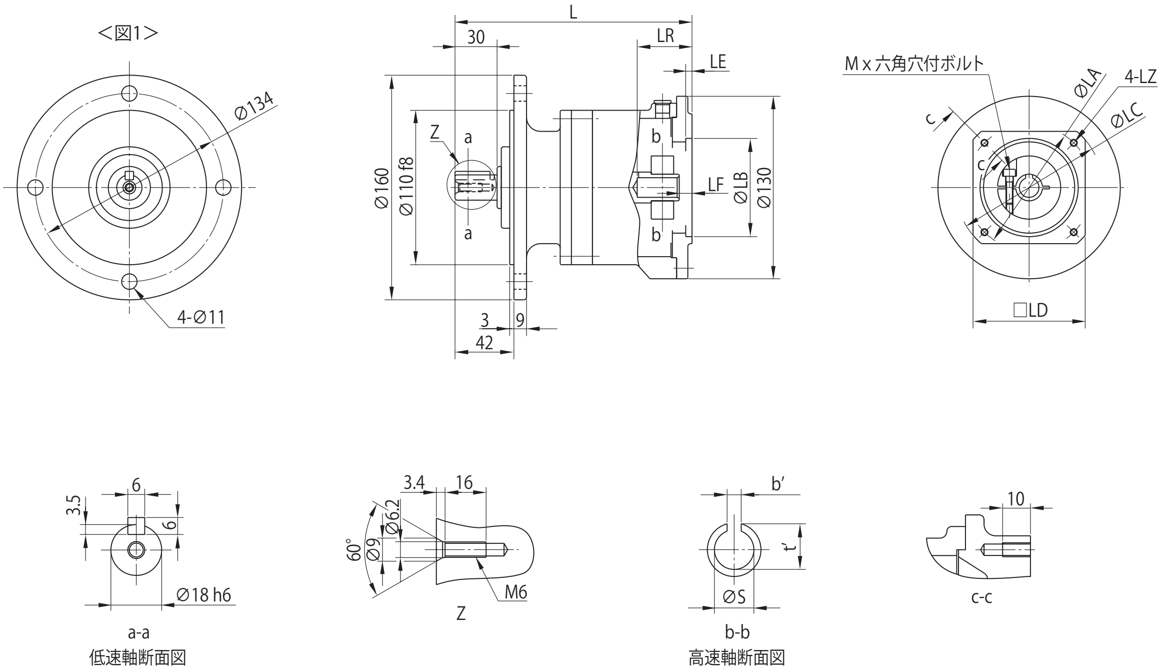
モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸					質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LH	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5B	1	169	90	70	105	80	4.5	9	40	M5	14	32	39	5	16.3	3.5	5B
AD	2	169	70	50	(80)	(60)	-	9	-	M5	14	32	39	5	16.3	3.5	AD

注） 1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CNVX-607□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



モータフランジ BD のアダプタープレートは
丸フランジで∅ LC, □ LD の座がありません。

枠番：0 または 5

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ : LB

形式記号
CNVX-607□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

モータフランジコード	図	L	モータフランジ LA	LB	LC	LD	LE	LF	LZ	高速軸 S	LR	b'	t'	軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
8B	1	169	90	70	105	80	4.5	9	M5	14	39	5	16.3	M5	3.5	8B
BD	1	169	70	50	(80)	(60)	-	9	M5	14	39	5	16.3	M5	3.5	BD

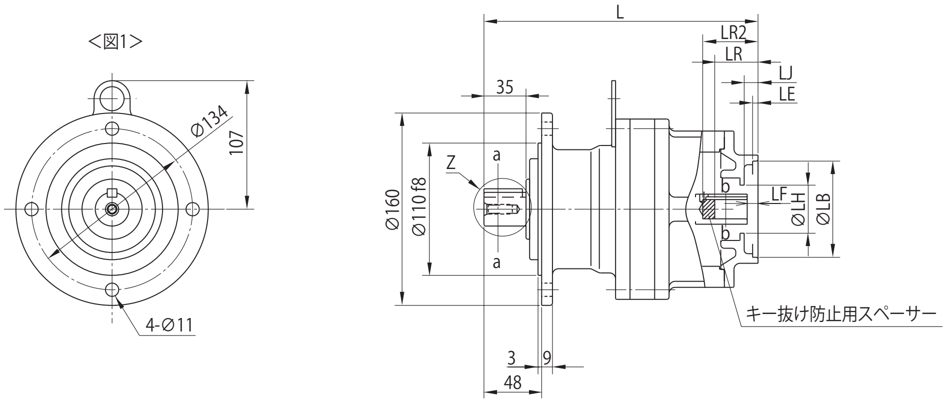
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

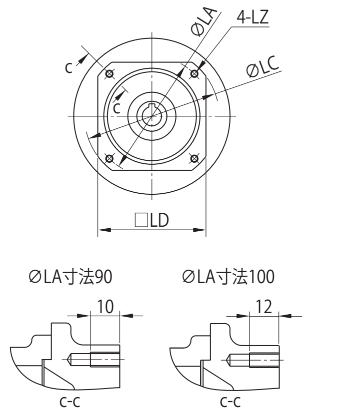
寸法図　取付台付 CNVX-609□

モータ軸　キー連結タイプ

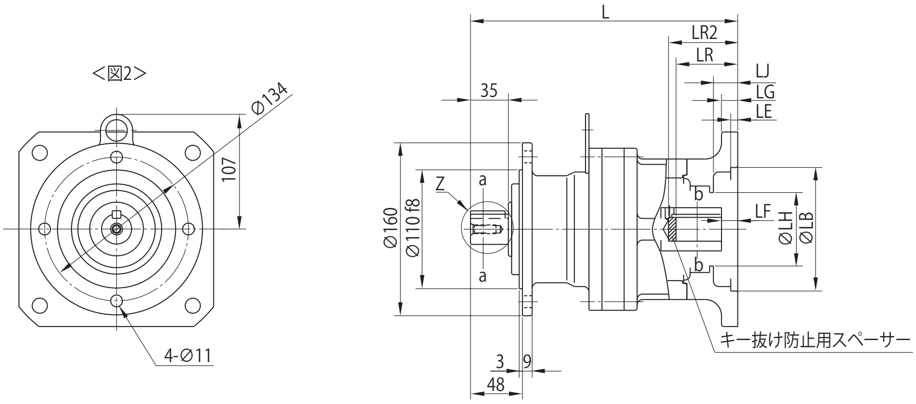
スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ

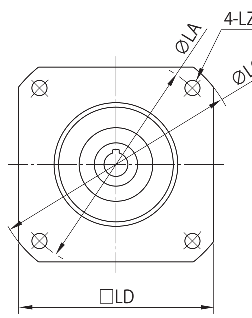
<図1>

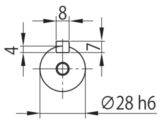




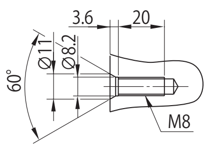
<図2>



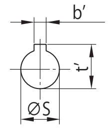




a-a
低速軸断面図
（図1～2共通）



Z
（図1～2共通）



b-b
高速軸断面図
（図1～2共通）

枠番
0 または 5

スタンダード　：空欄
ローバックラッシ：LB

形式記号
CNVX-609□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸					質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5B	1	221	90	70	105	80	4.5	9	-	40	4.5	M5	14	32	39	5	16.3	14	5B
5E	1	228	100	80	112	90	4.5	9	-	40	11.5	M6	16	36	46	5	18.3	14	5E
5K	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	108	6.5	Ø 9	19	59	-	5	21.3	15	5K
5L	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	108	6.5	Ø 9	22	59	-	6	24.8	15	5L
5P	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	108	6.5	Ø 9	24	58	-	8	27.3	15	5P
5S	2	247	200	114.3	230	180	6.5	15	15	68	22.5	Ø 14	22	57	64	6	24.8	15	5S
5T	2	265	200	114.3	230	180	6.5	13	15	75	21	Ø 14	35	81	-	10	38.3	18	5T
5D	ご照会ください																		5D
AM																			AM
AN																			AN

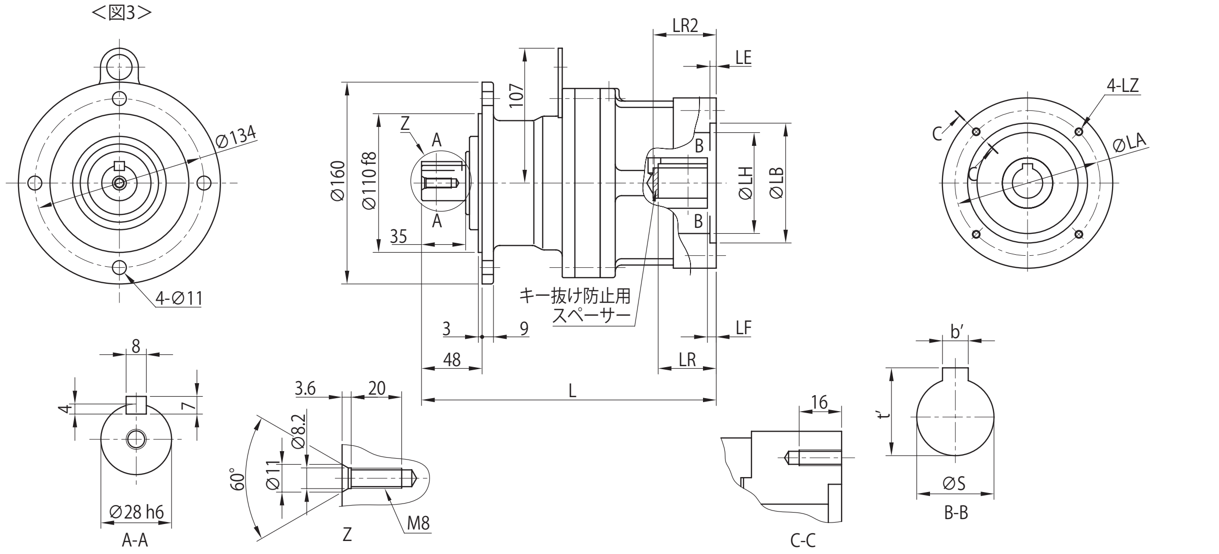
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CNVX-609□

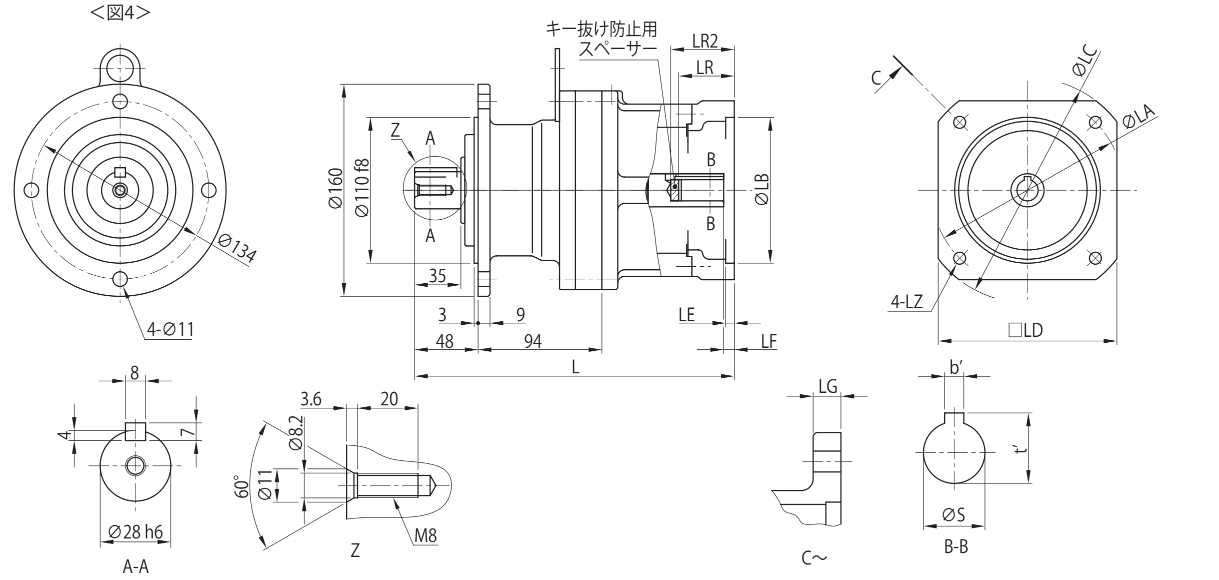
モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ

<図3>



<図4>



枠番
0または5

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ : LB

形式記号
CNVX-609□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

モータフランジ 4C，AD，AH のアダプタープレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

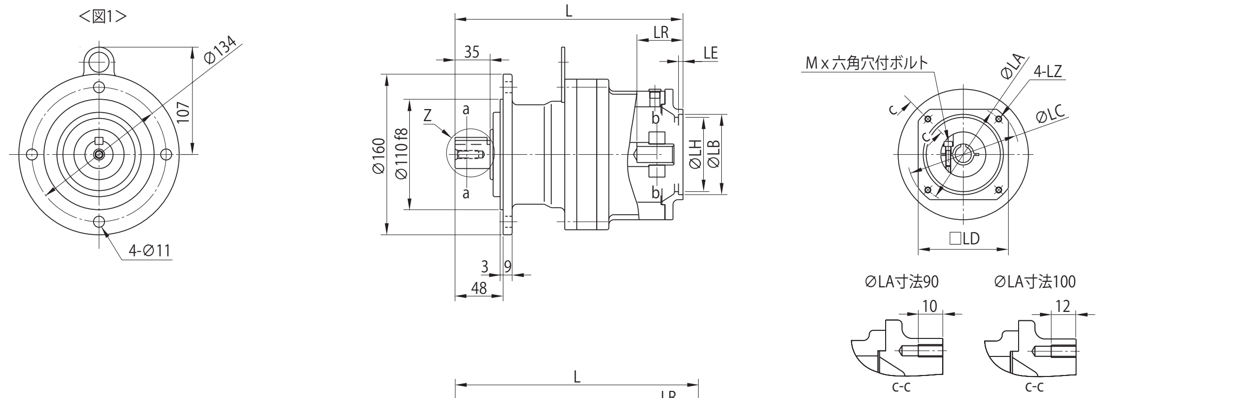
モータフランジコード	図	L	モータフランジ									高速軸					質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
4C	3	240	115	95	(140)	(100)	7	6	-	85	M6 深 12	24	45	56	8	27.3	16	4C
AD	3	221	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深 12	14	32	39	5	16.3	15	AD
AH	3	229	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深 12	19	40	46	6	21.8	15	AH
AK	4	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	16	40	48	5	18.3	15	AK
AL	4	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	19	40	48	6	21.8	15	AL

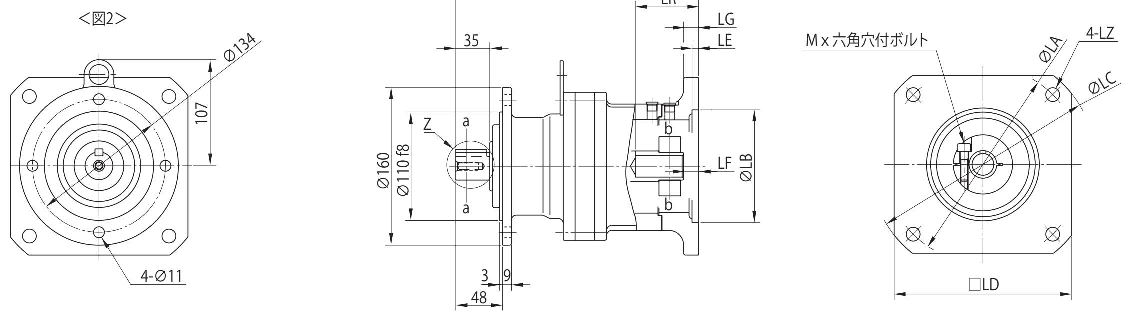
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

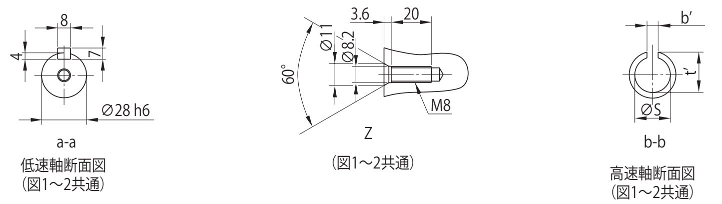
寸法図　取付台付 CNVX-609□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ







枠番
0 または 5

形式記号
CNVX-609□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ : LB

モータフランジ 9C，BD，BH のアダプタープレートは丸フランジで、Ø LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

モータフランジコード	図	L	モータフランジ LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	高速軸 S	LR	b'	t'	軸止ボルト	質量(kg)	モータフランジコード
8B	1	221	90	70	105	80	4.5	9	-	65	M5	14	39	5	16.3	M5	14	8B
8E	1	223	100	80	112	90	4.5	9	-	74	M6	16	41	5	18.3	M5	14	8E
8K	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	-	Ø 9	19	59	5	21.3	M6	15	8K
8L	2	242	145	110	170	135	6.5	19	12	-	Ø 9	22	59	6	24.8	M8	15	8L
8P	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	24	58	8	27.3	M8	15	8P
8S	2	247	200	114.3	230	180	6.5	15	15	-	Ø 14	22	64	6	24.8	M8	16	8S
8T	2	265	200	114.3	230	180	6.5	13	15	75	Ø 14	35	81	10	38.3	M10	18	8T
9C	2	240	115	95	(140)	(100)	7	6	-	85	M6 深 12	24	57	8	27.3	M8	16	9C
8D	2	221	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深 12	14	39	5	16.3	M5	15	8D
BH	2	229	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深 12	19	46	5	21.8	M6	15	BH
BK	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	16	48	5	18.3	M5	15	BK
BL	2	242	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	19	48	5	21.8	M6	15	BL
BD	ご照会ください																	BD
BM																		BM
BN																		BN

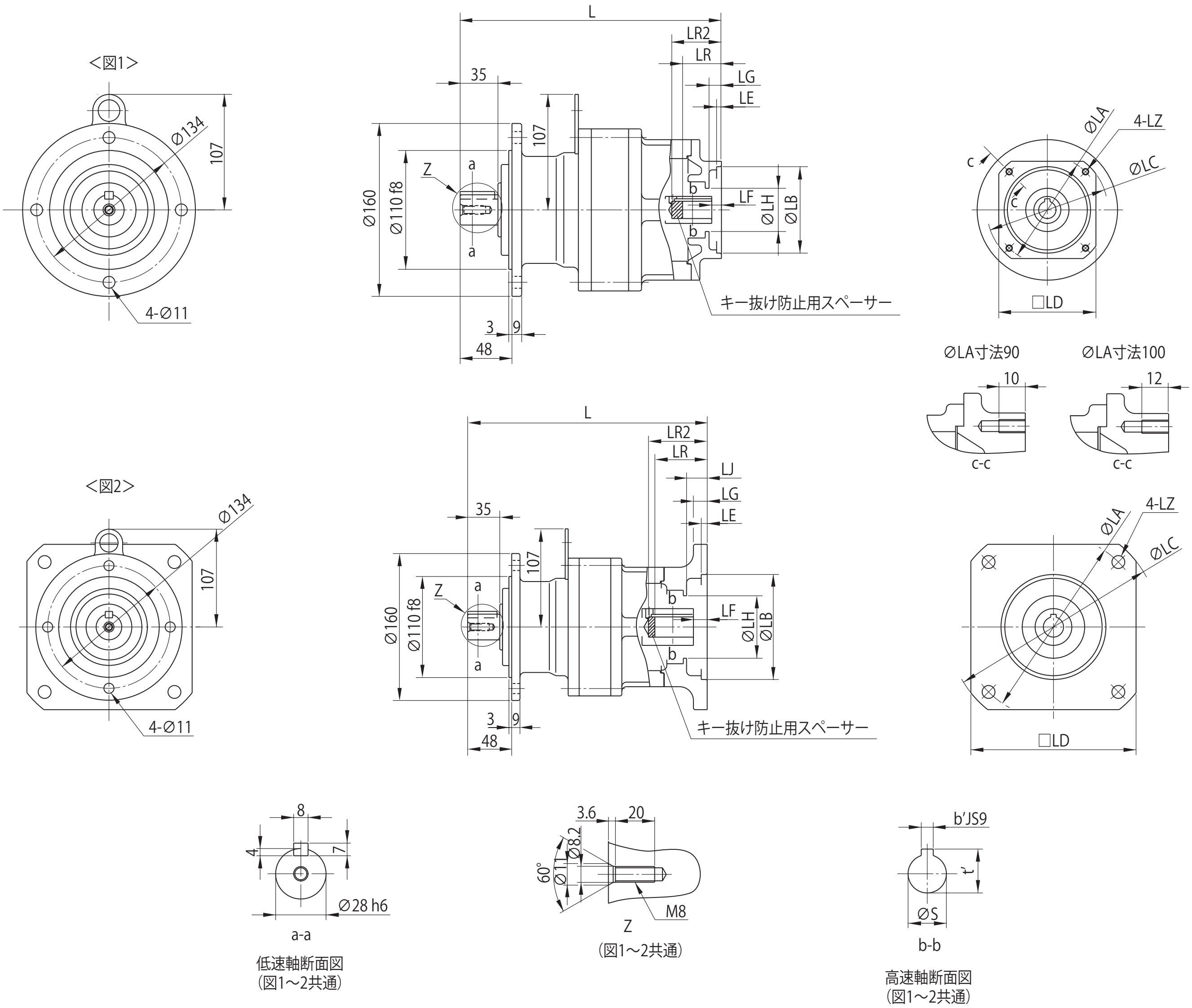
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

MEMO

寸法図　取付台付 CNVX-610□

モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



枠番
0 または 5

形式記号
CNVX-610□ - モータフランジコード　バックラッシ　一減速比

スタンダード　　:空欄
ローバックラッシ : LB

モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸					質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5B	1	235	90	70	105	80	4.5	9	-	40	4.5	M5	14	32	39	5	16.3	16	5B
5E	1	242	100	80	112	90	4.5	9	-	40	11.5	M6	16	36	46	5	18.3	16	5E
5K	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	-	Ø 9	19	59	-	5	21.3	17	5K
5L	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	-	Ø 9	22	59	-	6	24.8	17	5L
5P	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	108	6.5	Ø 9	24	58	-	8	27.3	17	5P
5S	2	261	200	114.3	230	180	6.5	15	15	68	22.5	Ø 14	22	57	64	6	24.8	19	5S
5T	2	278	200	114.3	230	180	6.5	13	15	75	24.5	Ø 14	35	81	-	10	38.3	18	5T
5D	ご照会ください																		5D
AM																			AM
AN																			AN

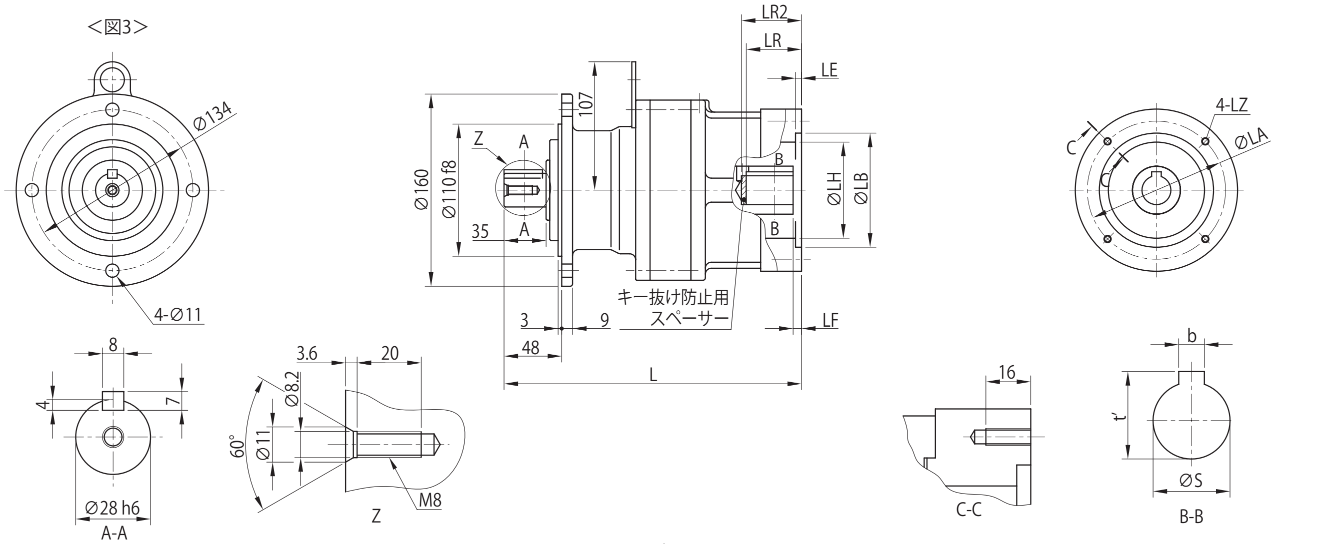
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CNVX-610□

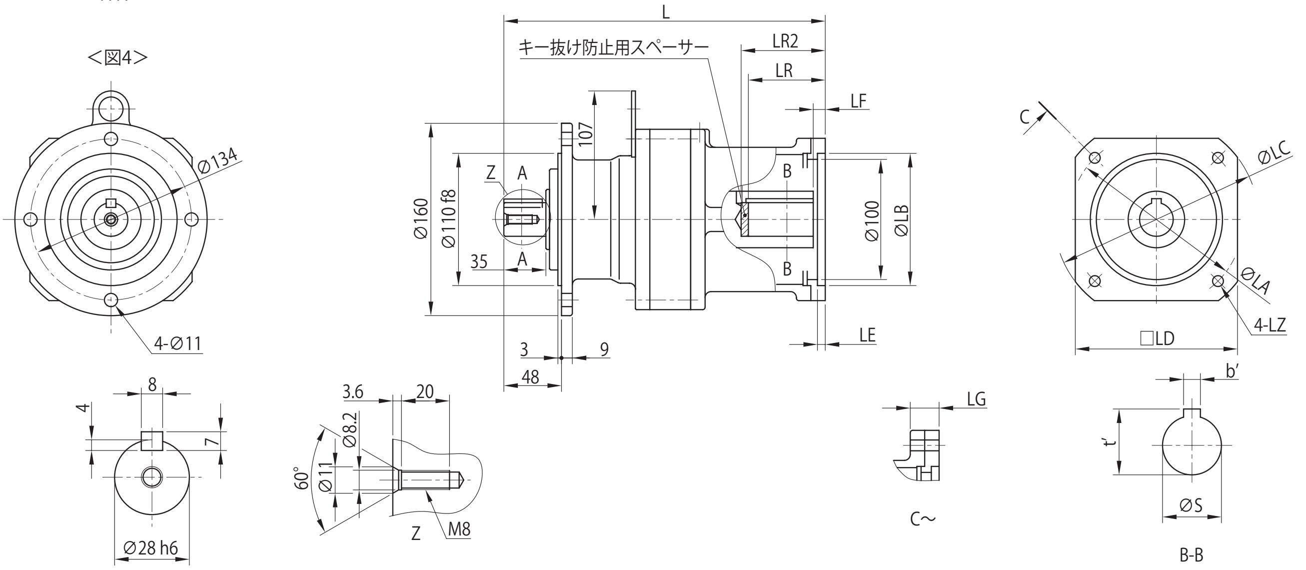
モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ

＜図3＞



＜図4＞



枠番
形式記号
CNVX-610□ - 0 または 5 モータフランジコード バックラッシ 一減速比

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ:LB

モータフランジ 4C，AD，AH のアダプタープレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

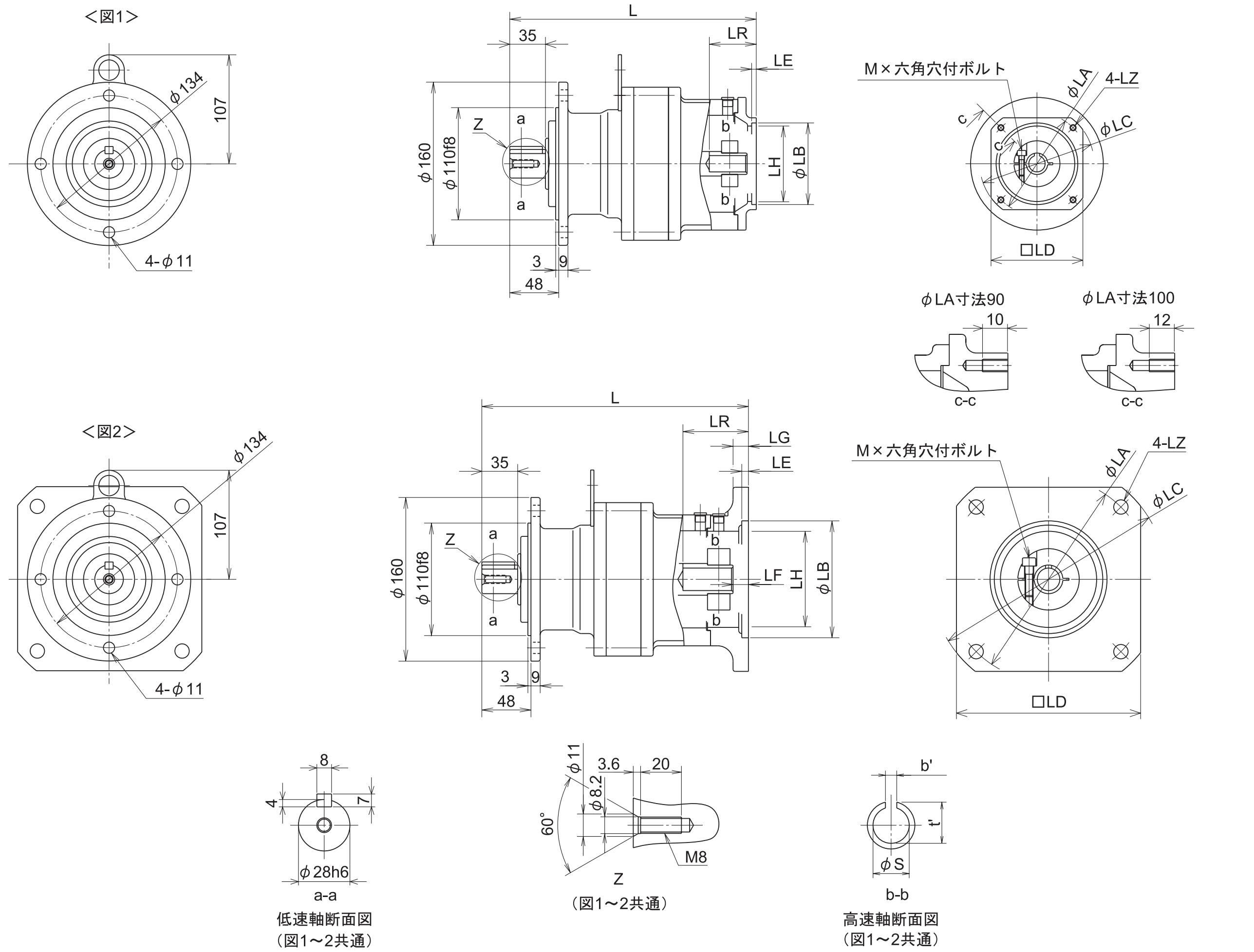
モータフランジコード	図	L	モータフランジ									高速軸					質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
4C	3	254	115	95	(140)	(100)	7	6	-	85	M6 深12	24	45	56	8	27.3	18	4C
4H	4	268	145	110	170	135	6.5	10	24	-	Ø 9	28	63	70	8	31.3	18	4H
AD	3	235	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深12	14	32	39	5	16.3	17	AD
AH	3	243	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深12	19	40	46	6	21.8	17	AH
AK	4	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	16	40	48	5	18.3	17	AK
AL	4	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	Ø 9	19	40	48	6	21.8	17	AL

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CNVX-610□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



枠番
0 または 5

形式記号
CNVX-610□ - モータフランジコード | バックラッシ | 減速比

スタンダード　: 空欄
ローバックラッシ : LB

モータフランジ 9C，BD，BH のアダプタープレートは丸フランジで、∅ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

モータフランジコード	図	L	モータフランジ									高速軸				軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8B	1	235	90	70	105	80	4.5	9	-	65	M5	14	39	5	16.3	M5	16	8B
8E	1	237	100	80	112	90	4.5	9	-	74	M6	16	41	5	18.3	M5	17	8E
8K	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	∅ 9	19	59	5	21.3	M6	18	8K
8L	2	256	145	110	170	135	6.5	19	12	108	∅ 9	22	59	6	24.8	M8	18	8L
8P	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	108	∅ 9	24	58	8	27.3	M8	18	8P
8S	2	261	200	114.3	230	180	6.5	15	15	-	∅ 14	22	64	6	24.8	M8	19	8S
9C	2	254	115	95	(140)	(100)	7	7	-	85	M6 深 12	24	57	8	27.3	M8	18	9C
9H	2	268	145	110	170	135	6.5	10	24	-	∅ 9	28	70	8	31.3	M8	18	9H
BD	2	235	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	M5 深 12	14	39	5	16.3	M5	17	BD
BH	2	243	90	70	(110)	(80)	-	6	-	70	M6 深 12	19	46	5	21.8	M6	17	BH
BK	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	∅ 9	16	48	5	18.3	M5	17	BK
BL	2	256	145	110	170	135	6.5	8	12	-	∅ 9	19	48	5	21.8	M6	17	BL
8T	2	289	200	114.3	230	180	6.5	12	15	-	∅ 14	35	82	10	38.3	M10	18	8T
8D	ご照会ください																	8D
8M																		8M
BN																		BN

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

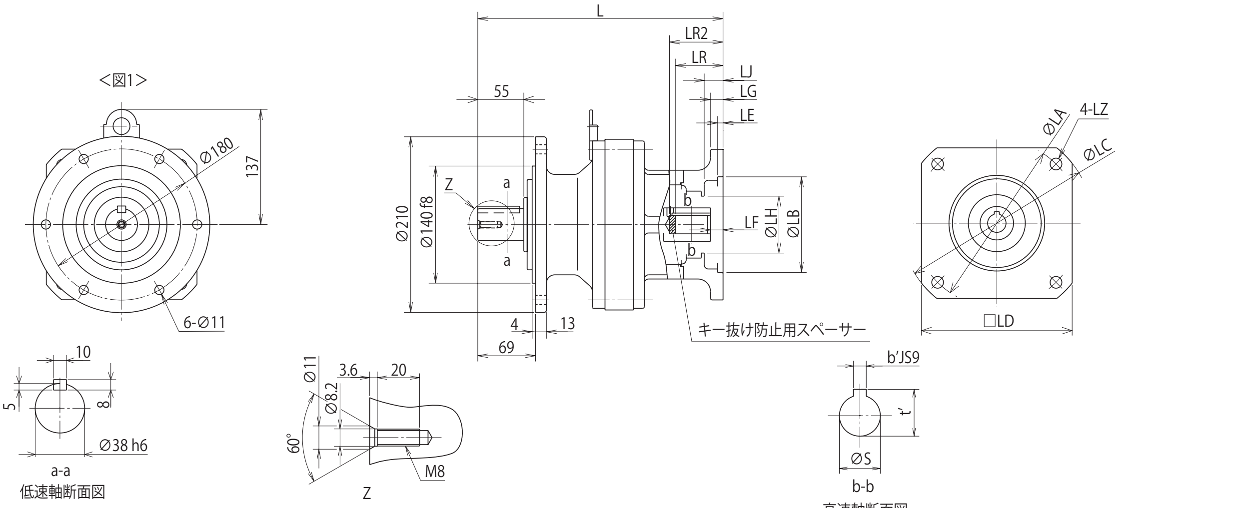
MEMO

寸法図　取付台付 CNVX-612□

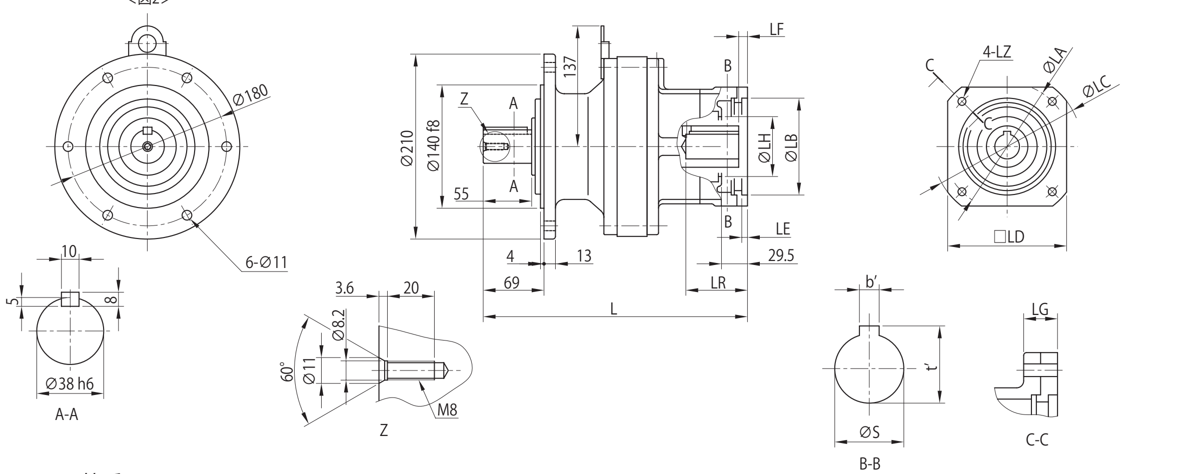
モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ

<図1>



<図2>



枠番
0または5
形式記号
CNVX-612□ - モータフランジコード　バックラッシ — 減速比

スタンダード　:空欄
ローバックラッシ:LB

モータフランジ 4C，AD，AH のアダプタープレートは丸フランジでØ LC，□ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

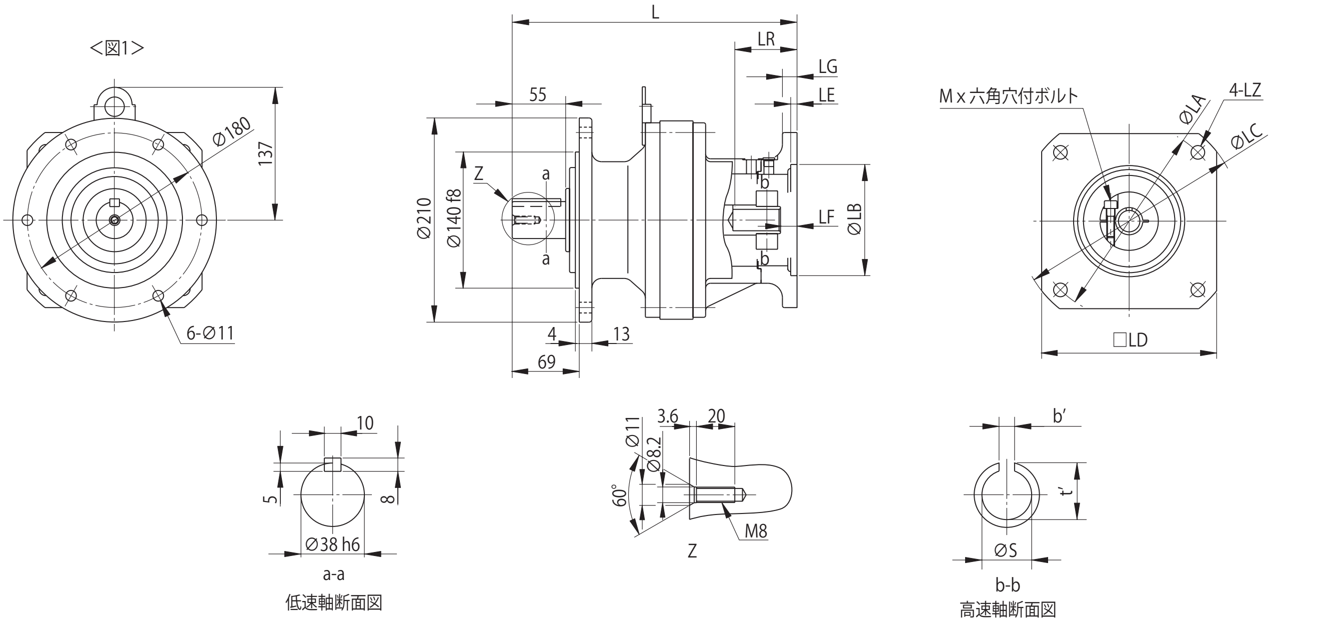
モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸					質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	LR2	b'	t'		
5K	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	68	18	Ø 9	19	59	-	5	21.3	28	5K
5L	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	68	18	Ø 9	22	59	-	6	24.8	28	5L
5P	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	68	18	Ø 9	24	59	-	8	27.3	28	5P
5S	1	293	200	114.3	230	180	6.5	15	15	68	23	Ø 14	22	57	64	6	24.8	28	5S
5T	1	311	200	114.3	230	180	6.5	13	15	106	6.5	Ø 14	35	81	-	10	38.3	28	5T
4C	2	286	115	95	(140)	(100)	7	7	-	85	-	M6×深12	24	45	57	8	27.3	28	4C
4H	2	300	145	110	170	135	6.5	10	24	-	-	Ø 9	28	63	70	8	31.3	28	4H
AD	2	267	70	50	(80)	(60)	-	9	-	50	-	M5×深12	14	30	39	5	16.3	27	AD
AH	2	275	90	70	(110)	(80)	-	12	-	70	-	M6×深12	19	48	-	6	21.8	27	AH
AK	2	288	145	110	170	135	6.5	9	12	-	-	Ø 9	16	40	49	5	18.3	27	AK
AL	2	288	145	110	170	135	6.5	9	12	-	-	Ø 9	19	40	49	6	21.8	27	AL
5D	ご照会ください																		5D
5E																			5E
AM																			AM
AN																			AN

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CNVX-612□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ
ローバックラッシシリーズ



枠番
形式記号 CNVX-612□ - [0 または 5] [モータフランジコード] [バックラッシ] — 減速比

バックラッシ: スタンダード : 空欄 / ローバックラッシ : LB

モータフランジ 9C, BD, BH のアダプタープレートは丸フランジでØ LC, □ LD の座がありません。LZ もねじ穴です。

モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸				軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8K	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	Ø 9	19	59	5	21.3	M6	27	8K
8L	1	288	145	110	170	135	6.5	19	12	Ø 9	22	59	6	24.8	M8	27	8L
8P	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	Ø 9	24	59	8	27.3	M8	27	8P
8S	1	293	200	114.3	230	180	6.5	15	15	Ø 14	22	64	6	24.8	M8	28	8S
8T	1	321	200	114.3	230	180	6.5	13	15	Ø 14	35	81	10	38.3	M10	30	8T
9C	1	286	115	95	(140)	(100)	7	7	-	M6×深12	24	57	8	27.3	M8	28	9C
9H	1	300	145	110	170	135	6.5	10	24	Ø 9	28	70	8	31.3	M8	28	9H
BD	1	267	70	50	(80)	(60)	-	8	-	M5×深12	14	38	5	16.3	M5	27	BD
BH	1	275	90	70	(110)	(80)	-	10	-	M6×深12	19	46	5	21.8	M6	27	BH
BK	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	Ø 9	16	49	5	18.3	M5	27	BK
BL	1	288	145	110	170	135	6.5	9	12	Ø 9	19	49	5	21.8	M6	27	BL
8D	ご照会ください																8D
8E																	8E
BM																	BM
BN																	BN

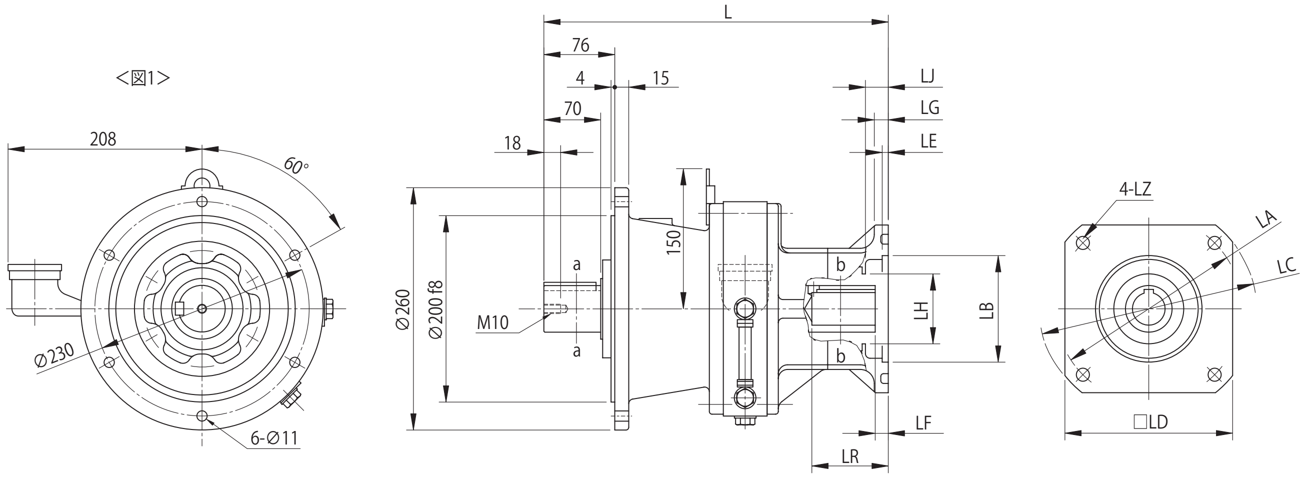
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CHVX-613□

モータ軸　キー連結タイプ

スタンダードシリーズ

<図1>



a-a
低速軸断面図

b-b
高速軸断面図

枠番
0 または 5

形式記号
CHVX-613□ - モータフランジコード — 減速比

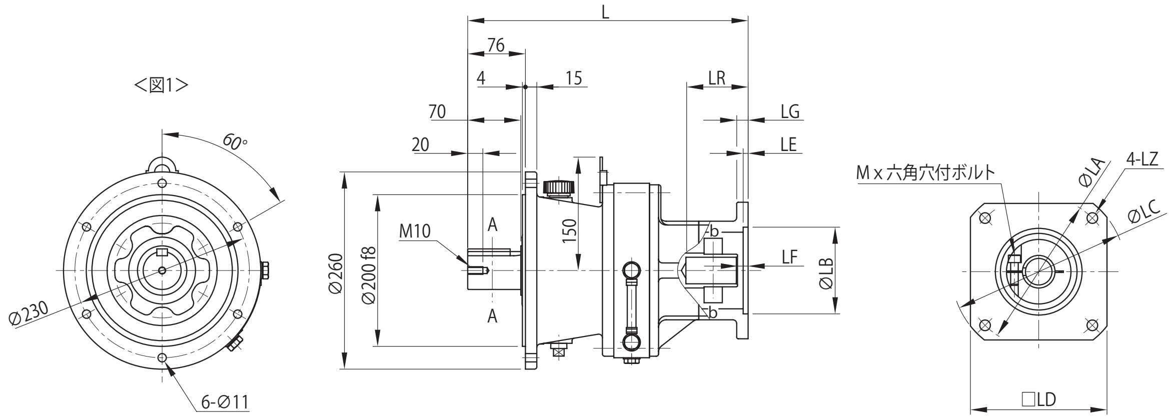
モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸				質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	b'	t'		
4C	1	339	115	95	-	135	5	9	-	80	5	4-M6 深 16	24	46	8	27.3	46	4C
4H	1	359	145	110	170	135	6.5	10	24	68	29	4- ∅ 9	28	64	8	31.3	48	4H
5K	1	347	145	110	170	135	6.5	19	12	68	17	4- ∅ 9	19	59	5	21.3	46	5K
5L	1	347	145	110	170	135	6.5	19	12	68	17	4- ∅ 9	22	59	6	24.8	46	5L
5P	1	347	145	110	170	135	6.5	17	12	68	17	4- ∅ 9	24	59	8	27.3	46	5P
5T	1	370	200	114.3	230	180	6.5	14	15	75	21	4- ∅ 14	35	82	10	38.3	48	5T
AL	1	347	145	110	170	135	6.5	16	12	68	17	4- ∅ 9	19	48	6	21.8	47	AL
5E	ご照会ください																	5E
AM																		AM
AN																		AN

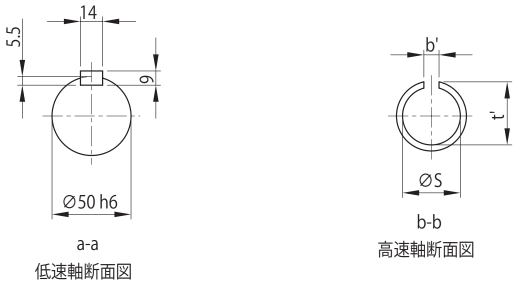
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. LR2 寸法：寸法記入ある機種は、キー抜け防止用スペーサを付属しています。
6. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
7. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

寸法図　取付台付 CHVX-613□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ





枠番
0 または 5
形式記号
CHVX-613□ - モータフランジコード — 減速比

モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸				軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8T	1	370	200	114.3	230	180	6.5	14	15	Ø 14	35	82	10	38.3	M10	30	8T
8E	ご照会ください																8E
8K																	8K
8L																	8L
8P																	8P
9C																	9C
9H																	9H
BH																	BH
BL																	BL
BM																	BM
BN																	BN

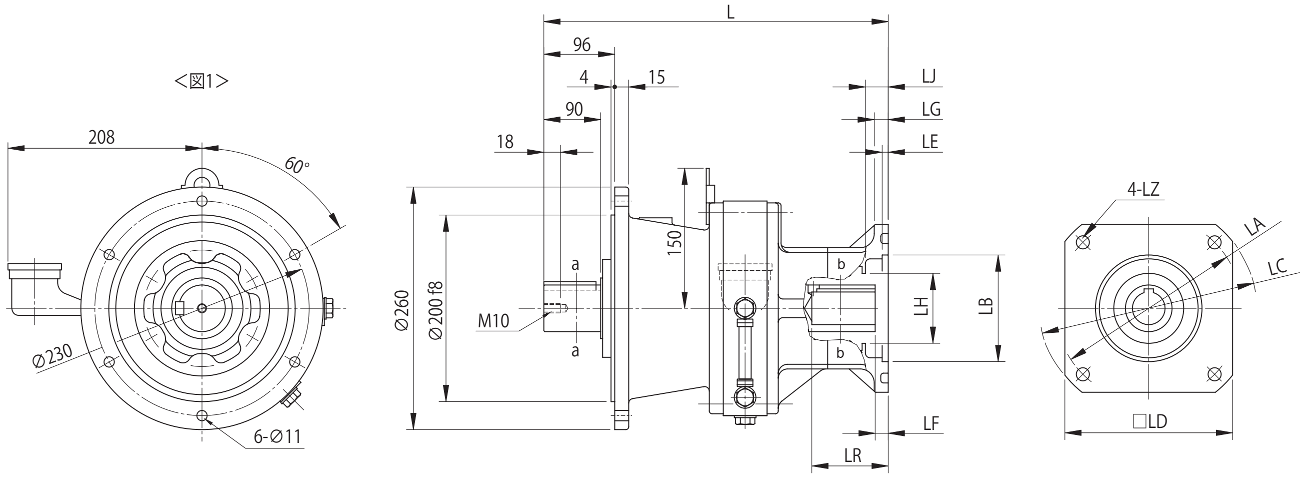
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

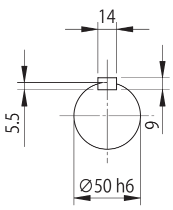
寸法図　取付台付 CHVX-614□

モータ軸　キー連結タイプ

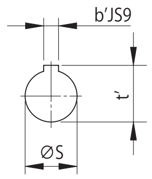
スタンダードシリーズ

<図1>





a-a
低速軸断面図



b-b
高速軸断面図

形式記号
CHVX-614□ - モータフランジコード — 減速比
（□：枠番 0 または 5）

モータフランジコード	図	L	モータフランジ										高速軸				質量(kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LH	LJ	LZ	S	LR	b'	t'		
4C	1	359	115	95	-	135	5	9	-	80	5	4-M6 深 16	24	46	8	27.3	47	4C
4H	1	379	145	110	170	135	6.5	10	24	68	29	4- Ø 9	28	64	8	31.3	49	4H
4N	1	424	200	114.3	230	180	6.5	24	15	90	22	4- Ø 14	42	115	12	45.3	50	4N
5L	1	367	145	110	170	135	6.5	19	12	68	17	4- Ø 9	22	59	6	24.8	47	5L
5P	1	367	145	110	170	135	6.5	17	12	68	17	4- Ø 9	24	59	8	27.3	47	5P
5P	1	367	145	110	170	135	6.5	17	12	68	17	4- Ø 9	24	59	8	27.3	47	5P
5T	1	390	200	114.3	230	180	6.5	14	15	75	21	4- Ø 14	35	82	10	38.3	49	5T
AL	1	367	145	110	170	135	6.5	16	12	68	17	4- Ø 9	19	48	6	21.8	48	AL
8E	ご照会ください																	8E
AN																		AN

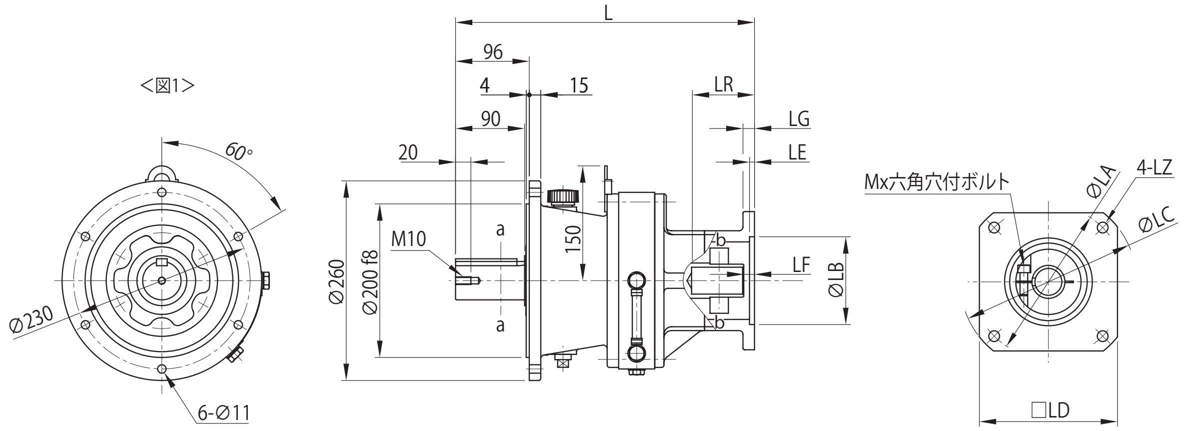
注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

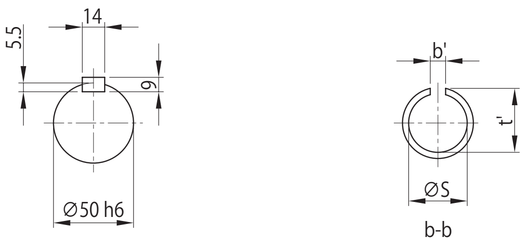
寸法図　取付台付 CHVX-614□

モータ軸　キーレスタイプ

スタンダードシリーズ

＜図1＞





a-a
低速軸断面図

b-b
高速軸断面図

枠番
0 または 5

形式記号
CHVX-614□ - モータフランジコード — 減速比

モータフランジコード	図	L	モータフランジ								高速軸				軸止ボルト	質量 (kg)	モータフランジコード
			LA	LB	LC	LD	LE	LF	LG	LZ	S	LR	b'	t'	M		
8T	1	390	200	114.3	230	180	6.5	14	15	Ø 14	35	82	10	38.3	M10	30	8T
9N	1	424	200	114.3	230	180	6.5	14	15	4- Ø 14	42	115	12	45.3	-	52	9N
8L																	8L
8P																	8P
9C																	9C
9H								ご照会ください									9H
BL																	BL
BM																	BM
BN																	BN

注）1. 低速軸寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"h6" です。
2. 高速軸（S）寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"F7" です。
3. LB 寸法：寸法公差は JIS B0401-1998"H8" です。
4. 軸端キーおよびキー溝寸法：JIS B1301-1996（ISO）「キー及びキー溝平行キー（締込み形）」に準拠しています。
5. サーボモータ取付ボルトはご用意をお願いします。
6. 本寸法図の寸法および質量は予告なしに変更することがあります。

銘板の見方

サイクロ減速機の銘板

銘板は、減速機のサイズによって２種類あります。サイズによりご覧下さい。

（1）銘板タイプ１（枠番 6125 以下）

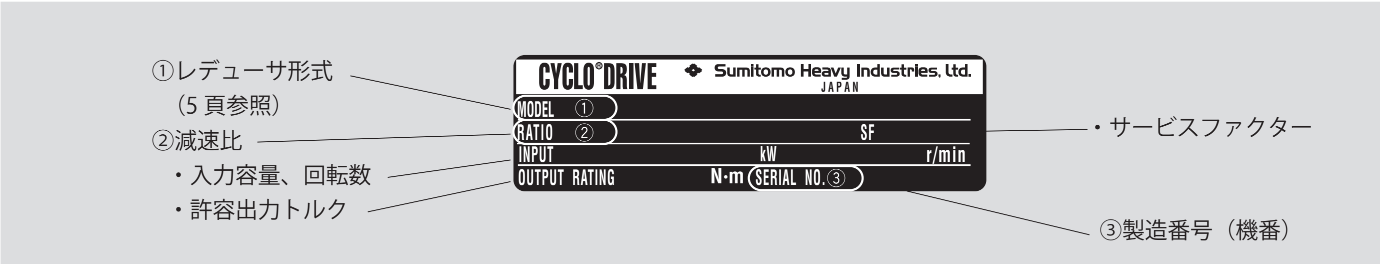


図１　銘板タイプ１

（2）銘板タイプ２（枠番 6130 以上）

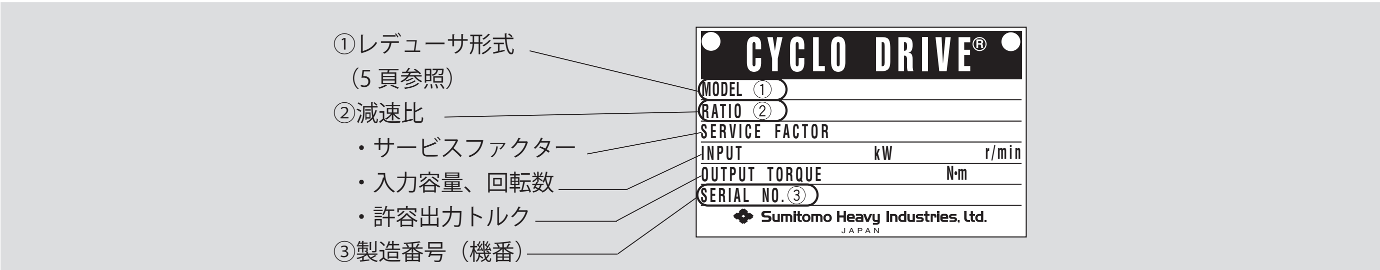


図２　銘板タイプ２

潤　滑

潤滑方式

表 10　横形、立形共通

<table>
<tr><th>減速比
枠　番</th><th>6</th><th>11</th><th>15</th><th>17</th><th>21</th><th>29</th><th>43</th><th>59</th><th>87</th></tr>
<tr><td>6070，6075</td><td colspan="8" rowspan="4">長寿命グリース潤滑</td><td></td></tr>
<tr><td>6080，6085</td><td rowspan="3"></td></tr>
<tr><td>6100，6105</td></tr>
<tr><td>6120，6125</td></tr>
<tr><td>6130，6135</td><td colspan="9" rowspan="2">油浴式オイル潤滑 (PB)</td></tr>
<tr><td>6140，6145</td></tr>
</table>

潤滑剤

（1）長寿命グリース潤滑機種

スタンダードシリーズ、ローバックラッシシリーズ共、長寿命グリースを封入して出荷されますので、そのままご使用できます。
グリースの交換はほとんど不要ですが、20,000 時間または 3 〜 5 年を目安に取り換えていただければより長寿命となります。

表 11

周囲温度（℃）	ニッペコ
0 〜 40	BEN10-No.2

注）1. 表 11 以外のグリースのご使用は避けてください。
　　2. 常時 0℃〜 40℃以外の周囲温度で使用する場合はご照会ください。

（2）油浴式オイル潤滑機種

油潤滑機種は油を抜いて出荷していますので、必ず運転前にオイルゲージの上側赤線まで給油して下さい。

表 12　推奨潤滑油 (工業用極圧ギヤー油・SP 系、JIS K 2219 工業用ギヤー油 2 種相当)

周囲温度（℃）	コスモ石油 ルブリカンツ	ENEOS	出光興産	シェル ルブリカンツ ジャパン	EMG ルブリカンツ
-10 〜 5	コスモギヤー SE 68	―	ダフニースーパー ギヤーオイル 68	シェル オマラ S2 G 68	モービルギヤ 600XP 68
0 〜 35	コスモギヤー SE 100, 150	ボンノック TS 150	ダフニースーパー ギヤーオイル 100, 150	シェル オマラ S2 G 100, 150	モービルギヤ 600XP 100, 150
30 〜 50	コスモギヤー SE 220 〜 460	ボンノック TS 220 〜 460	ダフニースーパー ギヤーオイル 220 〜 460	シェル オマラ S2 G 220 〜 460	モービルギヤ 600XP 220 〜 460

注）1. 冬季または比較的低い周囲温度で使用する場合には、枠内の低い粘度の油をご使用下さい。
　　2. 常時 0℃〜 40℃以外の周囲温度で使用する場合はご照会下さい。
　　3. 枠番 6130 〜 6145 の概略給油量は、CHHX 0.7L、CVVX 1.1L です。

サーボモータ取付上の注意

キーレス軸モータ組付要領

①モータ軸およびサイクロ減速機高速軸内部の油分、ほこりなどを取り除いてください。（出荷時、高速軸内部には防錆油を塗布しています。）
②低速軸が下になるように減速機を適当な台の上に置いてください。
③高速軸とクランプリングの切り欠きを合わせてください。
④アダプタプレートのキャップを外し、セット用穴からクランプリングの六角穴付きボルトに六角レンチを差し込んでください。その状態で、高速軸にモータ軸を挿入してください。
⑤モータとサイクロ減速機の組付けに際しては、両者の軸心が一致するように十分注意してください。軸の傾斜や芯ずれがある状態で無理に叩いて組付けないようにしてください。
⑥モータとアダプタプレートをモータ取付ボルトで締め付けてください。その際、モータのインローがアダプタプレートのインローに確実に入っていることを確認した後に締め付けてください。インローが入っていない状態でボルトを締め付けると片締めとなり、内部の軸受などを傷つけることがありますのでご注意ください。
⑦クランプリングの六角穴付きボルトを表 13 記載のトルクまで締め付けてください。
⑧低速で運転後、表 13 記載の締付トルクで増し締めを行ってください。
⑨外したアダプタプレートのキャップを取り付けてください。

表 13　クランプリングの六角穴付きボルト締付トルク

ボルトサイズ	M4	M5	M6	M8	M10	M12
締付トルク（N・m）	4.3	5.5	9.6	23	46	79

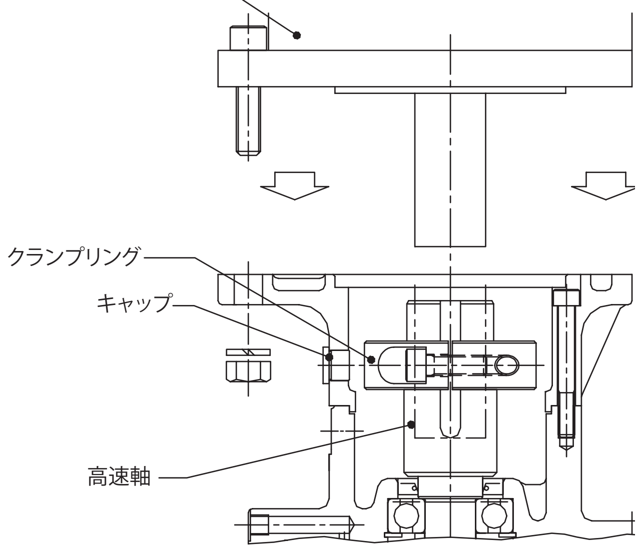


図 3　組付図

キー付軸モータ組付要領

①モータ軸およびサイクロ減速機高速軸内部の油分、ほこりなどを取り除いてください。（出荷時、高速軸内部には防錆油を塗布しています。）
②モータ軸のキーを高速軸穴キー溝にならって摺り合せをしてください。（キー溝寸法は、JIS B 1301-1996（ISO）「キー及びキー溝 平行キー（普通形）」に準拠しています。）
③モータ軸に二硫化モリブデングリース（フレッチング防止剤）を塗布してください。
④モータとの組合せによっては、キー抜け防止用スペーサを付属出荷しています。スペーサはあらかじめ高速軸穴の奥に挿入してください。スペーサを挿入しないで運転すると、キーが抜け軸が損傷することがあります。
⑤モータとサイクロ減速機の組付けに際しては、両者の軸心が一致するように十分注意してください。軸の傾斜や芯ずれ、キーの片当たりがある状態で無理に叩いて組付けないようにしてください。
⑥モータとアダプタプレート（内カバー）をモータ取付ボルトで締め付けてください。その際、モータのインローがアダプタプレート（内カバー）のインローに確実に入っていることを確認した後に締め付けてください。インローが入っていない状態でボルトを締め付けると片締めとなり、内部の軸受などを傷つけることがありますのでご注意ください。

保証基準・安全に関するご注意

保証基準

当社納入製品の保証範囲は、当社製作範囲に限定致します。

保証期間	新品に限り、工場出荷後 18 ヶ月または稼働後 12 ヶ月のうちいずれか短い方をもって保証期間と致します。
保証内容	保証期間内において、取扱説明書に準拠する適切な据付、連結ならびに保守管理が行われ、かつ、カタログに記載された仕様もしくは別途合意された条件下で正しい運転が行われたにも拘わらず、本製品が故障した場合は、下記保証適用除外の場合を除き無償で当社の判断において修理または代品を提供致します。 ただし、本製品がお客様の他の装置等と連結している場合において、当該装置等からの取り外し、当該装置等への取り付け、その他これらに付帯する工事費用、輸送等に要する費用ならびにお客様に生じた機会損失、操業損失その他の間接的な損害については当社の補償外とさせて頂きます。
保証適用除外	下記項目については、保証適用除外とさせて頂きます。 1. 本製品の据付、他の装置等との連結の不具合に起因する故障 2. 本製品の保管が当社の定める保管要領書に定める要領によって実施されていないなど、保守管理が不十分であり、正しい取扱いが行われていないことが原因による故障 3. 仕様を外れる運転その他当社の知り得ない運転条件、使用状態に起因する故障または当社推奨以外の潤滑油を使用したことによる故障 4. お客様の連結された装置等の不具合または特殊仕様に起因する故障 5. 本製品に改造や構造変更を施したことに起因する故障 6. お客様の支給受け部品もしくはご指定部品の不具合により生じた故障 7. 地震、火災、水害、塩害、ガス害、落雷、その他の不可抗力が原因による故障 8. 正常なご使用方法でも、軸受、オイルシール等の消耗部品が自然消耗、摩耗、劣化した場合の当該消耗部品に関する保証 9. 前各号の他当社の責めに帰すことのできない事由による故障

⚠安全に関するご注意

- 設置される場所、使用される装置に必要な安全規則を遵守してください。
  （労働安全衛生規則、電気設備技術基準、内線規定、工場防爆指針、建築基準法　など）
- ご使用の前に取扱説明書をよくお読みの上、正しくお使いください。
  取扱説明書がお手元にないときは、お求めの販売店もしくは弊社営業部へご請求ください。
  取扱説明書は必ず最終ご使用になるお客様のお手元まで届くようにしてください。
- 使用環境及び用途に適した商品をお選びください。
- 人員輸送装置や昇降装置など、商品の故障により人命または設備の重大な損失が予測される装置に使用される場合は、装置側に安全のための保護装置を設けてください。
- 爆発性雰囲気中では、防爆形モータを使用してください。また、防爆形モータは危険場所に適合した仕様のモータを使用してください。
- 食品機械、クリーンルーム用など、特に油気を嫌う装置では、故障・寿命等での万一の油漏れ、グリース漏れに備えて、油受けなどの損害防止装置を取付けてください。

MEMO

営業所（住友重機械精機販売株式会社）　https://sjs.sumitomodrive.com

			TEL	FAX
北海道	〒007-0847	札幌市東区北47条東16-1-38	011-781-9802	011-781-9807
仙台	〒980-0811	仙台市青葉区一番町3-3-16（オー・エックス芭蕉の辻ビル）	022-264-1242	022-224-7651
茨城	〒310-0803	水戸市城南2-1-20（井門水戸ビル）	029-306-7608	029-306-7618
北関東	〒330-0854	さいたま市大宮区桜木町4-242（鐘塚ビル）	048-650-4700	048-650-4615
千葉	〒260-0045	千葉市中央区弁天1-15-1（細川ビル）	043-206-7730	043-206-7731
東京	〒141-6025	東京都品川区大崎2-1-1（ThinkPark Tower）	03-6737-2520	03-6866-5171
横浜	〒220-0005	横浜市西区南幸2-19-4（南幸折目ビル）	045-290-6893	045-290-6885
長野	〒380-0936	長野市岡田町166（森ビル）	026-226-9050	026-226-9045
富山	〒939-8071	富山市上袋327-1	076-491-5660	076-491-5604
金沢	〒920-0919	金沢市南町4-55（WAKITA 金沢ビル）	076-261-3551	076-261-3561
静岡	〒422-8063	静岡市駿河区馬渕3-2-25（T.K BLD）	054-654-3123	054-654-3124
中部	〒460-0003	名古屋市中区錦1-18-24（いちご伏見ビル）	052-218-2980	052-218-2981
四日市	〒510-0064	三重県四日市市新正4-17-20	059-353-7467	059-354-1320
滋賀	〒529-1601	滋賀県蒲生郡日野町大字松尾334	0748-53-8900	0748-53-3510
京都	〒604-8187	京都市中京区御池通東洞院西入ル笹屋町435（京都御池第一生命ビル）	075-231-2515	075-231-2615
大阪	〒530-0005	大阪市北区中之島2-3-33（大阪三井物産ビル）	06-7635-3663	06-7711-5119
神戸	〒650-0044	神戸市中央区東川崎町1-3-3（神戸ハーバーランドセンタービル）	078-366-6610	078-366-6625
岡山	〒701-0113	岡山県倉敷市栗坂854-10	086-463-5678	086-463-5608
広島	〒732-0827	広島市南区稲荷町4-1（広島稲荷町 NK ビル）	082-568-2521	082-262-5544
四国	〒792-0003	愛媛県新居浜市新田町3-4-23（SES ビル）	0897-32-7137	0897-34-1303
北九州	〒802-0001	北九州市小倉北区浅野2-14-1（KMM ビル）	093-531-7760	093-531-7778
福岡	〒812-0025	福岡市博多区店屋町8-30（博多フコク生命ビル）	092-283-3277	092-283-3177

修理・メンテナンスのお問い合わせ
サービステクニカルセンター（住友重機械精機販売株式会社）

			TEL	FAX
全国共通	〒474-0023	愛知県大府市大東町2-97-1	0562-45-6402	0562-44-1998

サービスセンター（住友重機械精機販売株式会社）

			TEL	FAX
北海道	〒007-0847	札幌市東区北47条東16-1-38	011-781-9803	011-781-9807
東京	〒335-0031	埼玉県戸田市美女木5-9-13	048-449-4766	048-449-4786
北陸	〒939-8071	富山市上袋327-1	076-491-5660	076-491-5604
大阪	〒567-0865	大阪府茨木市横江2-1-20	072-637-3901	072-637-5774
岡山	〒701-0113	岡山県倉敷市栗坂854-10	086-464-3681	086-464-3682
福岡	〒812-0893	福岡市博多区那珂3-16-30	092-431-2678	092-431-2694

技術的なお問い合わせ
お客様相談センター（住友重機械工業株式会社　PTC事業部）　https://www.shi.co.jp/ptc/

フリーダイヤル　0120-42-3196　　営業時間
携帯電話から　0570-03-3196　　月曜日～金曜日 9:00～12:00 13:00～17:00
FAX　03-6866-5160　　（土・日・祝日、弊社休業日を除く）

記載内容は、製品改良などの理由により予告なく変更することがあります。