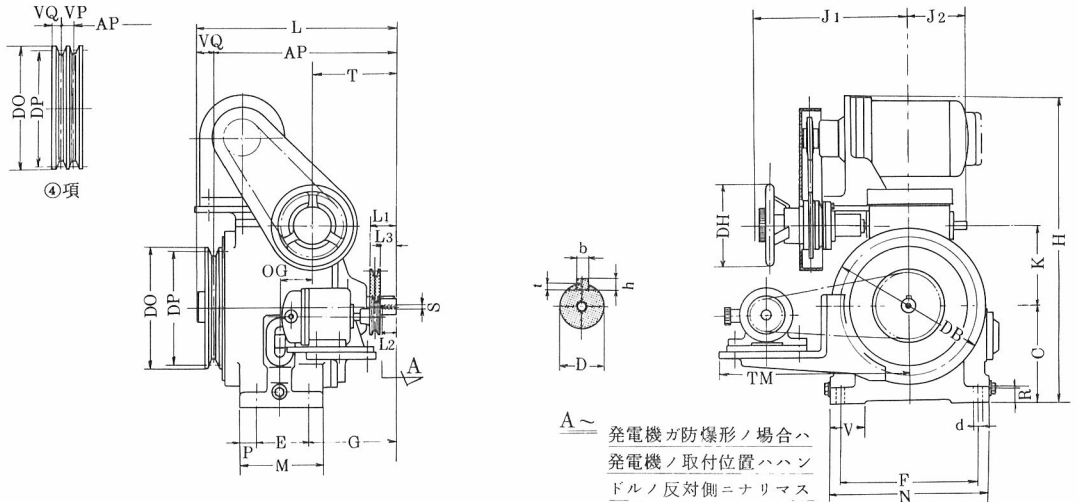


寸法図

B8-811

三角法



項	形式	標準原動側動力		AP	C	D	DB	DO	DP	E	F	G	H	J ₁	J ₂	K	L	L ₁
		kW	r pm															
1	05BP	0.4	1500/1800	246	130	20	214	158	150	70	190	119	412	219	80	108	269	35
2	1BP	0.75	1500/1800	246	130	20	214	158	150	70	190	119	412	219	80	108	269	35
3	1AP	0.4~0.75	1500/1800	246	130	20	214	158	150	70	190	119	412	219	80	108	269	35
4	2AP	0.75~1.5	1500/1800	266	130	20	214	158	150	70	190	119	412	219	80	108	293	35

項	形式	L ₂	L ₃	M	N	OG	P	R	S	T	TM	V	VP	VQ	d	b	h	t	DH	Vプーリ 仕様
1	05BP	20	23	110	220	44	20	22	M6	110	260	50	—	23	11	5	5	3	110	A形1溝
2	1BP	20	23	110	220	44	20	22	M6	110	260	50	—	23	11	5	5	3	110	A形1溝
3	1AP	20	23	110	220	44	20	22	M6	110	260	50	—	23	11	5	5	3	110	A形1溝
4	2AP	20	23	110	220	44	20	22	M6	110	260	50	16	11	11	5	5	3	110	A形2溝

- (注) 1. バイエル変速機 (イ) 変速比、変速範囲その他の詳細仕様はカタログ「バイエル無段変速機」によってください。
(ロ) 被動軸寸法 D の仕上公差はJIS穴基準式 j6 であります。
キヤはJIS B 1301 平行キヤ1種によっています。
(ハ) ④項には原動側Vプーリ部に導風板がついています。
2. 遠隔操作装置 (イ) パイロットモータとしてHM003-49¹/43 サイクロ減速機(電源 200V 50/60Hz, 220V 60Hz)を使用します。
ご要求により制動機を取付けます。二点鎖線で示す部分が制動機です。
(ロ) パイロットモータと操作軸とはローラチエンで連結します。
使用チエンはピッチ9.525mm, ローラ径6.35mm。
(ハ) 回転速度指示装置としては、ご要求により電気式回転計を付属します。
回転計目盛は特にご指定なければ被動軸の回転速度(rpm)を記入します。
(ニ) 回転計用発電機は、被動軸とK形Vベルトで連結します。
(ホ) 遠隔操作装置の構造、取扱い、電気結線、付属品の外形寸法等の詳細は、別冊リーフレット「バイエル無段変速機 リモートコントロール」をご参照ください。



B8-811