# １．モニタ（Dコード、Fコード）一覧

■出力関連モニタ

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 備考 |
| dA-01 | 出力周波数モニタ | 0.00～590.00(Hz) |  |
| dA-02 | 出力電流モニタ | 0.0～655.35(A) |
| dA-03 | 運転方向モニタ | F(正転中)/r(逆転中)/d(0Hz出力中)/o(停止中) |
| dA-04 | 周波数指令 | -590.00～590.00(Hz) |
| dA-06 | 出力周波数変換モニタ | 0.00～59000.00(Hz) |
| dA-08 | 速度検出値モニタ | -590.00～590.00(Hz) |
| dA-12 | 出力周波数モニタ(符号付) |
| dA-14 | 周波数上限リミットモニタ | 0.00～590.00(Hz) |
| dA-15 | トルク指令モニタ(計算後) | -1000.0～1000.0(%) |
| dA-16 | トルクリミットモニタ | 0.0～500.0(%) |
| dA-17 | 出力トルクモニタ ＊ | -1000.0～1000.0(%) |
| dA-18 | 出力電圧モニタ | 0.0～800.0(V) |
| dA-20 | 現在位置モニタ | [AA121]≠10または[AA123]≠03の場合-536870912～536870911(パルス)  上記以外-2147483648～2147483647(パルス) |
| dA-26 | パルス列位置偏差モニタ | -2147483647～+2147483647(パルス) |
| dA-28 | パルスカウンタモニタ | 0～2147483647(pls) |
| dA-30 | 入力電力モニタ | 0.00～75.00(kW) |
| dA-32 | 積算入力電力モニタ | 0.0～1000000.0(kW) |
| dA-34 | 出力電力モニタ | 0.00～600.00(kW) |
| dA-36 | 積算出力電力モニタ | 0.0～1000000.0(kW) |
| dA-38 | モータ温度モニタ | -20.0～200.0(°C) |
| dA-40 | 直流電圧モニタ | 0.0～1000.0(V) |
| dA-41 | DBTR負荷率モニタ | 0.00～100.00(%) |
| dA-42 | 電子サーマル負荷率モニタ(モータ) |
| dA-43 | 電子サーマル負荷率モニタ(インバータ) |

＊dA-17 出力トルクモニタは、制御方式(AA121/AA221)の設定が00～06（V/f制御モード）の時は無効となります。

■制御回路関連モニタ

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 備考 |
| dA-45 | STOモニタ | 00 (入力なし)/01 (P-1A)/02 (P-2A)/03 (P-1b)  04 (P-2b)/05 (P-1C)/06 (P-2C)/07 (STO) |  |
| dA-46,47 | 予約領域 | - |
| dA-50 | 端子台オプション実装状態 | 00(HF-TM：標準端子台)  02(HF-TM2:丸ネジ端子台) 15(未接続) |
| dA-51 | 入力端子モニタ | LLLLLLLLLLL～HHHHHHHHHHH [L:OFF/H:ON] [左側](端子DHH)(端子DFH)(端子RST)～(端子FR)[右側] |
| dA-54 | 出力端子モニタ | LLLLLLL～HHHHHHH [L:OFF/H:ON] [左側](端子FL)(端子RL)(端子X3)～(端子UPF)[右側] |
| dA-60 | アナログ入出力選択状態モニタ | AAAAAAAA～VVVVVVVV  [A:電流/V:電圧]/[左側](端子Ao4(Io4/Vo4))(端子Ao3(Io3/Vo3)) (端子Ai4(Ii4/Vi4))(端子VF2(Ii3/Vi3))/(端子AMI)(端子AMV)(端子IRF)(端子VRF)[右側] |
| dA-61 | アナログ入力[VRF]モニタ | 0.00～100.00(%) |
| dA-62 | アナログ入力[IRF]モニタ |
| dA-63 | アナログ入力[VF2]モニタ | -100.00～100.00(%) |
| dA-64 | 拡張アナログ入力[Ai4]モニタ | 0.00～100.00(%) |
| dA-65 | 拡張アナログ入力[Ai5]モニタ |
| dA-66 | 拡張アナログ入力[Ai6]モニタ | -100.00～100.00(%) |
| dA-70 | パルス列入力モニタ(本体) |
| dA-71 | パルス列入力モニタ(HF-FB) |

■オプションスロットモニタ

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 備考 |
| dA-81 | オプションスロット1実装状態 | 00:(無し)/01:(P1-EN)/03:(P1-PN)/06:(P1-PB)/07:(P1-CCL)/18:(P1-AG)/33:(HF-FB) |  |
| dA-82 | オプションスロット2実装状態 |
| dA-83 | オプションスロット3実装状態 |

■ PID機能関連モニタ

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 備考 |
| db-01～23 | 予約領域 | - |  |
| db-30 | PID1フィードバックデータ1モニタ | 0.00～100.00(%) ([AH-04] [AH-05] [AH-06]で調整可能) |
| db-32 | PID1フィードバックデータ2モニタ |
| db-34 | PID1フィードバックデータ3モニタ |
| db-36 | PID2フィードバックデータモニタ | 0.00～100.00(%) ([AJ-04] [AJ-05] [AJ-06]で調整可能) |
| db-38 | PID3フィードバックデータモニタ | 0.00～100.00(%) ([AJ-24] [AJ-25] [AJ-26]で調整可能) |
| db-40 | PID4フィードバックデータモニタ | 0.00～100.00(%) ([AJ-44] [AJ-45] [AJ-46]で調整可能) |
| db-42 | PID1目標値モニタ | 0.00～100.00(%) ([AH-04] [AH-05] [AH-06]で調整可能) |
| db-44 | PID1フィードバックデータモニタ |
| db-50 | PID1出力モニタ | -100.00～100.00(%) |
| db-51 | PID1偏差モニタ | -200.00～200.00(%) |
| db-52 | PID1偏差1モニタ |
| db-53 | PID1偏差2モニタ |
| db-54 | PID1偏差3モニタ |
| db-55 | PID2出力モニタ | -100.00～100.00(%) |
| db-56 | PID2偏差モニタ | -200.00～200.00(%) |
| db-57 | PID3出力モニタ | -100.00～100.00(%) |
| db-58 | PID3偏差モニタ | -200.00～200.00(%) |
| db-59 | PID4出力モニタ | -100.00～100.00(%) |
| db-60 | PID4偏差モニタ | -200.00～200.00(%) |
| db-61 | PID現在Pゲインモニタ | 0～100.00(%) |
| db-62 | PID現在Iゲインモニタ | 0.0～3600.0(s) |
| db-63 | PID現在Dゲインモニタ | 0.00～100.00(s) |
| db-64 | PIDフィードフォワードモニタ | 0.00～100.00(%) |

■内部状態確認モニタ

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 備考 |
| dC-01 | インバータ負荷仕様選択状態モニタ | 00(超軽負荷)/01(軽負荷)/02(標準負荷) |  |
| dC-02 | 定格電流モニタ | 0.0～6553.5(A) |
| dC-07 | 速度指令先（主速）モニタ | 00(無効)/01(VRF)/02(IRF)/03(VF2)/04(Ai4)/05(Ai5)/06(Ai6)/07(多段速0速)  08(補助速)/09(多段速1)/10(多段速2)/11(多段速3)/12(多段速4)/13(多段速5)  14(多段速6)/15(多段速7)/16(多段速8)/17(多段速9)/18(多段速10)  19(多段速11)/ 20(多段速12)/21(多段速13)/22(多段速14)  23(多段速15)/24(JOG)/25(RS485)/26(オプション1)/27(オプション2)  28(オプション3)/29(パルス列(本体))/30(パルス列(HF-FB))  31(予約領域)/32(PID)/33(予約領域)/34(AHD保持速度) |
| dC-08 | 速度指令先（補助速）モニタ |
| dC-10 | 運転指令先モニタ | 00([FR]/[RR]端子)/01(3ワイヤ)/02(操作パネルのRUNキー)/03(RS485設定) 04(オプション1)/05(オプション2)/06(オプション3) |
| dC-15 | 冷却フィン温度モニタ | -20.0～200.0(°C) |
| dC-16 | 寿命診断モニタ | LL～HH [L:正常/H:寿命低下] [左側](FAN寿命)(基板上コンデンサ寿命)[右側] |
| dC-20 | 累積起動回数 | 1～65535(回) |
| dC-21 | 電源投入回数 |
| dC-22 | RUN中累積時間モニタ | 0～1000000(hr) |
| dC-24 | 累積電源ON時間 |
| dC-26 | 冷却ファン累積稼働時間 |
| dC-37 | アイコン2 LIM詳細モニタ | 00(下記以外の状態)/01(過電流抑制中)/02(ストール防止中)/03(過電圧抑制中)  04(トルク制限中)/05(上下限リミット、ジャンプ周波数設定制限中)  06(最低周波数 設定制限中) |
| dC-38 | アイコン2 ALT詳細モニタ | 00(下記以外の状態)/01(過負荷予告)/02(モータサーマル予告)  03(インバータサーマル予告)/04(モータ過熱予告) |
| dC-39 | アイコン2 RETRY詳細モニタ | 00(下記以外の状態)/01(リトライ待機中)/02(再始動待機中) |
| dC-40 | アイコン2 NRDY詳細モニタ | 00 (準備完了 下記以外の状態 IRDY=OFF)/01 (トリップ発生)/02 (電源異常)  03 (リセット中)/04 (STO)/05 (待機中)  06 (データ不整合 その他(FB不付,AB相設定矛盾等))/07 (シーケンス異常)  08 (フリーラン)/09 (強制停止) |
| dC-45 | IM/SM(PMM)モニタ | 00(誘導モータIM選択中)/01(同期モータSM(永久磁石モータPMM)選択中) |
| dC-50 | ファームウェアVer.モニタ | 0.000～99.255 |
| dC-53 | ファームウェアGr.モニタ | 00(Standard) |
| dE-50 | ワーニングモニタ | ユーザーズガイド(18-27)を参照してください。 |

■モニタ（Fコード：指令モニタ/設定）

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | メモ | 備考 |
| FA-01 | 主速指令モニタ | 0.00～590.00(Hz) |  |  |
| FA-02 | 補助速指令モニタ | -590.00～590.00(Hz)(モニタ時) 0.00～590.00(Hz)(設定時) |  |
| FA-10 | 加速時間モニタ | 0.00～3600.00(s) |  |
| FA-12 | 減速時間モニタ |  |
| FA-15 | トルク指令モニタ | -500.0～500.0(%) |  |
| FA-16 | トルクバイアスモニタ |  |
| FA-20 | 位置指令モニタ | [AA121]≠10または[AA123]≠03の場合  -268435455～+268435455(パルス)  [AA121]＝10かつ[AA123]=03の場合  -1073741823～+1073741823(パルス) |  |
| FA-30 | PID1目標値1 | 0.00～100.00(%) ([AH-04] [AH-05] [AH-06]で調整可能) |  |
| FA-32 | PID1目標値2 |  |
| FA-34 | PID1目標値3 |  |
| FA-36 | PID2目標値 | 0.00～100.00(%) ([AJ-04] [AJ-05] [AJ-06]で調整可能) |  |
| FA-38 | PID3目標値 | 0.00～100.00(%) ([AJ-24] [AJ-25] [AJ-26]で調整可能) |  |
| FA-40 | PID4目標値 | 0.00～100.00(%) ([AJ-44] [AJ-45] [AJ-46]で調整可能) |  |

＊ FAパラメータは、現在の指令値を示しており、採用されている指令先のデータを自動的に表示しています。

例１) 指令先が操作パネルの場合、上下左右キーで変更できます。

例2) 指令先がアナログ入力VRFの場合、端子[VRF]への入力を変化させることで変更できます。

# ２．パラメータ一覧

## ■パラメータ(Aコード：運転機能)

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AA101 | 第1 主速指令選択 | 01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体)  13(パルス列入力:HF-FB)/14(予約領域)  15(PID演算)/16(予約領域) | 07 |  |  |
| AA102 | 第1 補助速指令選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体)  13(パルス列入力:HF-FB) | 00 |  |
| AA104 | 第1 補助速設定 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AA105 | 第1 演算子選択 | 00(無効)/01(加算)/02(減算)/03(乗算) | 00 |  |
| AA106 | 第1 加算周波数設定 | -590.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AA111 | 第1 運転指令選択 | 00([FR]/[RR]端子)/01(3ワイヤ)/02(操作パネルのRUNキー)  03(RS485)/04(オプション1)  05(オプション2)/06(オプション3) | 02 |  |
| AA-12 | RUNキー運転方向選択 | 00(正転)/01(逆転) | 00 |  |
| AA-13 | STOPキー選択 | 00(無効)/01(有効)/02(リセットのみ有効) | 01 |  |
| AA114 | 第1 運転方向制限選択 | 00(制限なし)/01(正転のみ)/02(逆転のみ) | 00 |  |
| AA115 | 第1 停止方式選択 | 00(減速停止)/01(フリーランストップ) | 00 |  |
| AA121 | 第1 制御方式 | 00([V/f]定トルク特性(IM))/01([V/f]低減トルク特性(IM)) 02([V/f]自由V/f(IM))/03([V/f]自動トルクブースト(IM)) 04([センサ付V/f]定トルク特性(IM)  05([センサ付V/f]低減トルク特性(IM) 06([センサ付V/f]自由V/f(IM)  07([センサ付V/f]自動トルクブースト(IM) 08(センサレスベクトル制御(IM))  09(0Hz域センサレスベクトル制御(IM)) \*1)  10(センサ付ベクトル制御(IM)) \*1)  11(同期起動型センサレスベクトル制御)(SM/PMM))  12(IVMS起動型センサレスベクトル制御)(SM/PMM)) \*2) | 00 |  |
| AA123 | 第1ベクトル制御モード選択 | 00(速度/トルク制御モード)/01(パルス列位置制御モード)  02(絶対位置制御モード)/03(高分解能絶対位置制御モード) | 00 |  |

\*1) [Ub-03]負荷仕様選択が01(LD)または02(VLD)では選択できません。

\*2) [Ub-03]負荷仕様選択が02(VLD)では選択できません。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AA201 | 第2 主速指令選択 | 01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)/10(オプション2)  11(オプション3)/12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB) 14(予約領域)/15(PID演算)/16(予約領域) | 07 |  |  |
| AA202 | 第2 補助速指令選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)/10(オプション2)  11(オプション3)/12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB)  14(予約領域)/15(PID演算)/16(予約領域) | 00 |  |
| AA204 | 第2 補助速設定 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AA205 | 第2 演算子選択 | 00(無効)/01(加算)/02(減算)/03(乗算) | 00 |  |
| AA206 | 第2 加算周波数設定 | -590.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AA211 | 第2 運転指令選択 | 00([FR]/[RR]端子)/01(3ワイヤ)/02(操作パネルのRUNキー)  03(RS485)/04(オプション1)/05(オプション2)/06(オプション3) | 02 |  |
| AA214 | 第2 運転方向制限選択 | 00(制限なし)01(正転のみ)/02(逆転のみ) | 00 |  |
| AA215 | 第2 停止方式選択 | 00(減速停止)/01(フリーランストップ) | 00 |  |
| AA221 | 第2 制御方式 | 00([V/f]定トルク特性(IM))/01([V/f]低減トルク特性(IM)) 02([V/f]自由V/f(IM))/03([V/f]自動トルクブースト(IM)) 04([センサ付V/f]定トルク特性(IM)/05([センサ付V/f]低減トルク特性(IM) 06([センサ付V/f]自由V/f(IM)/07([センサ付V/f]自動トルクブースト(IM) 08(センサレスベクトル制御(IM))  09(0H域センサレスベクトル制御(IM)) ＊  10(センサ付ベクトル制御(IM)) ＊  11(同期起動型センサレスベクトル制御)(SM/PMM) | 00 |  |
| AA223 | 第2ベクトル制御モード  選択 | 00(速度/トルク制御モード)/01(パルス列位置制御モード)  02(絶対位置制御モード)/03(高分解能絶対位置制御モード) | 00 |  |

＊[Ub-03]負荷仕様選択が01(LD)または02(VLD)では選択できません。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Ab-01 | 周波数変換係数 | 0.01～100.00 | 1.00 |  |  |
| Ab-03 | 多段速選択 | 00(16速：バイナリ(DFL～DHH))/01(8速：ビット(SF1～SF7)) | 00 |  |
| Ab110 | 第1多段速0速 | 0.00～590.00(Hz) | 10.00 |  |
| Ab-11 | 多段速1速 | 20.00 |  |
| Ab-12 | 多段速2速 | 30.00 |  |
| Ab-13 | 多段速3速 | 40.00 |  |
| Ab-14 | 多段速4速 | 0.00 |  |
| Ab-15 | 多段速5速 |  |
| Ab-16 | 多段速6速 |  |
| Ab-17 | 多段速7速 |  |
| Ab-18 | 多段速8速 |  |
| Ab-19 | 多段速9速 |  |
| Ab-20 | 多段速10速 |  |
| Ab-21 | 多段速11速 |  |
| Ab-22 | 多段速12速 |  |
| Ab-23 | 多段速13速 |  |
| Ab-24 | 多段速14速 |  |
| Ab-25 | 多段速15速 |  |
| Ab210 | 第2多段速0速 | 10.00 |  |
| AC-01 | 加減速時間入力選択 | 00(パラメータ設定)/01(オプション1)/02(オプション2)  03(オプション3)/04(予約領域) | 00 |  |
| AC-02 | 多段加減速選択 | 00(共通)/01(多段加減速) | 00 |  |
| AC-03 | 加速パターン選択 | 00(直線)/01(S字)/02(U字)/03(逆U字)/04(エレベータS字) | 00 |  |
| AC-04 | 減速パターン選択 |  |
| AC-05 | 加速曲線定数(S字,U字,逆U字) | 1～10 | 2 |  |
| AC-06 | 減速曲線定数(S字,U字,逆U字) |  |
| AC-08 | EL-S字加速時曲線比率1 | 0～100 | 25 |  |
| AC-09 | EL-S字加速時曲線比率2 |  |
| AC-10 | EL-S字減速時曲線比率1 |  |
| AC-11 | EL-S字減速時曲線比率2 |  |
| AC115 | 第1 ２段加減速選択 | 00([AD2]端子)/01(パラメータ設定)/02(正転逆転切替) | 00 |  |
| AC116 | 第1 ２段加速周波数 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AC117 | 第1 ２段減速周波数 |  |
| AC120 | 第1加速時間1 | 0.00～3600.00(s) | 30.00 |  |
| AC122 | 第1減速時間1 |  |
| AC124 | 第1加速時間2 |  |
| AC126 | 第1減速時間2 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AC-30 | 多段速1加速時間 | 0.00～3600.00(s) | 0.00 |  |  |
| AC-32 | 多段速1減速時間 |  |
| AC-34 | 多段速2加速時間 |  |
| AC-36 | 多段速2減速時間 |  |
| AC-38 | 多段速3加速時間 |  |
| AC-40 | 多段速3減速時間 |  |
| AC-42 | 多段速4加速時間 |  |
| AC-44 | 多段速4減速時間 |  |
| AC-46 | 多段速5加速時間 |  |
| AC-48 | 多段速5減速時間 |  |
| AC-50 | 多段速6加速時間 |  |
| AC-52 | 多段速6減速時間 |  |
| AC-54 | 多段速7加速時間 |  |
| AC-56 | 多段速7減速時間 |  |
| AC-58 | 多段速8加速時間 |  |
| AC-60 | 多段速8減速時間 |  |
| AC-62 | 多段速9加速時間 |  |
| AC-64 | 多段速9減速時間 |  |
| AC-66 | 多段速10加速時間 |  |
| AC-68 | 多段速10減速時間 |  |
| AC-70 | 多段速11加速時間 |  |
| AC-72 | 多段速11減速時間 |  |
| AC-74 | 多段速12加速時間 |  |
| AC-76 | 多段速12減速時間 |  |
| AC-78 | 多段速13加速時間 |  |
| AC-80 | 多段速13減速時間 |  |
| AC-82 | 多段速14加速時間 |  |
| AC-84 | 多段速14減速時間 |  |
| AC-86 | 多段速15加速時間 |  |
| AC-88 | 多段速15減速時間 |  |
| AC215 | 第2 ２段加減速選択 | 00([AD2]端子)/01(パラメータ設定)/02(正転逆転切替) | 00 |  |
| AC216 | 第2 ２段加速周波数 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AC217 | 第2 ２段減速周波数 |  |
| AC220 | 第2 加速時間1 | 0.00～3600.00(s) | 30.00 |  |
| AC222 | 第2 減速時間1 |  |
| AC224 | 第2 加速時間2 |  |
| AC226 | 第2 減速時間2 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Ad-01 | トルク指令入力選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)  06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)  12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB)/15(PID演算) | 01 |  |  |
| Ad-02 | トルク指令設定 | -500.0～500.0(%) ＊ | 0.0 |  |
| Ad-03 | トルク指令極性選択 | 00(符号どおり)/01(回転方向に従う) | 00 |  |
| Ad-04 | 速度トルク制御切替時間 | 0～1000(ms) | 100 |  |
| Ad-11 | トルクバイアス入力選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)  06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)  12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB)/15(PID演算) | 00 |  |
| Ad-12 | トルクバイアス設定 | -500.0～500.0(%) ＊ | 0.0 |  |
| Ad-13 | トルクバイアス極性選択 | 00(符号どおり)/01(回転方向に従う) | 00 |  |
| Ad-14 | トルクバイアス有効端子[TBS]選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| Ad-40 | トルク制御時速度制限値  入力選択 | 01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)  12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB) | 07 |  |
| Ad-41 | トルク制御時周波数制限値  (正転用) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| Ad-42 | トルク制御時周波数制限値  (逆転用) |  |

＊過大な設定（インバータND定格の200%相当以上）とすると、過電流エラーや過負荷エラーが発生しやすくなり

ます。設定値を変更する場合は、注意してください。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AE-01 | 電子ギア設置位置選択 | 00(フィードバック側)/01(指令側) | 00 |  |  |
| AE-02 | 電子ギア比分子 | 1～10000 | 1 |  |
| AE-03 | 電子ギア比分母 |  |
| AE-04 | 位置決め完了範囲設定 | 0～1000(ms) | 5 |  |
| AE-05 | 位置決め完了  ディレイ時間設定 | 0.00～10.00(s) | 0.00 |  |
| AE-06 | 位置制御フィードフォワード | 0.00～655.35 | 0.00 |  |
| AE-07 | 位置ループゲイン | 0.00～100.00 | 0.50 |  |
| AE-08 | 位置バイアス量 | -2048～2048 | 0 |  |
| AE-10 | オリエンテーション停止位置  入力先選択 | 00(パラメータ設定)/01(オプション1)/02(オプ03(オプション3) | 00 |  |
| AE-11 | オリエンテーション停止位置 | 0～4095 | 0 |  |
| AE-12 | オリエンテーション速度設定 | 0.00～120.00 | 5.00 |  |
| AE-13 | オリエンテーション方向設定 | 00(正転)/01(逆転) | 00 |  |
| AE-20 | 位置指令0 | [AA121]≠10または[AA123]≠03の場合  -268435455～+268435455(パルス)  [AA121]＝10かつ[AA123]=03の場合  -1073741823～+1073741823(パルス) | 0 |  |
| AE-22 | 位置指令1 |  |
| AE-24 | 位置指令2 |  |
| AE-26 | 位置指令3 |  |
| AE-28 | 位置指令4 |  |
| AE-30 | 位置指令5 |  |
| AE-32 | 位置指令6 |  |
| AE-34 | 位置指令7 |  |
| AE-36 | 位置指令8 |  |
| AE-38 | 位置指令9 |  |
| AE-40 | 位置指令10 |  |
| AE-42 | 位置指令11 |  |
| AE-44 | 位置指令12 |  |
| AE-46 | 位置指令13 |  |
| AE-48 | 位置指令14 |  |
| AE-50 | 位置指令15 |  |
| AE-52 | 位置範囲指定(正転側) | [AA121]≠10または[AA123]≠03の場合0～+268435455(パルス)  [AA121]=10かつ[AA123]=03の場合0～+1073741823(パルス) | 268435455 |  |
| AE-54 | 位置範囲指定(逆転側) | [AA121]≠10または[AA123]≠03の場合-268435455～0(パルス)  [AA121]=10かつ[AA123]=03の場合-1073741823～0(パルス) | -268435455 |  |
| AE-56 | 位置決めモード選択 | 00(リミット有効)/01(リミット無効) | 00 |  |
| AE-60 | ティーチング選択 | 00(X00)～15(X15) | X00 |  |
| AE-61 | 電源遮断時の現在位置記憶 | 00(無効)  01(有効) | 00 |  |
| AE-62 | プリセット位置データ | [AA121]≠10または[AA123]≠03の場合0～+268435455(パルス)  [AA121]=10かつ[AA123]=03の場合0～+1073741823(パルス) | 0 |  |
| AE-64 | 減速停止距離計算用ゲイン | 50.00～200.00 | 100.00 |  |
| AE-65 | 減速停止距離計算用バイアス | 0.00～655.35 | 0.00 |  |
| AE-66 | APR制御速度リミット | 0.00～100.00 | 1.00 |  |
| AE-67 | APR開始速度 | 0.20 |  |
| AE-70 | 原点復帰モード選択 | 00(低速原点復帰)/01(高速原点復帰)/02(高速原点復帰2) | 00 |  |
| AE-71 | 原点復帰方向選択 | 00(正転)/01(逆転) | 00 |  |
| AE-72 | 低速原点復帰速度 | 0.00～10.00(Hz) | 0.00 |  |
| AE-73 | 高速原点復帰速度 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AF101 | 第1直流制動選択 | 00(無効)/01(有効)/02(周波数指令) | 00 |  |  |
| AF102 | 第1制動方式選択 | 00(直流制動)/01(速度サーボロック)  02(位置サーボロック) | 00 |  |
| AF103 | 第1直流制動周波数 | 0.00～590.00(Hz) | 0.50 |  |
| AF104 | 第1直流制動遅延時間 | 0.00～5.00(s) | 0.00 |  |
| AF105 | 第1停止時直流制動力 | 0～100(%)(内部制限あり) | 0 |  |
| AF106 | 第1停止時直流制動時間 | 0.00～60.00(s) | 0.00 |  |
| AF107 | 第1直流制動トリガ選択 | 00(エッジ動作)/01(レベル動作) | 01 |  |
| AF108 | 第1始動時直流制動力 | 0～100(%)(内部制限あり) | 0 |  |
| AF109 | 第1始動直流制動時間 | 0.00～60.00(s) | 0.00 |  |
| AF120 | 第1コンタクタ制御選択 | 00(無効)/01(有効:1次側)/02(有効:2次側) | 00 |  |
| AF121 | 第1始動待機時間 | 0.00～2.00(s) | 0.20 |  |
| AF122 | 第1コンタクタ開放遅れ時間 | 0.00～2.00(s) | 0.10 |  |
| AF123 | 第1コンタクタチェック時間 | 0.00～5.00(s) | 0.10 |  |
| AF130 | 第1ブレーキ制御選択 | 00(無効)/01(ブレーキ制御1正逆共通)  02(ブレーキ制御1正逆個別)/03(ブレーキ制御2) | 00 |  |
| AF131 | 第1ブレーキ開放確立待ち時間(正転) | 0.00～5.00(s) | 0.00 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AF132 | 第1加速待ち時間(正転) | 0.00～5.00(s) | 0.00 |  |  |
| AF133 | 第1停止待ち時間(正転) |  |
| AF134 | 第1ブレーキ確認待ち時間(正転) |  |
| AF135 | 第1ブレーキ開放周波数(正転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF136 | 第1ブレーキ開放電流(正転) | (0.00～2.00)×インバータ定格電流(A) | 定格電流 |  |
| AF137 | 第1ブレーキ投入周波数(正転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF138 | 第1ブレーキ開放確立待ち時間(逆転) | 0.00～5.00(s) | 0.00 |  |
| AF139 | 第1加速待ち時間(逆転) |  |
| AF140 | 第1停止待ち時間(逆転) |  |
| AF141 | 第1ブレーキ確認待ち時間(逆転) |  |
| AF142 | 第1ブレーキ開放周波数(逆転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF143 | 第1ブレーキ開放電流(逆転) | (0.00～2.00)×インバータ定格電流(A) | 定格電流 |  |
| AF144 | 第1ブレーキ投入周波数(逆転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF150 | 第1ブレーキ開放遅れ時間 | 0.00～2.00(s) | 0.20 |  |
| AF151 | 第1ブレーキ投入遅れ時間 |  |
| AF152 | 第1ブレーキチェック時間 | 0.00～5.00(s) | 0.10 |  |
| AF153 | 第1始動時サーボロック時間 | 0.00～10.00(s | 0.60 |  |
| AF154 | 第1停止時サーボロック時間 |  |
| AF201 | 第2直流制動選択 | 00(無効)/01(有効)/02(周波数指令) | 00 |  |
| AF202 | 第2制動方式選択 | 00(直流制動)/01(速度サーボロック)/02(位置サーボロック) | 00 |  |
| AF203 | 第2直流制動周波数 | 0.00～590.00(Hz) | 0.50 |  |
| AF204 | 第2直流制動遅延時間 | 0.00～5.00(s) | 0.00 |  |
| AF205 | 第2停止時直流制動力 | 0～100(%)(内部制限あり) | 0 |  |
| AF206 | 第2停止時直流制動時間 | 0.00～60.00(s) | 0.00 |  |
| AF207 | 第2直流制動トリガ選択 | 00(エッジ動作)/01(レベル動作) | 01 |  |
| AF208 | 第2始動時直流制動力 | 0～100(%)(内部制限あり) | 0 |  |
| AF209 | 第2始動直流制動時間 | 0.00～60.00(s) | 0.00 |  |
| AF220 | 第2コンタクタ制御選択 | 00(無効)/01(有効:1次側)/02(有効:2次側) | 00 |  |
| AF221 | 第2始動待機時間 | 0.00～2.00(s) | 0.20 |  |
| AF222 | 第2コンタクタ開放遅れ時間 | 0.10 |  |
| AF223 | 第2コンタクタチェック時間 | 0.00～5.00(s) | 0.10 |  |
| AF230 | 第2ブレーキ制御選択 | 00(無効)/01(ブレーキ制御正逆共通)  02(ブレーキ制御正逆個別) | 00 |  |
| AF231 | 第2ブレーキ開放確立待ち時間(正転) | 0.00～5.00(s) | 0.00 |  |
| AF232 | 第2加速待ち時間(正転) |  |
| AF233 | 第2停止待ち時間(正転) |  |
| AF234 | 第2ブレーキ確認待ち時間(正転) |  |
| AF235 | 第2ブレーキ開放周波数(正転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF236 | 第2ブレーキ開放電流(正転) | (0.00～2.00)×インバータ定格電流(A) | 定格電流 |  |
| AF237 | 第2ブレーキ投入周波数(正転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF238 | 第2ブレーキ開放確立待ち時間(正転) | 0.00～5.00(s | 0 |  |
| AF239 | 第2加速待ち時間(正転) |  |
| AF240 | 第2停止待ち時間(正転) |  |
| AF241 | 第2ブレーキ確認待ち時間(逆転) |  |
| AF242 | 第2ブレーキ開放周波数(逆転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF243 | 第2ブレーキ開放電流(逆転) | (0.00～2.00)×インバータ定格電流(A) | 定格電流 |  |
| AF244 | 第2ブレーキ投入周波数(逆転) | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AF250 | 第2ブレーキ開放遅れ時間 | 0.00～2.00(s) | 0.20 |  |
| AF251 | 第2ブレーキ投入遅れ時間 |  |
| AF252 | 第2ブレーキチェック時間 | 0.00～5.00(s) | 0.10 |  |
| AF253 | 第2始動時サーボロック時間 | 0.00～10.00(s) | 0.60 |  |
| AF254 | 第2停止時サーボロック時間 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AG101 | 第1 ジャンプ周波数1 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |  |
| AG102 | 第1 ジャンプ周波数幅1 | 0.00～10.00(Hz) | 0.50 |  |
| AG103 | 第1 ジャンプ周波数2 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AG104 | 第1 ジャンプ周波数幅2 | 0.00～10.00(Hz) | 0.50 |  |
| AG105 | 第1 ジャンプ周波数3 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AG106 | 第1 ジャンプ周波数幅3 | 0.00～10.00(Hz) | 0.50 |  |
| AG110 | 第1 加速ホールド周波数 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AG111 | 第1 加速ホールド時間 | 0.0～60.0(s) | 0.0 |  |
| AG112 | 第1 減速ホールド周波数 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AG113 | 第1 減速ホールド時間 | 0.0～60.0(s) | 0.0 |  |
| AG-20 | ジョギング周波数 | 0.00～10.00(Hz) | 5.00 |  |
| AG-21 | ジョギング停止選択 | 00(停止時MBS運転中無効)/01(減速停止運転中無効)  02(停止時DB運転中無効)/03(停止時MBS運転中有効)  04(減速停止運転中有効)/05(停止時DB運転中有効) | 01 |  |
| AG201 | 第2 ジャンプ周波数1 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AG202 | 第2 ジャンプ周波数幅1 | 0.00～10.00(Hz) |  |
| AG203 | 第2 ジャンプ周波数2 | 0.00～590.00(Hz) |  |
| AG204 | 第2 ジャンプ周波数幅2 | 0.00～10.00(Hz) |  |
| AG205 | 第2 ジャンプ周波数3 | 0.00～590.00(Hz) |  |
| AG206 | 第2 ジャンプ周波数幅3 | 0.00～10.00(Hz) |  |
| AG210 | 第2 加速ホールド周波数 | 0.00～590.00(Hz) |  |
| AG211 | 第2 加速ホールド時間 | 0.0～60.0(s) | 0.0 |  |
| AG212 | 第2 減速ホールド周波数 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AG213 | 第2 減速ホールド時間 | 0.0～60.0(s) | 0.0 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AH-01 | PID1選択 | 00(無効)/01(有効 逆出力なし)/02(有効 逆出力あり) | 00 |  |  |
| AH-02 | PID1偏差マイナス | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| AH-03 | PID1 単位選択 | 末尾の<単位選択肢>を参照 | 01 |  |
| AH-04 | PID1スケール調整(0%) | -10000～10000 | 0 |  |
| AH-05 | PID1スケール調整(100%) | 10000 |  |
| AH-06 | PID1スケール調整(小数点) | 0～4 | 2 |  |
| AH-07 | PID1目標値1入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB) | 07 |  |
| AH-10 | PID1目標値1設定値 | -100.00～100.00 ＊ | 0.00 |  |
| AH-12 | PID1多段目標値1 |  |
| AH-14 | PID1多段目標値2 |  |
| AH-16 | PID1多段目標値3 |  |
| AH-18 | PID1多段目標値4 |  |
| AH-20 | PID1多段目標値5 |  |
| AH-22 | PID1多段目標値6 |  |
| AH-24 | PID1多段目標値7 |  |
| AH-26 | PID1多段目標値8 |  |
| AH-28 | PID1多段目標値9 |  |
| AH-30 | PID1多段目標値10 |  |
| AH-32 | PID1多段目標値11 |  |
| AH-34 | PID1多段目標値12 |  |
| AH-36 | PID1多段目標値13 |  |
| AH-38 | PID1多段目標値14 |  |
| AH-40 | PID1多段目標値15 |  |
| AH-42 | PID1目標値2入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体)  13(パルス列入力:HF-FB) | 00 |  |
| AH-44 | PID1目標値2設定値 | -100.00～100.00(%) ＊ | 0.00 |  |
| AH-46 | PID1目標値3入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体)  13(パルス列入力:HF-FB) | 00 |  |
| AH-48 | PID1目標値3設定値 | -100.00～100.00(%) ＊ | 0.00 |  |

＊[AH-04]～[AH-06]によりデータ範囲が変わります。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AH-50 | PID1目標値1演算子選択 | 01(加算)/02(減算)/03(乗算)/04(除算)  05(偏差最小)/06(偏差最大) | 01 |  |  |
| AH-51 | PID1フィードバックデータ1入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)  05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)  12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB) | 01 |  |
| AH-52 | PID1フィードバックデータ2入力先選択 | 00 |  |
| AH-53 | PID1フィードバックデータ3入力先選択 | 00 |  |
| AH-54 | PID1フィードバックデータ演算子選択 | 01(加算)/02(減算)/03(乗算)/04(除算)  05(FB1の平方根)/06(FB2の平方根)  09(入力の最小)/10(入力の最大) | 01 |  |
| AH-60 | PID1ゲイン切り替え方法選択 | 00(ゲイン1のみ)/01([PRO]端子切替) | 00 |  |
| AH-61 | PID1比例ゲイン1 | 0.0～100.0 | 1.0 |  |
| AH-62 | PID1積分ゲイン1 | 0.0～3600.0(s) | 1.0 |  |
| AH-63 | PID1微分ゲイン1 | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| AH-64 | PID1比例ゲイン2 | 0.0～100.0 | 0.0 |  |
| AH-65 | PID1積分ゲイン2 | 0.00～3600.0(s) | 0.0 |  |
| AH-66 | PID1微分ゲイン2 | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| AH-67 | PID1ゲイン切替時間 | 0～10000(ms) | 100 |  |
| AH-70 | PID1フィードフォワード選択 | 00(無効)/01(VFR端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)  05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力) | 00 |  |
| AH-71 | PID1可変範囲 | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| AH-72 | PID1偏差過大レベル | 3.00 |  |
| AH-73 | PID1フィードバック比較信号OFFレベル | 100.00 |  |
| AH-74 | PID1フィードバック比較信号ONレベル | 0.00 |  |
| AH-75 | PIDソフトスタート機能選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| AH-76 | PIDソフトスタート目標レベル | 0.00～100.00(%) | 100.00 |  |
| AH-78 | PIDソフトスタート用加速時間 | 0.00～3600.00(s) | 30.00 |  |
| AH-80 | PIDソフトスタート時間 | 0.00～600.00(s) | 0.00 |  |
| AH-81 | PID起動異常判定実施選択 | 00(無効)/01(有効:エラー出力)/02(有効:ワーニング) | 00 |  |
| AH-82 | PID起動異常判定レベル | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| AH-85 | PIDスリープ条件選択 | 00(無効)/01(出力低下)/02([SLEP]端子) | 00 |  |
| AH-86 | PIDスリープ開始レベル | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| AH-87 | PIDスリープ動作時間 | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| AH-88 | PIDスリープ前ブースト選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| AH-89 | PIDスリープ前ブースト時間 | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| AH-90 | PIDスリープ前ブースト量 | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| AH-91 | PIDスリープ前最小稼働時間 | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| AH-92 | PIDスリープ状態最小保持時間 |  |
| AH-93 | PIDウェイク条件選択 | 01(偏差量)/02(フィードバック低下)/03([WAKE]端子) | 01 |  |
| AH-94 | PIDウェイク開始レベル | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| AH-95 | PIDウェイク動作時間 |  |
| AH-96 | PIDウェイク開始偏差量 |  |

＊[AH-04]～[AH-06]によりデータ範囲が変わります。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AJ-01 | PID2選択 | 00(無効)/01(有効 逆出力なし)/02(有効 逆出力あり) | 00 |  |  |
| AJ-02 | PID2偏差マイナス | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| AJ-03 | PID2単位選択 | 末尾の<単位選択肢>を参照 | 01 |  |
| AJ-04 | PID2スケール調整(0%) | -10000～10000 | 0 |  |
| AJ-05 | PID2スケール調整(100%) | 10000 |  |
| AJ-06 | PID2スケール調整(小数点) | 0～4 | 2 |  |
| AJ-07 | PID2目標値入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)  06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)  12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB)  15(PID1出力) | 07 |  |
| AJ-10 | PID2目標値設定値 | -100.00～100.00(%) ＊ | 0.00 |  |
| AJ-12 | PID2フィードバックデータ入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)  06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3)  12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB) | 02 |  |

＊[AJ-04]～[AJ-06]によりデータ範囲が変わります。

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| AJ-13 | | PID2比例ゲイン | 0.0～100.0 | 1.0 |  |  |
| AJ-14 | | PID2積分ゲイン | 0.0～3600.0(s) | 1.0 |  |
| AJ-15 | | PID2微分ゲイン | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| AJ-16 | | PID2可変範囲 | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| AJ-17 | | PID2偏差過大レベル | 3.00 |  |
| AJ-18 | | PID2フィードバック比較信号OFFレベル | 100.00 |  |
| AJ-19 | | PID2フィードバック比較信号ONレベル | 0.00 |  |
| AJ-21 | | PID3選択 | 00(無効)/01(有効 逆出力なし)/02(有効 逆出力あり) | 00 |  |
| AJ-22 | | PID3偏差マイナス | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| AJ-23 | | PID3単位選択 | 末尾の<単位選択肢>を参照 | 01 |  |
| AJ-24 | | PID3スケール調整(0%) | -10000～10000 | 0 |  |
| AJ-25 | | PID3スケール調整(100%) | 10000 |  |
| AJ-26 | | PID3スケール調整(小数点) | 0～4 | 2 |  |
| AJ-27 | | PID3目標値入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)  05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)  11(オプション3)/12(パルス列入力:本体)  13(パルス列入力:HF-FB) | 07 |  |
| AJ-30 | | PID3目標値設定値 | -100.00～100.00(%) \*1) | 0.00 |  |
| AJ-32 | | PID3フィードバックデータ入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力) 06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) 12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB) | 01 |  |
| AJ-33 | | PID3比例ゲイン | 0.0～100.0 | 1.0 |  |
| AJ-34 | | PID3積分ゲイン | 0.00～3600.0(s) | 1.0 |  |
| AJ-35 | | PID3微分ゲイン | 0.0～100.00(s) | 0.00 |  |
| AJ-36 | | PID3可変範囲 | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| AJ-37 | | PID3偏差過大レベル | 3.00 |  |
| AJ-38 | | PID3フィードバック比較信号OFFレベル | 100.00 |  |
| AJ-39 | | PID3フィードバック比較信号ONレベル | 0.00 |  |
| AJ-41 | | PID4選択 | 00(無効)/01(有効 逆出力なし)/02(有効 逆出力あり) | 00 |  |
| AJ-42 | | PID4偏差マイナス | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| AJ-43 | | PID4単位選択 | <単位選択肢>を参照 | 01 |  |
| AJ-44 | | PID4スケール調整(0%) | -10000～10000 | 0 |  |
| AJ-45 | | PID4スケール調整(100%) | 10000 |  |
| AJ-46 | | PID4スケール調整(小数点) | 0～4 | 2 |  |
| AJ-47 | | PID4目標値入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力) 06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) 12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB) | 07 |  |
| AJ-50 | | PID4目標値設定値 | -100.00～100.00(%) \*2) | 0.00 |  |
| AJ-52 | | PID4フィードバックデータ入力先選択 | 00(無し)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力) 06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485) 09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) 12(パルス列入力:本体)/13(パルス列入力:HF-FB) | 01 |  |
| AJ-53 | PID4比例ゲイン | | 0.0～100.0 | 1.0 |  |
| AJ-54 | | PID4積分ゲイン | 0.00～3600.0(s) | 1.0 |  |
| AJ-55 | | PID4微分ゲイン | 0.0～100.00(s) | 0.00 |  |
| AJ-56 | | PID4可変範囲 | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| AJ-57 | | PID4偏差過大レベル | 3.00 |  |
| AJ-58 | | PID4フィードバック比較信号OFFレベル | 100.00 |  |
| AJ-59 | | PID4フィードバック比較信号ONレベル | 0.00 |  |

\*1) [AJ-24]～[AJ-26]によりデータ範囲が変わります。

\*2) [AJ-44]～[AJ-46]によりデータ範囲が変わります。

## ■パラメータ(Bコード：保護機能)

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| bA101 | 第1周波数上限リミット選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力) 06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) 12(パルス列入力(本体))/13(パルス列入力HF-FB) | 00 |  |  |
| bA102 | 第1周波数上限リミッタ | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| bA103 | 第1周波数下限リミッタ | 0.00 |  |
| bA110 | 第1トルクリミット選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)  05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力)  07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) | 07 |  |
| bA111 | 第1トルクリミット  パラメータモード選択 | 00(4象限個別)/01([TRQ]端子切替) | 00 |  |
| bA112 | 第1トルクリミット1 (4象限正転力行) | 0.0～500.0(%)　\*1) | 200.0 |  |
| bA113 | 第1トルクリミット2 (4象限逆転回生) |  |
| bA114 | 第1トルクリミット3 (4象限逆転力行) |  |
| bA115 | 第1トルクリミット4 (4象限正転回生) |  |
| bA116 | 第1トルクLADストップ選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| bA120 | 第1過電流抑制選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| bA121 | 第1過電流抑制レベル | (0.0～2.0)×インバータ定格電流(A) | \*2) |  |
| bA122 | 第1ストール防止1選択 | 00(無効)/01(加速定速)/02(定速のみ)  03(加速定速・回生時増速) | 01 |  |
| bA123 | 第1ストール防止1レベル | (0.2～2.0)×インバータ定格電流(A) | \*3) |  |
| bA124 | 第1ストール防止1動作時間 | 0.10～3600.00(s) | 1.00 |  |
| bA126 | 第１ストール防止2選択 | 00(無効)/01(加速定速)/02(定速のみ) 03(加速定速・回生時増速) | 01 |  |
| bA127 | 第1ストール防止2レベル | (0.2～2.5)×インバータ定格電流(A) | \*2) |  |
| bA128 | 第1ストール防止2動作時間 | 0.10～3600.00(s) | 1.00 |  |
| bA-30 | 瞬停ノンストップ選択 | 00(無効)/01(有効：減速停止)  02(有効：復帰無し)/03(有効：復帰有り) | 00 |  |
| bA-31 | 瞬停ノンストップ開始電圧 | (200V級)0.0～410.0(V)  (400V級)0.0～820.0(V) | 200V級220.0  400V級440.0 |  |
| bA-32 | 瞬停ノンストップ目標レベル | (200V級)0.0～410.0(V)  (400V級)0.0～820.0(V) | 200V級360.0  400V級720.0 |  |
| bA-34 | 瞬停ノンストップ減速時間 | 0.01～3600.00(s) | 1.00 |  |
| bA-36 | 瞬停ノンストップ減速開始幅 | 0.00～10.00(Hz) | 0.00 |  |
| bA-37 | 瞬停ノンストップ  直流電圧一定制御Pゲイン | 0.00～5.00 | 0.20 |  |
| bA-38 | 瞬停ノンストップ 直流電圧一定制御Ｉゲイン | 0.00～150.00(s) | 1.00 |  |
| bA140 | 第1過電圧抑制機能 | 00(無効)/01(直流電圧一定減速)  02(減速時のみ加速)/03(定速・減速時に加速) | 00 |  |
| bA141 | 第1過電圧抑制レベル設定 | (200V級)330.0～400.0(V)  (400V級)660.0～800.0(V) | 200V級380.0  400V級760.0 |  |
| bA142 | 第1過電圧抑制動作時間 | 0.00～3600.00(s) | 1.00 |  |
| bA144 | 第1直流電圧一定制御Pゲイン | 0.00～5.00 | 0.20 |  |
| bA145 | 第1直流電圧一定制御Iゲイン | 0.00～150.00(s) | 1.00 |  |
| bA146 | 第1過励磁機能選択 | 00(無効)/01(常時動作)/02(減速時のみ動作)  03(レベル動作)/04(減速時のみレベル動作) | 00 |  |
| bA147 | 第1過励磁フィルタ時定数 | 0.00～1.00(s) | 0.30 |  |
| bA148 | 第1過励磁電圧ゲイン | 50～400(%) | 100 |  |
| bA149 | 第1過励磁抑制レベル設定 | (200V級)330.0～400.0(V)  (400V級)660.0～800.0(V) | 200V級360.0  400V級720.0 |  |
| bA-60 | DBTR使用率(制動抵抗動作回路) | 0.0～10.0×([bA-63]/最小抵抗値)2(%) \*4) | 10.0 |  |
| bA-61 | DBTR選択 | 00(無効)/01(有効:停止中無効)/02(有効:停止中有効) | 00 |  |
| bA-62 | DBTRオンレベル | (200V級)330.0～400.0(V)  (400V級)660.0～800.0(V) | 200V級360.0  400V級720.0 |  |
| bA-63 | DBTR抵抗値 | 最小抵抗値～600(Ω) | 最小抵抗値 \*4) |  |
| bA-70 | 冷却ファン動作選択 | 00(常時ON)/01(運転中ON)/02(温度依存) | 00 |  |
| bA-71 | 冷却ファン累積時間クリア | 00(無効)／01(クリア実行) | 00 |  |

\*1) 過大な設定（インバータND定格の200%相当以上）とすると、過電流エラーや過負荷エラーが発生しやすく

なります。設定値を変更する場合は、注意してください。

\*2) 2.0×インバータ定格電流(A)

\*3) 1.7×インバータ定格電流(A)

\*4) 最小抵抗値は、インバータ形式により異なります。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| bA201 | 第2周波数上限リミット選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力) 06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) 12(パルス列入力 本体)/13(パルス列入力 HF-FB) | 00 |  |  |
| bA202 | 第2周波数上限リミッタ | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| bA203 | 第2周波数下限リミッタ |  |
| bA210 | 第2トルクリミット選択 | 00(無効)/01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)  03(VF2端子入力)/04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力) 06(Ai6端子入力)/07(パラメータ設定)/08(RS485)  09(オプション1)/10(オプション2)/11(オプション3) | 07 |  |
| bA211 | 第2トルクリミットパラメータモード選択 | 00(4象限個別)/01([TRQ]端子切替) | 00 |  |
| bA212 | 第2トルクリミット1 (4象限正転力行) | 0.0～500.0(%) \*1) | 200.0(%) |  |
| bA213 | 第2トルクリミット2 (4象限逆転回生) |  |
| bA214 | 第2トルクリミット3 (4象限逆転力行) |  |
| bA215 | 第2トルクリミット4 (4象限正転回生) |  |
| bA216 | 第2トルクLADストップ選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| bA220 | 第2過電流抑制選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| bA221 | 第2過電流抑制レベル | (0.00～2.00)×インバータ定格電流(A) | \*2) |  |
| bA222 | 第2ストール防止1選択 | 00(無効)/01(加速定速)/02(定速のみ)  03(加速定速・回生時増速) | 01 |  |
| bA223 | 第2ストール防止1レベル | (0.2～2.0)×インバータ定格電流(A) | \*3) |  |
| bA224 | 第2ストール防止1動作時間 | 0.10～3600.00(s) | 1.00 |  |
| bA226 | 第2ストール防止2選択 | 00(無効)/01(加速定速)/02(定速のみ)  03(加速定速・回生時増速) | 01 |  |
| bA227 | 第2ストール防止2レベル | (0.2～2.5)×インバータ定格電流(A) | \*3) |  |
| bA228 | 第2ストール防止2動作時間 | 0.10～3600.00(s) | 1.00 |  |
| bA240 | 第2過電圧抑制機能 | 00(無効)/01(直流電圧一定減速)/02(減速時のみ加速)  03(定速・減速時に加速) | 00 |  |
| bA241 | 第2過電圧抑制レベル設定 | (200V級)330.0～400.0(V)  (400V級)660.0～800.0(V) | 380.0  760.0 |  |
| bA242 | 第2過電圧抑制動作時間 | 0.00～3600.00(s) | 1.00 |  |
| bA244 | 第2直流電圧一定制御Pゲイン | 0.00～5.00 | 0.20 |  |
| bA245 | 第2直流電圧一定制御Iゲイン | 0.00～150.00(s) | 1.00 |  |
| bA246 | 第2過励磁機能選択 | 00(無効)/01(常時動作)/02(減速時のみ動作)  03(レベル動作)/04(減速時のみレベル動作) | 02 |  |
| bA247 | 第2過励磁フィルタ時定数 | 0.00～1.00(s) | 0.30 |  |
| bA248 | 第2過励磁電圧ゲイン | 50～400(%) | 100 |  |
| bA249 | 第2過励磁抑制レベル設定 | (200V級)330.0～400.0(V)  (400V級)660.0～800.0(V) | 360.0  720.0 |  |

\*1)過大な設定の場合、過電流や過負荷エラーが発生しやすくなります。設定値を変更する場合は、注意してください。

\*2) 2.0×インバータ定格電流(A)

\*3) 1.7×インバータ定格電流(A)

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| bb101 | 第1キャリア周波数 | [Ub-03]=02:標準負荷0.5～16.0(kHz)  [Ub-03]=01:軽負荷0.5～12.0(kHz)  [Ub-03]=00:超軽負荷0.5～10.0(kHz) | 2.0 |  |  |
| bb102 | 第1スプリンクルキャリアパターン選択 | 00(無効)/01(パターン1有効)/02(パターン2有効)  03(パターン3有効) | 00 |  |
| bb103 | 第1自動キャリア低減選択 | 00(無効)/01(有効:電流)/02(有効:温度) | 00 |  |
| bb-10 | 自動リセット選択 | 00(無効)/01(運転指令OFFで有効)  02(設定時間後に有効) | 00 |  |
| bb-11 | 自動リセットアラーム選択 | 00(出力する)/01(出力しない) | 00 |  |
| bb-12 | 自動リセット待機時間 | 0～600(s) | 2 |  |
| bb-13 | 自動リセット回数 | 0～10 | 3 |  |
| bb-20 | 瞬停リトライ回数 | 0～16/255 | 0 |  |
| bb-21 | 不足電圧リトライ回数 |  |
| bb-22 | 過電流リトライ回数 | 0～5 | 0 |  |
| bb-23 | 過電圧リトライ回数 |  |
| bb-24 | 瞬停・不足電圧リトライ選択 | 00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート) 02(周波数引込再始動)/03(検出速度) 04(周波数合わせ減速停止後トリップ) | 01 |  |
| bb-25 | 瞬停許容時間 | 0.3～25.0(s) | 1.0 |  |
| bb-26 | 瞬停・不足電圧リトライ待機時間 | 0.3～100.0(s) | 1.0 |  |
| bb-27 | 停止中の瞬停・不足トリップ選択 | 00(無効)/01(停止中有効)/02(停止中・減速停止中無効) | 00 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| bb-28 | 過電流トリップリトライ選択 | 00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート) 02(周波数引込再始動)/03(検出速度) 04(周波数合わせ減速停止後トリップ) | 01 |  |  |
| bb-29 | 過電流リトライ待機時間 | 0.3～100.0(s) | 0.3 |  |
| bb-30 | 過電圧トリップリトライ選択 | 00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート) 02(周波数引込再始動)/03(検出速度) 04(周波数合わせ減速停止後トリップ) | 01 |  |
| bb-31 | 過電圧リトライ待機時間 | 0.3～100.0(s) | 0.3 |  |
| bb-40 | フリーラン解除後再始動 | 00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート) 02(周波数引込再始動)/03(検出速度) ＊ | 00 |  |
| bb-41 | リセット解除後再始動 | 00(0Hzスタート)/01(周波数合わせスタート) 02(周波数引込再始動)/03(検出速度) ＊ | 00 |  |
| bb-42 | 周波数合せ下限設定 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| bb-43 | 周波数引込再始動レベル | (0.0～2.0)×インバータ定格電流(A) | 定格電流 |  |
| bb-44 | 周波数引込再始動定数(周波数) | 0.10～30.00(s) | 0.50 |  |
| bb-45 | 周波数引込再始動定数(電圧) |  |
| bb-46 | 周波数引込再始動時の過電流抑制レベル | (0.2～2.0)×インバータ定格電流(A) | 定格電流 |  |
| bb-47 | 周波数引込再始動時の始動周波数選択 | 00(遮断周波数)/01(最高周波数)/02(設定周波数) | 00 |  |
| bb-50 | 周波数合せフィルタゲイン | 0～1000(％) | 50 |  |
| bb160 | 第1過電流検出レベル | インバータ容量による | |  |
| bb-61 | 受電過電圧 | 00(ワーニング)/01(エラー) | 00 |  |
| bb-62 | 受電過電圧レベル選択 | (200V級)300.0～410.0(V)  (400V級)600.0～820.0(V) | 200V級390.0  400V級780.0 |  |
| bb-64 | 地絡検出選択 | 00(無効)/01(有効) | 01 |  |
| bb-65 | 入力欠相選択 | 00 |  |
| bb-66 | 出力欠相選択 | 00 |  |
| bb-67 | 出力欠相検出感度 | 1～100(%) | 10 |  |
| bb-70 | サーミスタエラーレベル | 0～10000(Ω) | 3000 |  |
| bb-80 | 過速度検出レベル | 0.0～150.0(%) | 135.0 |  |
| bb-81 | 過速度検出時間 | 0.0～5.0(s) | 0.5 |  |
| bb-82 | 速度偏差異常時の動作 | 00(ワーニング)01(エラー) | 00 |  |
| bb-83 | 速度偏差異常検出レベル | 0.0～100.0(%) | 15.0 |  |
| bb-84 | 速度偏差異常検出時間 | 0.0～5.0(s) | 0.5 |  |
| bb-85 | 位置偏差異常時の動作 | 00(ワーニング)/01(エラー) | 00 |  |
| bb-86 | 位置偏差異常検出レベル | 0.0～65535(×100pls) | 4096 |  |
| bb-87 | 位置偏差異常時間 | 0.0～5.0(s) | 0.5 |  |
| bb201 | 第2キャリア周波数 | [Ub-03]=02:標準負荷0.5～16.0(kHz)  [Ub-03]=01:軽負荷0.5～12.0(kHz)  [Ub-03]=00:超軽負荷0.5～10.0(kHz) | 2.0 |  |
| bb202 | 第2スプリンクルキャリアパターン選択 | 00(無効)/01(パターン1有効)  02(パターン2有効)/03(パターン3有効) | 00 |  |
| bb203 | 第2自動キャリア低減選択 | 00(無効)/01(有効:電流)/02(有効:温度) | 00 |  |
| bb260 | 第2過電流検出レベル | インバータ容量による | |  |

＊入力端子 DFH,DHH、または、オプションカセットHF-FB へのエンコーダフィードバック入力が必要です。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| bC110 | 第1電子サーマルレベル | (0.0～3.0)×インバータ定格電流 | 定格電流 |  |  |
| bC111 | 第1電子サーマル特性選択 | 00(低減特性)/01(定トルク特性)/02(自由設定) | 00 |  |
| bC112 | 第1電子サーマル減算機能選択 | 00(無効)/01(有効) | 01 |  |
| bC113 | 第1電子サーマル減算時間 | 1～1000(s) | 600 |  |
| bC-14 | 電源遮断時の電子サーマルカウンタ記憶 | 00(無効)/01(有効) | 01 |  |
| bC120 | 第1自由電子サーマル周波数1 | 0.00～[bC122](Hz) | 0.00 |  |
| bC121 | 第1自由電子サーマル電流1 | (0.0～3.0)×インバータ定格電流 | 0.0 |  |
| bC122 | 第1自由電子サーマル周波数2 | [bC120]～[bC124](Hz) | 0.00 |  |
| bC123 | 第1自由電子サーマル電流2 | (0.0～3.0)×インバータ定格電流 | 0.0 |  |
| bC124 | 第1自由電子サーマル周波数3 | [bC122]～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| bC125 | 第1自由電子サーマル電流3 | (0.0～3.0)×インバータ定格電流 | 0.0 |  |
| bC210 | 第2電子サーマルレベル | 定格電流 |  |
| bC211 | 第2電子サーマル特性選択 | 00(低減特性)/01(定トルク特性)/02(自由設定) | 00 |  |
| bC212 | 第2電子サーマル減算機能選択 | 00(無効/01(有効) | 01 |  |
| bC213 | 第2電子サーマル減算時間 | 1～1000(s) | 600 |  |
| bC220 | 第2自由電子サーマル周波数1 | 0.00～[bC222](Hz) | 0.00 |  |
| bC221 | 第2自由電子サーマル電流1 | (0.0～3.0)×インバータ定格電流 | 0.0 |  |
| bC222 | 第2自由電子サーマル周波数2 | [bC220]～[bC224](Hz) | 0.00 |  |
| bC223 | 第2自由電子サーマル電流2 | (0.0～3.0)×インバータ定格電流 | 0.0 |  |
| bC224 | 第2自由電子サーマル周波数3 | [bC222]～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| bC225 | 第2自由電子サーマル電流3 | (0.0～3.0)×インバータ定格電流 | 0.0 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| bd-01 | STO入力表示選択 | 00(表示あり)/01(表示なし)/02(トリップ) | 00 |  |  |
| bd-02 | STO入力切替許容時間 | 0.00～60.00(s) | 1.00 |  |
| bd-03 | STO入力許容時間内表示選択 | 00(表示あり)/01(表示なし) | 00 |  |
| bd-04 | STO入力許容時間後動作選択 | 00(状態のみ保持)/01(無効)/02(トリップ) | 00 |  |

## ■パラメータ(Cコード：端子、RS485)

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| CA-01 | 入力端子機能[FR]選択 | | <入力端子機能一覧>参照 | 001 |  |  |
| CA-02 | 入力端子機能[RR]選択 | | 002 |  |
| CA-03 | 入力端子機能[DFL]選択 | | 003 |  |
| CA-04 | 入力端子機能[DFM]選択 | | 004 |  |
| CA-05 | 入力端子機能[AUT]選択 | | 015 |  |
| CA-06 | 入力端子機能[MBS]選択 | | 032 |  |
| CA-07 | 入力端子機能[JOG]選択 | | 029 |  |
| CA-08 | 入力端子機能[ES]選択 | | 033 |  |
| CA-09 | 入力端子機能[RST]選択 | | 028 |  |
| CA-10 | 入力端子機能[DFH]選択 | | 005 |  |
| CA-11 | 入力端子機能[DHH]選択 | | 006 |  |
| CA-21 | 入力端子[FR] | a/b(NO/NC)選択 | 00(ノーマルオープン) 01(ノーマルクローズ) | 00 |  |
| CA-22 | 入力端子[RR] |  |
| CA-23 | 入力端子[DFL] |  |
| CA-24 | 入力端子[DFM] |  |
| CA-25 | 入力端子[AUT] |  |
| CA-26 | 入力端子[MBS] |  |
| CA-27 | 入力端子[JOG] |  |
| CA-28 | 入力端子[ES] |  |
| CA-29 | 入力端子[RST] |  |
| CA-30 | 入力端子[DFH] |  |
| CA-31 | 入力端子[DHH] |  |
| CA-41 | 入力端子[FR] | 応答時間 | 0～400(ms) | 2 |  |
| CA-42 | 入力端子[RR |  |
| CA-43 | 入力端子[DFL] |  |
| CA-44 | 入力端子[DFM] |  |
| CA-45 | 入力端子[AUT] |  |
| CA-46 | 入力端子[MBS] |  |
| CA-47 | 入力端子[JOG] |  |
| CA-48 | 入力端子[ES] |  |
| CA-49 | 入力端子[RST] |  |
| CA-50 | 入力端子[DFH] |  |
| CA-51 | 入力端子[DHH] |  |
| CA-55 | 多段入力確定時間 | | 0～2000(ms) | 0 |  |
| CA-60 | UP/DWN対象選択 | | 00(周波数指令)/01(PID1) | 00 |  |
| CA-61 | UP/DWN記憶選択 | | 00(保存しない)/01(保存する) | 00 |  |
| CA-62 | UP/DWN UDCモード選択 | | 00(0Hz)/01(保存データ) | 00 |  |
| CA-64 | UP/DWN機能用加速時間 | | 0.00～3600.00(s) | 30.00 |  |
| CA-66 | UP/DWN機能用減速時間 | |  |
| CA-70 | [F-OP]周波数指令 | | 01(VRF端子入力)/02(IRF端子入力)/03(VF2端子入力)  04(Ai4端子入力)/05(Ai5端子入力)/06(Ai6端子入力) 07(パラメータ設定)/08(RS485)/09(オプション1)  10(オプション2)/11(オプション3)/12(パルス列入力:本体) 13(パルス列入力:HF-FB)/14(プログラム機能)/15(PID演算)  16(予約領域) | 01 |  |
| CA-71 | [F-OP]運転指令 | | 00([FR]/[RR]端子)/01(3ワイヤ)/02(操作パネルのRUNキー) 03(RS485)/04(オプション1)/05(オプション2)  06(オプション3) | 00 |  |
| CA-72 | リセット選択 | | 00(ON時トリップ解除)/01(OFF時トリップ解除) 02(トリップ時のみON時解除/03(トリップ時のみOFF時解除) | 00 |  |
| CA-81 | エンコーダ定数設定 | | 32～65535(パルス) | 1024 |  |
| CA-82 | エンコーダ相順選択 | | 00(A相先行)/01(B相先行) | 00 |  |
| CA-83 | モータギア比分子 | | 1～10000 | 1 |  |
| CA-84 | モータギア比分母 | |  |
| CA-90 | パルス列入力(本体)検出対象選択 | | 00(パルスカウント機能(PCNT)/01(パルス列入力周波数指令) 02(速度フィードバック)/03(パルスカウント) | 00 |  |
| CA-91 | パルス列入力(本体)モード選択 | | 00(90°位相差)/01(正逆指令と回転方向)/02(正転逆転パルス列) | 00 |  |
| CA-92 | パルス列周波数(本体)スケール | | 0.05～32.00(kHz) | 25.00 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| CA-93 | パルス列周波数(本体)フィルタ時定数 | 0.01～2.00(s) | 0.10 |  |  |
| CA-94 | パルス列周波数(本体)バイアス量 | -100.0～100.0(%) | 0.0 |  |
| CA-95 | パルス列周波数(本体)検出上限リミット | 0.0～100.0(%) | 100.0 |  |
| CA-96 | パルス列周波数(本体)検出下限レベル | 0.0 |  |
| CA-97 | パルスカウントコンペアマッチ出力ONレベル | 0～65535 | 0 |  |
| CA-98 | パルスカウントコンペアマッチ出力OFFレベル | 0 |  |
| CA-99 | パルスカウントコンペアマッチ出力最大値 | 65535 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Cb-01 | [VRF]端子入力フィルタ時定数 | 1～500(ms) | 500 |  |  |
| Cb-03 | [VRF]端子スタート量 | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| Cb-04 | [VRF]端子エンド量 | 100.00 |  |
| Cb-05 | [VRF]端子スタート割合 | 0.0～[Cb-06](%) | 0.0 |  |
| Cb-06 | [VRF]端子エンド割合 | [Cb-05]～100.0(%) | 100.0 |  |
| Cb-07 | [VRF]端子スタート選択 | 00(スタート量)/01(0%) | 01 |  |
| Cb-11 | [IRF]端子入力フィルタ時定数 | 1～500(ms) | 500 |  |
| Cb-13 | [IRF]端子スタート量 | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| Cb-14 | [IRF]端子エンド量 | 100.00 |  |
| Cb-15 | [IRF]端子スタート割合 | 0.0～[Cb-16](%) | 20.0 |  |
| Cb-16 | [IRF]端子エンド割合 | [Cb-15]～100.0(%) | 100.0 |  |
| Cb-17 | [IRF]端子スタート選択 | 00(スタート量)/01(0%) | 01 |  |
| Cb-21 | [VF2]端子入力フィルタ時定数 | 1～500(ms) | 500 |  |
| Cb-22 | [VF2]端子選択 | 00(単独)/01(VRF/IRFに加算:可逆あり)  02(VRF/IRFに加算:可逆なし) | 00 |  |
| Cb-23 | [VF2]端子スタート量 | -100.00～100.00(%) | -100.00 |  |
| Cb-24 | [VF2]端子エンド量 | 100.00 |  |
| Cb-25 | [VF2]端子スタート割合 | -100.0～[Cb-26] | -100.0 |  |
| Cb-26 | [VF2]端子エンド割合 | [Cb-25]～100.0 | 100.0 |  |
| Cb-30 | [VRF]電圧/電流バイアス調整 | -100.00～100.00 | 0.00 |  |
| Cb-31 | [VRF]電圧/電流調整ゲイン | 0～200.00 | 100.00 |  |
| Cb-32 | [IRF]電圧/電流バイアス調整 | -100.00～100.00 | 0.00 |  |
| Cb-33 | [IRF]電圧/電流調整ゲイン | 0～200.00 | 100.00 |  |
| Cb-34 | [VF2]電圧バイアス調整 | -100.00～100.00 | 0.00 |  |
| Cb-35 | [VF2]電圧調整ゲイン | 0～200.00 | 100.00 |  |
| Cb-40 | サーミスタ選択 | 00(無効)/01(PTC抵抗値有効)/02(NTC抵抗値有効) | 00 |  |
| Cb-41 | サーミスタ[TH+/TH-]調整 | 0.0～1000.0 | 100.0 |  |

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| CC-01 | 出力端子機能[UPF]選択 | | <出力端子機能一覧>参照 | 002 |  |  |
| CC-02 | 出力端子機能[DRV]選択 | | 001 |  |
| CC-03 | 出力端子機能[X1]選択 | | 003 |  |
| CC-04 | 出力端子機能[X2]選択 | | 007 |  |
| CC-05 | 出力端子機能[X3]選択 | | 035 |  |
| CC-06 | 出力端子機能[RL]選択 | | 000 |  |
| CC-07 | 出力端子機能[FL]選択 | | 017 |  |
| CC-11 | 出力端子[UPF] | a/b(NO/NC)選択 | 00(ノーマルオープン) 01(ノーマルクローズ) | 00 |  |
| CC-12 | 出力端子[DRV] |  |
| CC-13 | 出力端子[X1] |  |
| CC-14 | 出力端子[X2] |  |
| CC-15 | 出力端子[X3] |  |
| CC-16 | 出力端子[RL] |  |
| CC-17 | 出力端子[FL] | 01 |  |
| CC-20 | 出力端子[UPF]オンディレイ時間 | | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| CC-21 | 出力端子[UPF]オフディレイ時間 | |  |
| CC-22 | 出力端子[DRV]オンディレイ時間 | |  |
| CC-23 | 出力端子[DRV]オフディレイ時間 | |  |
| CC-24 | 出力端子[X1]オンディレイ時間 | |  |
| CC-25 | 出力端子[X1]オフディレイ時間 | |  |
| CC-26 | 出力端子[X2]オンディレイ時間 | |  |
| CC-27 | 出力端子[X2]オフディレイ時間 | |  |
| CC-28 | 出力端子[X3]オンディレイ時間 | |  |
| CC-29 | 出力端子[X3]オフディレイ時間 | |  |
| CC-30 | 出力端子[RL]オンディレイ時間 | |  |
| CC-31 | 出力端子[RL]オフディレイ時間 | |  |
| CC-32 | 出力端子[FL]オンディレイ時間 | |  |
| CC-33 | 出力端子[FL]オフディレイ時間 | |  |

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| CC-40 | 論理演算出力信号 | LOG1選択1 | <出力端子機能一覧>参照 | 000 |  |  |
| CC-41 | LOG1選択2 | 000 |  |
| CC-42 | LOG1演算子選択 | 00(AND)/01(OR)/02(XOR) | 00 |  |
| CC-43 | LOG2選択1 | <出力端子機能一覧>参照 | 000 |  |
| CC-44 | LOG2選択2 | 000 |  |
| CC-45 | LOG2演算子選択 | 00(AND)/01(OR)/02(XOR) | 00 |  |
| CC-46 | LOG3選択1 | <出力端子機能一覧>参照 | 000 |  |
| CC-47 | LOG3選択2 | 000 |  |
| CC-48 | LOG3演算子選択 | 00(AND)/01(OR)/02(XOR) | 00 |  |
| CC-49 | LOG4選択1 | <出力端子機能一覧>参照 | 000 |  |
| CC-50 | LOG4選択2 | 000 |  |
| CC-51 | LOG4演算子選択 | 00(AND)/01(OR)/02(XOR) | 00 |  |
| CC-52 | LOG5選択1 | <出力端子機能一覧>参照 | 000 |  |
| CC-53 | LOG5選択2 | 000 |  |
| CC-54 | LOG5演算子選択 | 00(AND)/01(OR)/02(XOR) | 00 |  |
| CC-55 | LOG6選択1 | <出力端子機能一覧>参照 | 000 |  |
| CC-56 | LOG6選択2 | 000 |  |
| CC-57 | LOG6演算子選択 | 00(AND)/01(OR)/02(XOR) | 00 |  |
| CC-58 | LOG7選択1 | <出力端子機能一覧>参照 | 000 |  |
| CC-59 | LOG7選択2 | 000 |  |
| CC-60 | LOG7演算子選択 | 00(AND)/01(OR)/02(XOR) | 00 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Cd-01 | [FRQ]端子出力形態選択 | 00(PWM)/01(周波数) | 00 |  |  |
| Cd-02 | [FRQ]端子基準周波数(デジタル周波数出力時) | 0～3600(kHz) | 2880 |  |
| Cd-03 | [FRQ]端子出力選択 | ＜出力モニタ機能一覧＞参照 | [dA-01] |  |
| Cd-04 | [AMV]端子出力選択 |  |
| Cd-05 | [AMI]端子出力選択 |  |
| Cd-10 | アナログモニタ調整モード選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| Cd-11 | [FRQ]出力フィルタ時定数 | 1～500(ms) | 100 |  |
| Cd-12 | [FRQ]出力データ型選択 | 00(絶対値)/01(符号付) | 00 |  |
| Cd-13 | [FRQ]バイアス調整 | -100.0～100.0(%) | 0.0 |  |
| Cd-14 | [FRQ]ゲイン調整 | -1000.0～1000.0(%) | 100.0 |  |
| Cd-15 | [FRQ]調整モード時の出力レベル | -100.0～100.0(%) | 100.0 |  |
| Cd-21 | [AMV]出力フィルタ時定数 | 1～500(ms) | 100 |  |
| Cd-22 | [AMV]出力データ型選択 | 00(絶対値)/01(符号付) | 00 |  |
| Cd-23 | [AMV]バイアス調整 | -100.0～100.0(%) | 0.0 |  |
| Cd-24 | [AMV]ゲイン調整 | -1000.0～1000.0(%) | 100.0 |  |
| Cd-25 | [AMV]調整モード時の出力レベル | -100.0～100.0(%) | 100.0 |  |
| Cd-31 | [AMI]出力フィルタ時定数 | 1～500(ms) | 100 |  |
| Cd-32 | [AMI]出力データ型選択 | 00(絶対値)/01(符号付) | 00 |  |
| Cd-33 | [AMI]バイアス調整 | -100.0～100.0(%) | 20.0 |  |
| Cd-34 | [AMI]ゲイン調整 | -1000.0～1000.0(%) | 80.0 |  |
| Cd-35 | [AMI]調整モード時の出力レベル | -100.0～100.0(%) | 100.0 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| CE101 | 第1低電流信号出力モード選択 | 00(加減速中,定速中)/01(定速中のみ) | 01 |  |  |
| CE102 | 第1低電流検出レベル1 | (0.00～2.00)×インバータ定格電流 | 定格電流 |  |
| CE103 | 第1低電流検出レベル2 |  |
| CE105 | 第1過負荷予告信号出力モード選択 | 00(加減速中,定速中)/01(定速中のみ) | 00 |  |
| CE106 | 第1過負荷予告レベル1 | (0.00～2.00)×インバータ定格電流 | 定格電流 |  |
| CE107 | 第1過負荷予告レベル2 |  |
| CE-10 | 加速時到達周波数1 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| CE-11 | 減速時到達周波数1 |  |
| CE-12 | 加速時到達周波数2 |  |
| CE-13 | 減速時到達周波数2 |  |
| CE120 | 第1オーバートルクレベル(正転力行) | 0.0～500.0(%) | 100.0 |  |
| CE121 | 第1オーバートルクレベル(逆転回生) |  |
| CE122 | 第1オーバートルクレベル(逆転力行) |  |
| CE123 | 第1オーバートルクレベル(正転回生) |  |
| CE-30 | 電子サーマルワーニングレベル(モータ) | 0.00～100.00(%) | 85.00 |  |
| CE-31 | 電子サーマルワーニングレベル(インバータ) | 85.00 |  |
| CE-33 | 0Hz検出値レベル | 0.50 |  |
| CE-34 | 冷却フィン過熱予告レベル | 0～200(°C) | 120 |  |
| CE-36 | RUN時間/電源オン時間レベル | 0～100000(hr) | 0 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| CE-40 | ウィンドウコンパレータ[VRF]上限レベル | 0～100(%) | 100 |  |  |
| CE-41 | ウィンドウコンパレータ[VRF]下限レベル | 0 |  |
| CE-42 | ウィンドウコンパレータ[VRF]ヒステリシス幅 | 0～10(%) | 0 |  |
| CE-43 | ウィンドウコンパレータ[IRF]上限レベル | 0～100(%) | 100 |  |
| CE-44 | ウィンドウコンパレータ[IRF]下限レベル | 0 |  |
| CE-45 | ウィンドウコンパレータ[IRF]ヒステリシス幅 | 0～10(%) | 0 |  |
| CE-46 | ウィンドウコンパレータ[VF2]下限レベル | -100～100(%) | 100 |  |
| CE-47 | ウィンドウコンパレータ[VF2]下限レベル | -100 |  |
| CE-48 | ウィンドウコンパレータ[VF2]ヒステリシス幅 | 0～10(%) | 0 |  |
| CE-50 | [VRF]断線時動作レベル | 0～100(%) | 0 |  |
| CE-51 | [VRF]断線時動作レベル選択 | 00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内) | 00 |  |
| CE-52 | [IRF]断線時動作レベル | 0～100(%) | 0 |  |
| CE-53 | [IRF]断線時動作レベル選択 | 00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内) | 00 |  |
| CE-54 | [VF2]断線時動作レベル | -100～100(%) | 0 |  |
| CE-55 | [VF2]断線時動作レベル選択 | 00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内) | 00 |  |
| CE201 | 第2低電流信号出力モード選択 | 00(加減速中,定速中)/01(定速中のみ) | 01 |  |
| CE202 | 第2低電流検出レベル1 | (0.00～2.00)×インバータ定格電流 | 定格電流 |  |
| CE203 | 第2低電流検出レベル2 |  |
| CE205 | 第2過負荷予告信号出力モード選択 | 00(加減速中,定速中)/01(定速中のみ) | 01 |  |
| CE206 | 第2過負荷予告レベル1 | (0.00～2.00)×インバータ定格電流 | 定格電流 |  |
| CE207 | 第2過負荷予告レベル2 |  |
| CE220 | 第2オーバートルクレベル(正転力行) | 0.0～500.0(%) | 100.0 |  |
| CE221 | 第2オーバートルクレベル(逆転回生) |  |
| CE222 | 第2オーバートルクレベル(逆転力行) |  |
| CE223 | 第2オーバートルクレベル(正転回生) |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| CF-01 | 通信伝送速度選択(ボーレート選択) | 03(2400bps)/04(4800bps)/05(9600bps)/06(19.2kbps) 07(38.4kbps)/08(57.6kbps)/09(76.8kbps)/10(115.2kbps) | 04 |  |  |
| CF-02 | 通信局番選択 | 1～247 | 1 |  |
| CF-03 | 通信パリティ選択 | 00(パリティなし)/01(偶数パリティ)/02(奇数パリティ) | 00 |  |
| CF-04 | 通信ストップビット選択 | 01(1bit)/02(2bit) | 01 |  |
| CF-05 | 通信エラー選択 | 00(エラー)/01(減速停止後トリップ)/02(無視)  03(フリーラン)/04(減速停止) | 02 |  |
| CF-06 | 通信タイムアウト時間 | 0.00～100.00(s) | 0.00 |  |
| CF-07 | 通信待ち時間 | 0～1000(ms) | 2 |  |
| CF-08 | 通信方式選択 | 01(Modbus-RTU) | 01 |  |
| CF-11 | レジスタデータA,V⇔％変換機能 | 00(A,V)/01(%) | 00 |  |
| CF-20 | EzCOM開始INV局番 | 1～8 | 1 |  |
| CF-21 | EzCOM終了INV局番 |  |
| CF-22 | EzCOM開始選択 | 00(ECOM)端子)/01(Modbus仕様) | 00 |  |
| CF-23 | EzCOMデータ数 | 1～5 | 5 |  |
| CF-24 | EzCOM送信先局番1 | 1～247 | 1 |  |
| CF-25 | EzCOM送信先レジスタ1 | 0000～FFFF | 0000 |  |
| CF-26 | EzCOM送信元レジスタ1 |  |
| CF-27 | EzCOM送信先局番2 | 1～247 | 2 |  |
| CF-28 | EzCOM送信先レジスタ2 | 0000～FFFF | 0000 |  |
| CF-29 | EzCOM送信元レジスタ2 |  |
| CF-30 | EzCOM送信先局番3 | 1～247 | 3 |  |
| CF-31 | EzCOM送信先レジスタ3 | 0000～FFFF | 0000 |  |
| CF-32 | EzCOM送信元レジスタ3 |  |
| CF-33 | EzCOM送信先局番4 | 1～247 | 4 |  |
| CF-34 | EzCOM送信先レジスタ4 | 0000～FFFF | 0000 |  |
| CF-35 | EzCOM送信元レジスタ4 |  |
| CF-36 | EzCOM送信先局番5 | 1～247 | 5 |  |
| CF-37 | EzCOM送信先レジスタ5 | 0000～FFFF | 0000 |  |
| CF-38 | EzCOM送信元レジスタ5 |  |
| CF-50 | USB局番選択 | 1～247 | 1 |  |

## ■パラメータ(Hコード：モータ制御)

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| HA-01 | オートチューニング選択 | | 00(無効)/01(非回転)/02(回転)/03(IVMS) | 00 |  |  |
| HA-02 | オートチューニング時の運転指令 | | 00(操作パネルRUNキー)/01([AA111] [AA211]) | 00 |  |
| HA-03 | オンラインチューニング選択 | | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| HA110 | 第1安定化定数 | | 0～1000(%) | 100 |  |
| HA112 | 第1安定化エンド割合 | | 0～100(%) | 30 |  |
| HA113 | 第1安定化定数スタート割合 | | 10 |  |
| HA115 | 第1速度応答 | | 0～1000(%) | 32 |  |
| HA120 | 第1ゲイン切替選択 | | 00([CAS]端子)/01(設定切替) | 00 |  |
| HA121 | 第1ゲイン切替時間 | | 0～10000(ms) | 100 |  |
| HA122 | 第1ゲイン切替中間周波数1 | | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| HA123 | 第1ゲイン切替中間周波数2 | |  |
| HA124 | 第1ゲインマッピング | 最高周波数 |  |
| HA125 | Pゲイン1 | 0.0～1000.0(%) | 100.0 |  |
| HA126 | Iゲイン1 |  |
| HA127 | P制御Pゲイン1 |  |
| HA128 | Pゲイン2 |  |
| HA129 | Iゲイン2 |  |
| HA130 | P制御Pゲイン2 |  |
| HA131 | Pゲイン3 |  |
| HA132 | Iゲイン3 |  |
| HA133 | Pゲイン4 |  |
| HA134 | Iゲイン4 |  |
| HA210 | 第2安定化定数 | | 0～1000(%) | 100 |  |
| HA212 | 第2安定化エンド割合 | | 0～100(%) | 30 |  |
| HA213 | 第2安定化定数スタート割合 | | 10 |  |
| HA215 | 第2速度応答 | | 0～1000(%) | 32 |  |
| HA220 | 第2ゲイン切替選択 | | 00([CAS]端子)/01(設定切替) | 00 |  |
| HA221 | 第2ゲイン切替時間 | | 0～10000(ms) | 100 |  |
| HA222 | 第2ゲイン切替中間周波数1 | | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| HA223 | 第2ゲイン切替中間周波数2 | |  |
| HA224 | 第2ゲインマッピング | 最高周波数 |  |
| HA225 | Pゲイン1 | 0.0～1000.0(%) | 100.0 |  |
| HA226 | Iゲイン1 |  |
| HA227 | P制御Pゲイン1 |  |
| HA228 | Pゲイン2 |  |
| HA229 | Iゲイン2 |  |
| HA230 | P制御Pゲイン2 |  |
| HA231 | Pゲイン3 |  |
| HA232 | Iゲイン3 |  |
| HA233 | Pゲイン4 |  |
| HA234 | Iゲイン4 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Hb101 | 第1 IMモータ種別選択 | 00：住友IE1モータ/01：住友AFモータ  02：住友耐爆モータ/03：住友IE3モータ | 標準：03  耐圧防爆：02 |  |  |
| Hb102 | 第1 IMモータ容量選択 | 0.01～75.00(kW) | 出荷時設定 |  |
| Hb103 | 第1 IMモータ極数選択 | 2～48(極) | 4 |  |
| Hb104 | 第1 IM基底周波数 | 10.00～590.00(Hz) | 60.00 |  |
| Hb105 | 第1 IM最高周波数 | 60.00 |  |
| Hb106 | 第1 IMモータ定格電圧 | 1～1000(V) | 200V級:200  400V級:400 |  |
| Hb108 | 第1 IMモータ定格電流 | 0.01～10000.00(A) | ＊ |  |
| Hb110 | 第1 IMモータ定数R1 | 0.000001～1000.000000(Ω) |  |
| Hb112 | 第1 IMモータ定数R2 |  |
| Hb114 | 第1 IMモータ定数L | 0.000001～1000.000000(mH) |  |
| Hb116 | 第1 IMモータ定数Io | 0.01～10000.00(A) |  |
| Hb118 | 第1 IMモータ定数J | 0.00001～10000.00000(kgm2) |  |
| Hb130 | 第1最低周波数 | 0.10～10.00(Hz) | 0.50 |  |
| Hb131 | 第1減電圧始動時間 | 0～2000(ms) | 36 |  |
| Hb140 | 第1 手動トルクブースト動作モード選択 | 00(無効)/01(常時有効)/02(正転時のみ有効) 03(逆転時のみ有効) | 01 |  |
| Hb141 | 第1手動トルクブースト量 | 0.0～20.0(%) | 1.0 |  |
| Hb142 | 第1手動トルクブースト折れ点 | 0.0～50.0(%) | 0.8 |  |

＊インバータ形式およびモータ容量により異なります。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Hb145 | 第1省エネ運転選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |  |
| Hb146 | 第1省エネ応答・精度調整 | 0.0～100.0(%) | 50.0 |  |
| Hb150 | 第1自由V/f周波数1 | 0.00～[Hb152](Hz) | 0.00 |  |
| Hb151 | 第1自由V/f電圧1 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb152 | 第1自由V/f周波数2 | [Hb150]～[Hb154](Hz) | 0.00 |  |
| Hb153 | 第1自由V/f電圧2 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb154 | 第1自由V/f周波数3 | [Hb152]～[Hb156](Hz) | 0.00 |  |
| Hb155 | 第1自由V/f電圧3 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb156 | 第1自由V/f周波数4 | [Hb154]～[Hb158](Hz) | 0.00 |  |
| Hb157 | 第1自由V/f電圧4 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb158 | 第1自由V/f周波数5 | [Hb156]～[Hb160](Hz) | 0.00 |  |
| Hb159 | 第1自由V/f電圧5 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb160 | 第1自由V/f周波数6 | [Hb158]～[Hb162](Hz) | 0.00 |  |
| Hb161 | 第1自由V/f電圧6 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb162 | 第1自由V/f周波数7 | [Hb160]～[Hb104](Hz) | 0.00 |  |
| Hb163 | 第1自由V/f電圧7 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb170 | 第1センサ付すべり補償Pゲイン(センサ付V/f) | 0～1000(% | 100 |  |
| Hb171 | 第1センサ付すべり補償Iゲイン(センサ付V/f) | 100 |  |
| Hb180 | 第1出力電圧ゲイン | 0～255(%) | 100 |  |
| Hb201 | 第2 IMモータ種別選択 | 00：住友IE1モータ/01：住友AFモータ  02：住友耐爆モータ/03：住友IE3モータ | 03 |  |
| Hb202 | 第2 IMモータ容量選択 | 0.01～75.00(kW) | 出荷時設定 |  |
| Hb203 | 第2 IMモータ極数選択 | 2～48(極) | 4 |  |
| Hb204 | 第2 IM基底周波数 | 10.00～590.00(Hz) | 60.00 |  |
| Hb205 | 第2 IM最高周波数 | 60.00 |  |
| Hb206 | 第2 IMモータ定格電圧 | 1～1000(V) | 200V級: 200  400V級: 400 |  |
| Hb208 | 第2 IMモータ定格電流 | 0.01～10000.00(A) | ＊ |  |
| Hb210 | 第2 IMモータ定数R1 | 0.000001～1000.000000(Ω) |  |
| Hb212 | 第2 IMモータ定数R2 |  |
| Hb214 | 第2 IMモータ定数L | 0.000001～1000.000000(mH) |  |
| Hb216 | 第2 IMモータ定数Io | 0.01～10000.00(A) |  |
| Hb218 | 第2 IMモータ定数J | 0.00001～10000.00000(kgm2) |  |
| Hb230 | 第2最低周波数 | 0.10～10.00(Hz) | 0.50 |  |
| Hb231 | 第2減電圧始動時間 | 0～2000(ms) | 36 |  |
| Hb240 | 第2手動トルクブースト動作モード選択 | 00(無効)/01(常時有効) 02(正転時のみ有効)/03(逆転時のみ有効) | 01 |  |
| Hb241 | 第2手動トルクブースト量 | 0.0～20.0(%) | 0.0 |  |
| Hb242 | 第2手動トルクブースト折れ点 | 0.0～50.0(%) | 0.0 |  |
| Hb245 | 第2省エネ運転選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| Hb246 | 第2省エネ応答・精度調整 | 0.0～100.0(%) | 50.0 |  |
| Hb250 | 第2自由V/f周波数1 | 0.00～[Hb252](Hz) | 0 |  |
| Hb251 | 第2自由V/f電圧1 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb252 | 第2自由V/f周波数2 | [Hb250]～[Hb254](Hz) | 0.00 |  |
| Hb253 | 第2自由V/f電圧2 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb254 | 第2自由V/f周波数3 | [Hb252]～[Hb256](Hz) | 0.00 |  |
| Hb255 | 第2自由V/f電圧3 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb256 | 第2自由V/f周波数4 | [Hb254]～[Hb258](Hz) | 0.00 |  |
| Hb257 | 第2自由V/f電圧4 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb258 | 第2自由V/f周波数5 | [Hb256]～[Hb260](Hz) | 0.00 |  |
| Hb259 | 第2自由V/f電圧5 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb260 | 第2自由V/f周波数6 | [Hb258]～[Hb262](Hz) | 0.00 |  |
| Hb261 | 第2自由V/f電圧6 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb262 | 第2自由V/f周波数7 | [Hb260]～[Hb204](Hz) | 0.00 |  |
| Hb263 | 第2自由V/f電圧7 | 0.0～1000.0(V) | 0.0 |  |
| Hb270 | 第2センサ付すべり補償ゲイン(センサ付V/f) | 0～1000(%) | 100 |  |
| Hb271 | 第2センサ付すべり補償Iゲイン(センサ付V/f) | 100 |  |
| Hb280 | 第2出力電圧ゲイン | 0～255(%) | 100 |  |

＊インバータ形式およびモータ容量により異なります。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| HC101 | 第1自動トルクブースト電圧補償ゲイン | 0～255(%) | 100 |  |  |
| HC102 | 第1自動トルクブーストすべり補償ゲイン | 100 |  |
| HC110 | 第1零速度域リミッタ(IM-0Hz) | 0～100(%) | 100 |  |
| HC111 | 第1始動時ブースト量(IM-SLV) | 0～50(%) | 0 |  |
| HC112 | 第1始動時ブースト量(IM-0Hz) | 50 |  |
| HC113 | 第1 2次抵抗補正有無選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| HC114 | 第1逆転防止選択 | 00 |  |
| HC115 | 第1トルク換算方式選択 | 00(トルク)/01(電流) | 01 |  |
| HC120 | 第1トルク指令フィルタ時定数 | 0～100(ms) | 2 |  |
| HC121 | 第1速度フィードフォワードゲイン | 0～1000 | 0 |  |
| HC137 | 第1磁束確立レベル | 0.0～100.0(％) | 80.0 |  |
| HC140 | 第1予備励磁レベル | 0～1000(％) | 100 |  |
| HC141 | 第1変調レベル1 | 0～133(％) | 115 |  |
| HC142 | 第1変調レベル2 |  |
| HC201 | 第2自動トルクブースト電圧補償ゲイン | 0～255(%) | 100 |  |
| HC202 | 第2自動トルクブーストすべり補償ゲイン | 100 |  |
| HC210 | 第2零速度域リミッタ(IM-0Hz) | 0～100(%) | 100 |  |
| HC211 | 第2始動時ブースト量(IM-SLV) | 0～50(%) | 0 |  |
| HC212 | 第2始動時ブースト量(IM-0Hz) | 50 |  |
| HC213 | 第2 2次抵抗補正有無選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| HC214 | 第2逆転防止選択 | 00 |  |
| HC215 | 第2トルク換算方式選択 | 00(トルク)/01(電流) | 01 |  |
| HC220 | 第2トルク指令フィルタ時定数 | 0～100(ms) | 2 |  |
| HC221 | 第2速度フィードフォワードゲイン | 0～1000 | 0 |  |
| HC237 | 第２磁束確立レベル | 0.0～100.0(％) | 80.0 |  |
| HC240 | 第２予備励磁レベル | 0～1000(％) | 100 |  |
| HC241 | 第２変調レベル1 | 0～133(％) | 115 |  |
| HC242 | 第２変調レベル2 |  |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Hd102 | 第1 SM(PMM)モータ容量選択 | 0.01～75.00(kW) | ＊1) |  |  |
| Hd103 | 第1 SM(PMM)モータ極数選択 | 2～48(極) |  |
| Hd104 | 第1 SM(PMM)基底周波数 | 10.00～590.00(Hz) |  |
| Hd105 | 第1 SM(PMM)最高周波数 |  |
| Hd106 | 第1 SM(PMM)モータ定格電圧 | 1～1000(V) |  |
| Hd108 | 第1 SM(PMM)モータ定格電流 | 0.01～10000.00(A) |  |
| Hd110 | 第1 SM(PMM)モータ定数R | 0.000001～1000.000000(Ω) |  |
| Hd112 | 第1 SM(PMM)モータ定数Ld | 0.000001～1000.000000(mH) |  |
| Hd114 | 第1 SM(PMM)モータ定数Lq |  |
| Hd116 | 第1 SM(PMM)モータ定数Ke | 0.1～100000.0(mVs/rad) |  |
| Hd118 | 第1 SM(PMM)モータ定数J | 0.00001～10000.00000(kgm2) |  |
| Hd130 | 第1 SM(PMM)最低周波数 | 0～50(%) | 8 |  |
| Hd131 | 第1 SM(PMM)無負荷電流 | 0～100(%) | 10 |  |
| Hd132 | 第1 SM(PMM)始動方法選択 | 00(位置推定無効)/01(位置推定有効) | 00 |  |
| Hd133 | 第1 SM(PMM)初期位置推定0V待機回数 | 0～255 | 10 |  |
| Hd134 | 第1 SM(PMM)初期位置推定検出待機回数 | 10 |  |
| Hd135 | 第1 SM(PMM)初期位置推定検出回数 | 30 |  |
| Hd136 | 第1 SM(PMM)初期位置推定電圧ゲイン | 0～200(%) | 100 |  |
| Hd137 | 第1初期位置推定磁極位置オフセット | 0～359(deg) | 0 |  |
| Hd-41 | IVMSキャリア周波数 ＊2) | 0.5～16.0(kHz) | 2.0 |  |
| Hd-42 | IVMS検出電流フィルタゲイン ＊2) | 0～1000 | 100 |  |
| Hd-43 | 開放相電圧検出ゲイン選択 ＊2) | 00(ゲイン0)/01(ゲイン1)/02(ゲイン2)  03(ゲイン3) | 00 |  |
| Hd-44 | 開放相切替閾値補正選択 ＊2) | 00(無効)/01(有効) | 01 |  |
| Hd-45 | 速度制御Pゲイン ＊2) | 0～1000 | 100 |  |
| Hd-46 | 速度制御Iゲイン ＊2) | 0～10000 | 100 |  |
| Hd-47 | 開放相切替待ち時間 ＊2) | 0～1000 | 15 |  |
| Hd-48 | 回転方向判断制限 ＊2) | 00(無効)/01(有効) | 01 |  |
| Hd-49 | 開放相電圧検出タイミング調整 ＊2) | 0～1000 | 10 |  |
| Hd-50 | 最小パルス幅調整 ＊2) | 100 |  |
| Hd-51 | IVMS閾値用電流リミット | 0～255 | 100 |  |
| Hd-52 | IVMS閾値ゲイン ＊2) | 100 |  |
| Hd-58 | IVMSキャリア周波数切替開始/終了ポイント ＊2) | 0～50(%) | 5 |  |

＊1) インバータ形式およびモータ容量により異なります。

＊2) Ｈd-41～58のパラメータは、準備中です。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Hd202 | 第2 SM(PMM)モータ容量選択 | 0.01～75.00(kW) | ＊1) |  |  |
| Hd203 | 第2 SM(PMM)モータ極数選択 | 2～48(極) |  |
| Hd204 | 第2 SM(PMM)基底周波数 | 10.00～590.00(Hz) |  |
| Hd205 | 第2 SM(PMM)最高周波数 |  |
| Hd206 | 第2 SM(PMM)モータ定格電圧 | 1～1000(V) |  |
| Hd208 | 第2 SM(PMM)モータ定格電流 | 0.01～10000.00(A) |  |
| Hd210 | 第2 SM(PMM)モータ定数R | 0.000001～1000.000000(Ω) |  |
| Hd212 | 第2 SM(PMM)モータ定数Ld | 0.000001～1000.000000(mH) |  |
| Hd214 | 第2 SM(PMM)モータ定数Lq |  |
| Hd216 | 第2 SM(PMM)モータ定数Ke | 0.1～100000.0(mVs/rad) |  |
| Hd218 | 第2 SM(PMM)モータ定数J | 0.00001～10000.00000(kgm2) |  |
| Hd230 | 第2 SM(PMM)最低周波数 | 0～50(%) | 8 |  |
| Hd231 | 第2 SM(PMM)無負荷電流 | 0～100(%) | 10 |  |
| Hd232 | 第2 SM(PMM)始動方法選択 | 00(位置推定無効)/01(位置推定有効) | 00 |  |
| Hd233 | 第2 SM(PMM)初期位置推定0V待機回数 | 0～255 | 10 |  |
| Hd234 | 第2 SM(PMM)初期位置推定検出待機回数 | 10 |  |
| Hd235 | 第2 SM(PMM)初期位置推定検出回数 | 30 |  |
| Hd236 | 第2 SM(PMM)初期位置推定電圧ゲイン | 0～200(%) | 100 |  |
| Hd237 | 第2初期位置推定磁極位置オフセット | 0～359(deg) | 0 |  |

＊1) インバータ形式およびモータ容量により異なります。

## ■パラメータ(oコード：オプション)

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| oA-10 | オプションエラー発生時の動作選択(スロット1) | 00(エラー)/01(運転継続) | 00 |  |  |
| oA-11 | 通信監視タイマ設定(スロット1) | 0.00～100.00(s) | 1.00 |  |
| oA-12 | 通信異常時動作設定(スロット1) | 00(エラー)/01(減速停止後トリップ) 02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止) | 01 |  |
| oA-13 | 起動時運転指令動作選択(スロット1) | 00(運転指令無効)/01(運転指令有効) | 00 |  |
| oA-20 | オプションエラー発生時の動作選択(スロット2) | 00(エラー)/01(運転継続) | 00 |  |
| oA-21 | 通信監視タイマ設定(スロット2) | 0.00～100.00(s) | 1.00 |  |
| oA-22 | 通信異常時動作設定(スロット2) | 00(エラー)/01(減速停止後トリップ) 02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止) | 01 |  |
| oA-23 | 起動時運転指令動作選択(スロット2) | 00(運転指令無効)/01(運転指令有効) | 00 |  |
| oA-30 | オプションエラー発生時の動作選択(スロット3) | 00(エラー)/01(運転継続) | 00 |  |
| oA-31 | 通信監視タイマ設定(スロット3) | 0.00～100.00(s) | 1.00 |  |
| oA-32 | 通信異常時動作設定(スロット3) | 00(エラー)/01(減速停止後トリップ) 02(無視)/03(フリーラン)/04(減速停止) | 01 |  |
| oA-33 | 起動時運転指令動作選択(スロット3) | 00(運転指令無効)/01(運転指令有効) | 00 |  |

＊詳細は各オプションカセットのガイドを参照してください。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| ob-01 | エンコーダ定数設定(オプション) | 32～65535(pls) | 1024 |  |  |
| ob-02 | エンコーダ相順選択(オプション) | 00(A相先行)/01(B相先行) | 00 |  |
| ob-03 | モータギア比分子(オプション) | 1～10000 | 1 |  |
| ob-04 | モータギア比分母(オプション) |  |
| ob-10 | パルス列入力SA/SB(オプション)検出対象選択 | 00(指令)/01(パルス列位置指令) | 00 |  |
| ob-11 | パルス列入力(オプション)モード選択 | 00(90°位相差)/01(正逆指令と回転方向) 02(正転逆転パルス列) | 00 |  |
| ob-12 | パルス列入力(オプション)スケール | 0.05～200.0(kHz) | 25.00 |  |
| ob-13 | パルス列入力(オプション)フィルタ時定数 | 0.01～2.00(s) | 0.10 |  |
| ob-14 | パルス列入力(オプション)バイアス量 | -100.0～100.0(%) | 0.0 |  |
| ob-15 | パルス列入力(オプション)検出上限リミット | 0.0～100.0(%) | 100.0 |  |
| ob-16 | パルス列入力(オプション)検出下限レベル | 0.0 |  |

＊詳細は各オプションカセットのガイドを参照してください。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| oC-01  ～  oC-28 | 予約領域 | - | - | - |  |

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| oE-01 | [Ai4]端子 入力フィルタ時定数 | | 1～500(ms) | 16 |  |  |
| oE-03 | [Ai4]端子 スタート量 | | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| oE-04 | [Ai4]端子 エンド量 | | 100.00 |  |
| oE-05 | [Ai4]端子 スタート割合 | | 0.0～[oE-06](%) | 0.0 |  |
| oE-06 | [Ai4]端子 エンド割合 | | [oE-05]～100.0(%) | 100.0 |  |
| oE-07 | [Ai4]端子 スタート選択 | | 00(スタート量[oE-03])/01(0%) | 01 |  |
| oE-11 | [Ai5]端子 入力フィルタ時定数 | | 1～500(ms) | 16 |  |
| oE-13 | [Ai5]端子 スタート量 | | 0.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| oE-14 | [Ai5]端子 エンド量 | | 100.00 |  |
| oE-15 | [Ai5]端子 スタート割合 | | 0.0～[oE-16](%) | 0.0 |  |
| oE-16 | [Ai5]端子 エンド割合 | | [oE-15]～100.0(%) | 100.0 |  |
| oE-17 | [Ai5]端子 スタート選択 | | 00(スタート量[oE-13])/01(0%) | 01 |  |
| oE-21 | [Ai6]端子 入力フィルタ時定数 | | 1～500(ms) | 16 |  |
| oE-23 | [Ai6]端子 スタート量 | | -100.00～100.00(%) | -100.00 |  |
| oE-24 | [Ai6]端子 エンド量 | | 100.00 |  |
| oE-25 | [Ai6]端子 スタート割合 | | -100.0～[oE-26](%) | -100.0 |  |
| oE-26 | [Ai6]端子 エンド割合 | | [oE-25]～100.0(%) | 100.0 |  |
| oE-28 | [Ai4]電圧/電流バイアス調整 | | -100.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| oE-29 | [Ai4]電圧調整ゲイン | | 0.00～200.00(%) | 100.00 |  |
| oE-30 | [Ai5]電圧/電流バイアス調整 | | -100.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| oE-31 | [Ai5]電圧調整ゲイン | | 0.00～200.00(%) | 100.00 |  |
| oE-32 | [Ai6]電圧バイアス調整 | | -100.00～100.00(%) | 0.00 |  |
| oE-33 | [Ai6]電圧調整ゲイン | | 0.00～200.00(%) | 100.00 |  |
| oE-35 | ウィンドウコンパレータ | [Ai4]上限レベル | 0～100(%) | 100 |  |
| oE-36 | [Ai4]下限レベル | 0 |  |
| oE-37 | [Ai4]ヒステリシス幅 | 0～10(%) | 0 |  |
| oE-38 | [Ai5]上限レベル | 0～100(%) | 100 |  |
| oE-39 | [Ai5]下限レベル | 0 |  |
| oE-40 | [Ai5]ヒステリシス幅 | 0～10(%) | 0 |  |
| oE-41 | [Ai6]上限レベル | -100～100(%) | 100 |  |
| oE-42 | [Ai6]下限レベル | -100 |  |
| oE-43 | [Ai6]ヒステリシス幅 | 0～10(%) | 0 |  |
| oE-44 | [Ai4]断線動作レベル | | -100～100(%) | 0 |  |
| oE-45 | [Ai4]断線動作レベル選択 | | 00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内) | 00 |  |
| oE-46 | [Ai5]断線動作レベル | | 0～100(%) | 0 |  |
| oE-47 | [Ai5]断線動作レベル選択 | | 00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内) | 00 |  |
| oE-48 | [Ai6]断線動作レベル | | 0～100(%) | 0 |  |
| oE-49 | [Ai6]断線動作レベル選択 | | 00(無効)/01(有効:範囲外)/02(有効:範囲内) | 00 |  |
| oE-50 | [Ao3]端子出力選択 | | 出力モニタ機能一覧参照 | dA-01 |  |
| oE-51 | [Ao4]端子出力選択 | |  |
| oE-52 | [Ao5]端子出力選択 | |  |
| oE-56 | [Ao3]出力フィルタ時定数 | | 1～500(ms) | 100 |  |
| oE-57 | [Ao3]出力データ型選択 | | 00(絶対値)/01(符号付) | 00 |  |
| oE-58 | [Ao3]バイアス調整(電圧/電流) | | -100.0～100.0(%) | 0.0 |  |
| oE-59 | [Ao3]ゲイン調整(電圧/電流) | | -1000.0～1000.0(%) | 100.0 |  |
| oE-60 | [Ao3]調整モード時の出力レベル | | -100.0～100.0(%) | 100.0 |  |
| oE-61 | [Ao4]出力フィルタ時定数 | | 1～500(ms) | 100 |  |
| oE-62 | [Ao4]出力データ型選択 | | 00(絶対値)/01(符号付) | 00 |  |
| oE-63 | [Ao4]バイアス調整(電圧/電流) | | -100.0～100.0(%) | 0.0 |  |
| oE-64 | [Ao4]ゲイン調整(電圧/電流) | | -1000.0～1000.0(%) | 100.0 |  |
| oE-65 | [Ao4]調整モード時の出力レベル | | -100.0～100.0(%) | 100.0 |  |
| oE-66 | [Ao5]出力フィルタ時定数 | | 1～500(ms) | 100 |  |
| oE-67 | [Ao5]出力データ型選択 | | 00(絶対値)/01(符号付) | 00 |  |
| oE-68 | [Ao5]バイアス調整(電圧) | | -100.0～100.0(%) | 0.0 |  |
| oE-69 | [Ao5]ゲイン調整(電圧) | | -1000.0～1000.0(%) | 100.0 |  |
| oE-70 | [Ao5]調整モード時の出力レベル | | -100.0～100.0(%) | 100.0 |  |

＊詳細は各オプションカセットのガイドを参照してください。

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| oH-01 | IPアドレス選択(P1-EN) | 00(Gr.1)/01(Gr.2) | 00 |  |  |
| oH-02 | 伝送速度(ポート1)(P1-EN) | 00(オートネゴシエーション)/01(100M:全二重)  02(100M:半二重)/03(10M:全二重)  04(10M:半二重) | 00 |  |
| oH-03 | 伝送速度(ポート2)(P1-EN) | 00 |  |
| oH-04 | Ethernet通信タイムアウト(P1-EN) | 1～65535(×10ms) | 3000 |  |
| oH-05 | Modbus TCPポート番号(IPv4) | 502, 1024～65535 | 502 |  |
| oH-06 | Modbus TCPポート番号(IPv6) |  |
| oH-20 | Profibus Nobeアドレス | 0～125 | 0 |  |
| oH-21 | Profibus Clear Mode選択 | 00(クリア)/01(前回保持値) | 00 |  |
| oH-22 | Profibus Map選択 | 00(PPO)/01(Comvertional)/02(FlexibleMode) | 00 |  |
| oH-23 | Profibusマスタからの設定選択 | 00(許可)/01(不許可) | 00 |  |
| oH-24 | Setpoint telegram Actual value telegram Gr選択 | 00(Gr.A)/01(Gr.B)/02(Gr.C) | 00 |  |
| oH-30 | IPアドレス選択(P1-PN) | 00(Gr.1)/01(Gr.2) | 00 |  |
| oH-31 | 伝送速度(ポート1)(P1-PN) | 00(オートネゴシエーション)/01(100M:全二重)  02(100M:半二重)/03(10M:全二重)  04(10M:半二重) | 00 |  |
| oH-32 | 伝送速度(ポート2)(P1-PN) | 00 |  |
| oH-33 | Ethernet通信タイムアウト(P1-PN) | 1～65535(×10ms) | 3000 |  |
| oH-34 | Setpoint telegram Actual value telegram Gr選択 | 00(Gr.A)/01(Gr.B)/02(Gr.C) | 00 |  |

＊詳細は各オプションカセットのガイドを参照してください。

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| oJ-01 | Gr.Aフレキシブルコマンド登録書込レジスタ | 1 | 0000～FFFF | 0000 |  |  |
| oJ-02 | 2 |  |
| oJ-03 | 3 |  |
| oJ-04 | 4 |  |
| oJ-05 | 5 |  |
| oJ-06 | 6 |  |
| oJ-07 | 7 |  |
| oJ-08 | 8 |  |
| oJ-09 | 9 |  |
| oJ-10 | 10 |  |
| oJ-11 | Gr.Aフレキシブルコマンド登録読出レジスタ | 1 |  |
| oJ-12 | 2 |  |
| oJ-13 | 3 |  |
| oJ-14 | 4 |  |
| oJ-15 | 5 |  |
| oJ-16 | 6 |  |
| oJ-17 | 7 |  |
| oJ-18 | 8 |  |
| oJ-19 | 9 |  |
| oJ-20 | 10 |  |
| oJ-21 | Gr.Bフレキシブルコマンド登録書込レジスタ | 1 |  |
| oJ-22 | 2 |  |
| oJ-23 | 3 |  |
| oJ-24 | 4 |  |
| oJ-25 | 5 |  |
| oJ-26 | 6 |  |
| oJ-27 | 7 |  |
| oJ-28 | 8 |  |
| oJ-29 | 9 |  |
| oJ-30 | 10 |  |
| oJ-31 | Gr.Bフレキシブルコマンド登録読出レジスタ | 1 |  |
| oJ-32 | 2 |  |
| oJ-33 | 3 |  |
| oJ-34 | 4 |  |
| oJ-35 | 5 |  |
| oJ-36 | 6 |  |
| oJ-37 | 7 |  |
| oJ-38 | 8 |  |
| oJ-39 | 9 |  |
| oJ-40 | 10 |  |
| oJ-41 | Gr.Cフレキシブルコマンド登録書込レジスタ | 1 |  |
| oJ-42 | 2 |  |
| oJ-43 | 3 |  |
| oJ-44 | 4 |  |
| oJ-45 | 5 |  |
| oJ-46 | 6 |  |
| oJ-47 | 7 |  |
| oJ-48 | 8 |  |
| oJ-49 | 9 |  |
| oJ-50 | 10 |  |
| oJ-51 | Gr.Cフレキシブルコマンド登録読出レジスタ | 1 |  |
| oJ-52 | 2 |  |
| oJ-53 | 3 |  |
| oJ-54 | 4 |  |
| oJ-55 | 5 |  |
| oJ-56 | 6 |  |
| oJ-57 | 7 |  |
| oJ-58 | 8 |  |
| oJ-59 | 9 |  |
| oJ-60 | 10 |  |

＊詳細は各オプションカセットのガイドを参照してください。

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| oL-01 | Gr.1 IPv4 IPアドレス | (1) | 0～255 | 192 |  |  |
| oL-02 | (2) | 168 |  |
| oL-03 | (3) | 0 |  |
| oL-04 | (4) | 2 |  |
| oL-05 | Gr.1 IPv4 サブネットマスク | (1) | 255 |  |
| oL-06 | (2) | 255 |  |
| oL-07 | (3) | 255 |  |
| oL-08 | (4) | 0 |  |
| oL-09 | Gr.1 IPv4 デフォルトゲートウェイ | (1) | 192 |  |
| oL-10 | (2) | 168 |  |
| oL-11 | (3) | 0 |  |
| oL-12 | (4) | 1 |  |
| oL-20 | Gr.1 IPv6 IPアドレス | (1) | 0000～FFFF | 0000 |  |
| oL-21 | (2) |  |
| oL-22 | (3) |  |
| oL-23 | (4) |  |
| oL-24 | (5) |  |
| oL-25 | (6) |  |
| oL-26 | (7) |  |
| oL-27 | (8) |  |
| oL-28 | Gr.1 IPv6 サブネットプレフィクス | | 0～127 | 64 |  |
| oL-29 | Gr.1 IPv6 デフォルトゲートウェイ | (1) | 0000～FFFF | 0000 |  |
| oL-30 | (2) |  |
| oL-31 | (3) |  |
| oL-32 | (4) |  |
| oL-33 | (5) |  |
| oL-34 | (6) |  |
| oL-35 | (7) |  |
| oL-36 | (8) |  |
| oL-40 | Gr.2 IPv4 IPアドレス | (1) | 0～255 | 192 |  |
| oL-41 | (2) | 168 |  |
| oL-42 | (3) | 0 |  |
| oL-43 | (4) | 2 |  |
| oL-44 | Gr.2 IPv4サブネットマスク | (1) | 255 |  |
| oL-45 | (2) | 255 |  |
| oL-46 | (3) | 255 |  |
| oL-47 | (4) | 0 |  |
| oL-48 | Gr.2 IPv4 デフォルトゲートウェイ | (1) | 192 |  |
| oL-49 | (2) | 168 |  |
| oL-50 | (3) | 0 |  |
| oL-51 | (4) | 1 |  |
| oL-60 | Gr.2 IPv6 IPアドレス | (1) | 0000～FFFF | 0000 |  |
| oL-61 | (2) |  |
| oL-62 | (3) |  |
| oL-63 | (4) |  |
| oL-64 | (5) |  |
| oL-65 | (6) |  |
| oL-66 | (7) |  |
| oL-67 | (8) |  |
| oL-68 | Gr.2 IPv6 サブネットプレフィクス | | 0～127 | 64 |  |
| oL-69 | Gr.2 IPv6 デフォルトゲートウェイ | (1) | 0000～FFFF | 0000 |
| oL-70 | (2) |  |
| oL-71 | (3) |  |
| oL-72 | (4) |  |
| oL-73 | (5) |  |
| oL-74 | (6) |  |
| oL-75 | (7) |  |
| oL-76 | (8) |  |

＊詳細は各オプションカセットのガイドを参照してください。

■パラメータ(Pコード：特殊機能)

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| PA-01 | 強制運転モード選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |  |
| PA-02 | 強制運転周波数設定 | 0.00～590.00(Hz) | 0.00 |  |
| PA-03 | 強制運転回転方向指令 | 00(正転)/01(逆転) | 00 |  |
| PA-04 | 商用電源バイパス機能選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| PA-05 | バイパス機能遅延時間 | 0.0～1000.0(s) | 5.0 |  |
| PA-20 | シミュレーションモード選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| PA-21 | アラームテスト用エラーコード選択 | 000～255 | 000 |  |
| PA-22 | 出力電流モニタ任意出力選択 | 00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-23]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定) | 01 |  |
| PA-23 | 出力電流モニタ任意設定値 | 0.0～3.0×インバータ定格電流(A) | 0.0 |  |
| PA-24 | PN間電圧モニタ任意出力選択 | 00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-25]) 02(有効:[VRFから設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定) | 01 |  |
| PA-25 | PN間電圧モニタ任意設定値 | 200V級：0.0～450.0(Vdc)/400V級：0.0～900.0(Vdc) | 270.0  540.0 |  |
| PA-26 | 出力電圧モニタ任意出力選択 | 00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-27]) 02(有効:[VRFから設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定) | 01 |  |
| PA-27 | 出力電圧モニタ任意設定値 | 200V級：0.0～300.0(V)/400V級：0.0～600.0(V) | 0.0 |  |
| PA-28 | 出力トルクモニタ任意出力選択 | 00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-29]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定) | 01 |  |
| PA-29 | 出力トルクモニタ任意設定値 | -500.0～+500.0(%) | 0.0 |  |
| PA-30 | 周波数合わせ任意出力選択 | 00(無効)/01(有効:パラメータ設定[PA-31]) 02(有効:[VRF]から設定)/03(有効:[IRF]から設定) 04(有効:[VF2]から設定)/05(有効:[Ai4]から設定) 06(有効:[Ai5]から設定)/07(有効:[Ai6]から設定) | 01 |  |
| PA-31 | 周波数合わせ任意設定値 | 0.0～590.00(Hz) | 0.00 |  |

■パラメータ(Uコード：初期設定、パネル設定)

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| UA-01 | 表示用パスワード入力 | 0000～FFFF | 0000 |  |  |
| UA-02 | ソフトロック用パスワード入力 | 0000 |  |
| UA-10 | 表示選択 | 00(全表示)/01(機能別)/02(ユーザ設定)  03(コンペア表示)/04(モニタ表示のみ) | 00 |  |
| UA-12 | 積算入力電力クリア | 00(無効)/01(クリア実行) | 00 |  |
| UA-13 | 積算入力電力表示ゲイン | 1～1000 | 1 |  |
| UA-14 | 積算出力電力クリア | 00(無効)/01(クリア実行) | 00 |  |
| UA-15 | 積算出力電力表示ゲイン | 1～1000 | 1 |  |
| UA-16 | ソフトロック選択 | 00([SFT]端子)/01(常時有効) | 00 |  |
| UA-17 | ソフトロック対象選択 | 00(全データ変更不可)/01(設定周波数以外変更不可) | 00 |  |
| UA-18 | データR/W選択 | 00(R/W可)/01(R/W不可) | 00 |  |
| UA-19 | 電池切れ警告選択 | 00(無効)/01(ワーニング)/02(エラー) | 00 |  |
| UA-20 | 操作パネル接続断線時動作 | 00(エラー)/01(減速停止後エラー)/02(無視)  03(フリーラン)/04(減速停止) | 02 |  |
| UA-21 | 第2設定パラメータ表示選択 | 00(非表示)/01(表示) | 00 |  |
| UA-22 | オプションパラメータ表示選択 | 00 |  |
| UA-30 | ユーザパラメータ自動設定選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |
| UA-31～62 | ユーザパラメータ1～32選択 | no/\*\*\*\*\*(パラメータを選択) | no |  |
| UA-90～94 | 予約領域 | - | - |  |
| Ub-01 | 工場出荷初期化選択 | 00(無効)/01(トリップ来歴)/02(パラメータ初期化)  04(予約領域)/03(トリップ来歴+パラメータ)  05(端子機能以外)/06(通信機能以外)  07(端子&通信機能以外)/08(予約領域) | 00 |  |
| Ub-02 | 初期値選択 | 00(モード0) | 00 |  |
| Ub-03 | 負荷仕様選択 | 00(超軽負荷VLD)/01(軽負荷LD)/02(標準負荷ND) | 02 |  |
| Ub-05 | 初期化実行選択 | 00(無効)/01(初期化実行) | 00 |  |
| UC-01 | デバッグモード選択 | (変更しないでください) | 00 | ‐ |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| コード | 名　称 | データ範囲 | 初期値 | メモ | 備考 |
| Ud-01 | トレース機能選択 | 00(無効)/01(有効) | 00 |  |  |
| Ud-02 | トレース開始 | 00(停止)/01(開始) | 00 |  |
| Ud-03 | トレースデータ数選択 | 0～8 | 1 |  |
| Ud-04 | トレース信号数選択 | 1 |  |
| Ud-10 | トレースデータ0選択 | <出力モニタ機能一覧>を参照してください。 | dA-01 |  |
| Ud-11 | トレースデータ1選択 |  |
| Ud-12 | トレースデータ2選択 |  |
| Ud-13 | トレースデータ3選択 |  |
| Ud-14 | トレースデータ4選択 |  |
| Ud-15 | トレースデータ5選択 |  |
| Ud-16 | トレースデータ6選択 |  |
| Ud-17 | トレースデータ7選択 |  |
| Ud-20 | トレース信号0 I/O選択 | 00(入力:[Ud-21])/01(出力:[Ud-22]) | 00 |  |
| Ud-21 | トレース信号0 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-22 | トレース信号0 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-23 | トレース信号1 I/O選択 | 00(入力:[Ud-24])/01(出力:[Ud-25]) | 00 |  |
| Ud-24 | トレース信号1 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-25 | トレース信号1 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-26 | トレース信号2 I/O選択 | 00(入力:[Ud-27])/01(出力:[Ud-28]) | 00 |  |
| Ud-27 | トレース信号2 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-28 | トレース信号2 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-29 | トレース信号3 I/O選択 | 00(入力:[Ud-30])/01(出力:[Ud-31]) | 00 |  |
| Ud-30 | トレース信号3 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-31 | トレース信号3 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-32 | トレース信号4 I/O選択 | 00(入力:[Ud-33])/01(出力:[Ud-34]) | 00 |  |
| Ud-33 | トレース信号4 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-34 | トレース信号4 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-35 | トレース信号5 I/O選択 | 00(入力:[Ud-36])/01(出力:[Ud-37]) | 00 |  |
| Ud-36 | トレース信号5 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-37 | トレース信号5 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-38 | トレース信号6 I/O選択 | 00(入力:[Ud-39])/01(出力:[Ud-40]) | 00 |  |
| Ud-39 | トレース信号6 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-40 | トレース信号6 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-41 | トレース信号7 I/O選択 | 00(入力:[Ud-42])/01(出力:[Ud-43]) | 00 |  |
| Ud-42 | トレース信号7 入力端子選択 | \*1) | 001 |  |
| Ud-43 | トレース信号7 出力端子選択 | \*2) | 001 |  |
| Ud-50 | トレーストリガ1選択 | 00(トリップ)/01(トレースデータ0)/02(トレースデータ1)  03(トレースデータ2)/04(トレースデータ3)/05(トレースデータ4) 06(トレースデータ5)/07(トレースデータ6)  08(トレースデータ7)/09(トレース信号0)/10(トレース信号1)  11(トレース信号2)/12(トレース信号3)/13(トレース信号4)  14(トレース信号5)/15(トレース信号6)/16(トレース信号7) | 00 |  |
| Ud-51 | トレースデータトリガ時の  トリガ1動作選択 | 00(トリガレベル上回ったら動作)/01(トリガレベル下回ったら動作) | 00 |  |
| Ud-52 | トレースデータトリガ時の  トリガ1レベル | 0～100(%) | 0 |  |
| Ud-53 | トレースシグナルトリガ時の  トリガ1動作選択 | 00(信号ONで動作)/01(信号OFFで動作) | 00 |  |
| Ud-54 | トレーストリガ2選択 | 00(トリップ)/01(トレースデータ0)/02(トレースデータ1)  03(トレースデータ2)/04(トレースデータ3)/05(トレースデータ4) 06(トレースデータ5)/07(トレースデータ6)  08(トレースデータ7)/09(トレース信号0)/10(トレース信号1)  11(トレース信号2)/12(トレース信号3)/13(トレース信号4)  14(トレース信号5)/15(トレース信号6)/16(トレース信号7) | 00 |  |
| Ud-55 | トレースデータトリガ時の  トリガ2動作選択 | 00(立上りエッジ)/01(立下りエッジ) | 00 |  |
| Ud-56 | トレースデータトリガ時の  トリガ2レベル | 0～100(%) | 0 |  |
| Ud-57 | トレースシグナルトリガ時の  トリガ2動作選択 | 00(信号ONで動作)/01(信号OFFで動作) | 00 |  |
| Ud-58 | トリガ条件選択 | 00(トリガ1成立時)/01(トリガ2成立時)  02(トリガ1または2成立時)/03(トリガ1かつ2成立時)) | 00 |  |
| Ud-59 | トリガポイント設定 | 0～100(%) | 0 |  |
| Ud-60 | サンプリング時間設定 | 01(0.2ms)/02(0.5ms)/03(1ms)/04(2ms)/05(5ms)/06(10ms) 07(50ms)/08(100ms)/09(500ms)/10(1000ms) | 03 |  |

\*1) <入力端子機能一覧>を参照してください。

\*2) <出力端子機能一覧>を参照してください。

<出力モニタ機能一覧>

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| モニタ番号 | 機　能 |  | モニタ番号 | 機　能 |
| dA-01 | 出力周波数モニタ | db-36 | PID2フィードバックデータモニタ |
| dA-02 | 出力電流モニタ | db-38 | PID3フィードバックデータモニタ |
| dA-04 | 周波数指令(計算後） | db-40 | PID4フィードバックデータモニタ |
| dA-08 | 速度検出値モニタ | db-42 | PID1目標値モニタ(演算後) |
| dA-12 | 出力周波数モニタ(符号付) | db-44 | PID1フィードバックデータモニタ(演算後) |
| dA-14 | 周波数上限リミットモニタ | db-50 | PID1出力モニタ |
| dA-15 | トルク指令モニタ(計算後) | db-51 | PID1偏差モニタ |
| dA-16 | トルクリミットモニタ | db-52 | PID1偏差1モニタ |
| dA-17 | 出力トルクモニタ ＊ | db-53 | PID1偏差2モニタ |
| dA-18 | 出力電圧モニタ | db-54 | PID1偏差3モニタ |
| dA-30 | 入力電力モニタ | db-55 | PID2出力モニタ |
| dA-34 | 出力電力モニタ | db-56 | PID2偏差モニタ |
| dA-38 | モータ温度モニタ | db-57 | PID3出力モニタ |
| dA-40 | 直流電圧モニタ | db-58 | PID3偏差モニタ |
| dA-41 | DBTR負荷率モニタ | db-59 | PID4出力モニタ |
| dA-42 | 電子サーマル負荷率モニタ(モータ) | db-60 | PID4偏差モニタ |
| dA-43 | 電子サーマル負荷率モニタ(インバータ) | db-64 | PIDフィードフォワードモニタ |
| dA-61 | アナログ入力[VRF]モニタ | dC-15 | 冷却フィン温度モニタ |
| dA-62 | アナログ入力[IRF]モニタ | FA-01 | 主速指令 |
| dA-63 | アナログ入力[VF2]モニタ | FA-02 | 補助速指令 |
| dA-64 | 拡張アナログ入力[Ai4]モニタ | FA-15 | トルク指令モニタ |
| dA-65 | 拡張アナログ入力[Ai5]モニタ | FA-16 | トルクバイアスモニタ |
| dA-66 | 拡張アナログ入力[Ai6]モニタ | FA-30 | PID1 目標値1 |
| dA-70 | パルス列入力モニタ(本体) | FA-32 | PID1 目標値2 |
| dA-71 | パルス列入力モニタ(オプション) | FA-34 | PID1 目標値3 |
| db-01～23 | 予約領域 | FA-36 | PID2 目標値 |
| db-30 | PID1フィードバックデータ1モニタ | FA-38 | PID3 目標値 |
| db-32 | PID1フィードバックデータ2モニタ | FA-40 | PID4 目標値 |
| db-34 | PID1フィードバックデータ3モニタ |

＊制御方式(AA121/AA221)の設定が00～06（V/f制御モード）の時は無効となります

<単位選択肢>

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| 番　号 | 単　位 |  | 番　号 | 単　位 |
| 00 | non | 30 | m |
| 01 | % | 31 | cm |
| 02 | A | 32 | °F |
| 03 | Hz | 33 | l/s |
| 04 | V | 34 | l/min |
| 05 | kW | 35 | l/h |
| 06 | W | 36 | m3/s |
| 07 | hr | 37 | m3/min |
| 08 | s | 38 | m3/h |
| 09 | kHz | 39 | kg/s |
| 10 | ohm | 40 | kg/min |
| 11 | mA | 41 | kg/h |
| 12 | ms | 42 | t/min |
| 13 | P | 43 | t/h |
| 14 | kgm2 | 44 | gal/s |
| 15 | pls | 45 | gal/min |
| 16 | mH | 46 | gal/h |
| 17 | Vdc | 47 | ft3/s |
| 18 | °C | 48 | ft3/min |
| 19 | kWh | 49 | ft3/h |
| 20 | mF | 50 | lb/s |
| 21 | mVs/rad | 51 | lb/min |
| 22 | Nm | 52 | lb/h |
| 23 | min-1 | 53 | mbar |
| 24 | m/s | 54 | bar |
| 25 | m/min | 55 | Pa |
| 26 | m/h | 56 | kPa |
| 27 | ft/s | 57 | PSI |
| 28 | ft/min | 58 | mm |
| 29 | ft/h |  | |

<入力端子機能一覧>

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 機能 番号 | 略号 | 機能名 | 備考 |  | 機能 番号 | 略号 | 機能名 | 備考 |
| 000 | no | 割付無し |  | 055 | PRO | PIDゲイン切替 |  |
| 001 | FR | 正転 | 056 | PIO1 | PID出力切替1 |
| 002 | RR | 逆転 | 057 | PIO2 | PID出力切替2 |
| 003 | DFL | 多段速1 | 058 | SLEP | SLEEP条件成立 |
| 004 | DFM | 多段速2 | 059 | WAKE | WAKE条件成立 |
| 005 | DFH | 多段速3 | 060 | TL | トルク制限有効 ＊ |
| 006 | DHH | 多段速4 | 061 | TRQ1 | トルクリミット切替1 ＊ |
| 007 | SF1 | 多段速ビット1 | 062 | TRQ2 | トルクリミット切替2 ＊ |
| 008 | SF2 | 多段速ビット2 | 063 | PPI | PPI制御切替 |
| 009 | SF3 | 多段速ビット3 | 064 | CAS | 制御ゲイン切替 |
| 010 | SF4 | 多段速ビット4 | 065 | SON | サーボON |
| 011 | SF5 | 多段速ビット5 | 066 | FOC | 予備励磁 |
| 012 | SF6 | 多段速ビット6 | 067 | ATR | トルク制御有効 |
| 013 | SF7 | 多段速ビット7 | 068 | TBS | トルクバイアス有効 |
| 014 | ADD | 周波数加算 | 069 | ORT | オリエンテーション |
| 015 | AUT | 周波数指令切替 | 071 | LAC | LADキャンセル |
| 016 | STA | 3ワイヤ起動 | 072 | PCLR | 位置偏差クリア |
| 017 | STP | 3ワイヤ停止 | 073 | STAT | パルス列位置指令入力許可 |
| 018 | F/R | 3ワイヤ正逆 | 074 | PUP | 位置バイアス加算 |
| 019 | AHD | アナログ指令保持 | 075 | PDN | 位置バイアス減算 |
| 020 | UP | 遠隔操作増速 | 076 | CP1 | 位置指令選択1 |
| 021 | DWN | 遠隔操作減速 | 077 | CP2 | 位置指令選択2 |
| 022 | UDC | 遠隔操作データクリア | 078 | CP3 | 位置指令選択3 |
| 023 | F-OP | 強制指令切替 | 079 | CP4 | 位置指令選択4 |
| 024 | SET | 第2制御 | 080 | ORL | 原点リミット信号 |
| 028 | RST | リセット | 081 | ORG | 原点復帰起動信号 |
| 029 | JOG | ジョギング | 082 | FOT | 正転駆動停止 |
| 030 | DB | 外部直流制動 | 083 | ROT | 逆転駆動停止 |
| 031 | AD2 | 2段加減速 | 084 | SPD | 速度位置切替 |
| 032 | MBS | フリーランストップ | 085 | PSET | 位置データプリセット |
| 033 | ES | 外部異常 | 086  ～  096 | - | 予約領域 |
| 034 | USP | 復電再始動防止 |
| 035 | CS | 商用切替 |
| 036 | SFT | ソフトロック | 097 | PCC | パルスカウンタクリア |
| 037 | BOK | ブレーキ確認 | 098 | ECOM | EzCOM起動 |
| 038 | OLR | ストール防止切替 | 099 | - | 予約領域 |
| 039 | KHC | 積算入力電力クリア | 100 | HLD | 加減速停止 |
| 040 | OKHC | 積算出力電力クリア | 101 | REN | 運転許可信号 |
| 041 | PID | PID1無効 | 102 | DISP | 表示固定 |
| 042 | PIDC | PID1積分リセット | 103 | PLA | パルス列入力A |
| 043 | PID2 | PID2無効 | 104 | PLB | パルス列入力B |
| 044 | PIDC2 | PID2積分リセット | 105 | EMF | 非常時強制運転 |
| 045 | PID3 | PID3無効 | 107 | COK | コンタクタチェック信号 |
| 046 | PIDC3 | PID3積分リセット | 108 | DTR | データトレース開始信号 |
| 047 | PID4 | PID4無効 | 109 | PLZ | パルス列入力Z |
| 048 | PIDC4 | PID4積分リセット | 110 | TCH | ティーチング信号 |
| 051 | SVC1 | PID1多段目標値1 |  | | | |
| 052 | SVC2 | PID1多段目標値2 |
| 053 | SVC3 | PID1多段目標値3 |
| 054 | SVC4 | PID1多段目標値4 |

＊制御方式(AA121/AA221)の設定が00～06（V/f制御モード）の時は無効となります。

<出力端子機能一覧>

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 機能 番号 | 略号 | 機能名 | 備考 |  | 機能 番号 | 略号 | 機能名 | 備考 |
| 000 | no | 割付無し |  | 046 | FBV | PIDフィードバック比較 |  |
| 001 | DRV | 運転中 | 047 | OD2 | PID2偏差過大 |
| 002 | UPF1 | 定速到達時 | 048 | FBV2 | PID2フィードバック比較 |
| 003 | UPF2 | 設定周波数以上 | 049 | NDc | 通信断線 |
| 004 | UPF3 | 設定周波数のみ | 050 | VRFDc | アナログ断線VRF |
| 005 | UPF4 | 設定周波数以上2 | 051 | IRFDc | アナログ断線IRF |
| 006 | UPF5 | 設定周波数のみ2 | 052 | VF2Dc | アナログ断線VF2 |
| 007 | IRDY | 運転準備完了 | 053 | Ai4Dc | アナログ断線Ai4 |
| 008 | FRR | 正転運転中 | 054 | Ai5Dc | アナログ断線Ai5 |
| 009 | RRR | 逆転運転中 | 055 | Ai6Dc | アナログ断線Ai6 |
| 010 | FREF | 周波数指令パネル | 056 | WCVRF | ウィンドウコンパレータVRF |
| 011 | REF | 運転指令パネル | 057 | WCIRF | ウィンドウコンパレータIRF |
| 012 | SETM | 第2制御選択中 | 058 | WCVF2 | ウィンドウコンパレータVF2 |
| 016 | OPO | オプション出力 | 059 | WCAi4 | ウィンドウコンパレータAi4 |
| 017 | AL | アラーム信号 | 060 | WCAi5 | ウィンドウコンパレータAi5 |
| 018 | MJA | 重故障信号 | 061 | WCAi6 | ウィンドウコンパレータAi6 |
| 019 | OTQ | オーバートルク ＊ | 062 | LOG1 | 論理演算結果1 |
| 020 | IP | 瞬時停電中 | 063 | LOG2 | 論理演算結果2 |
| 021 | UV | 不足電圧中 | 064 | LOG3 | 論理演算結果3 |
| 022 | TRQ | トルク制限中 ＊ | 065 | LOG4 | 論理演算結果4 |
| 023 | IPS | 停電減速中 | 066 | LOG5 | 論理演算結果5 |
| 024 | RNT | RUN時間オーバー | 067 | LOG6 | 論理演算結果6 |
| 025 | ONT | 電源オン時間オーバー | 068 | LOG7 | 論理演算結果7 |
| 026 | THM | 電子サーマル警告 | 069  ～  075 | - | 予約領域 |
| 027 | THC | 電子サーマル警告 |
| 029 | WAC | コンデンサ寿命予告 |
| 030 | WAF | ファン寿命予告 | 076 | EMFC | 強制運転中信号 |
| 031 | FS | 運転指令信号 | 077 | EMBP | バイパスモード中信号 |
| 032 | OHF | 冷却フィン加熱予告 | 078 | WFT | トレーストリガ待ち信号 |
| 033 | LOC | 低電流信号 | 079 | TRA | トレース中信号 |
| 034 | LOC2 | 低電流信号2 | 080 | LBK | 操作パネル電池切れ |
| 035 | OL | 過負荷予告 | 081 | OVS | 受電過電圧 |
| 036 | OL2 | 過負荷予告2 | 084 | AC0 | アラームコードビット0 |
| 037 | BRK | ブレーキ開放 | 085 | AC1 | アラームコードビット1 |
| 038 | BER | ブレーキ異常 | 086 | AC2 | アラームコードビット2 |
| 039 | CON | コンタクタ制御 | 087 | AC3 | アラームコードビット3 |
| 040 | ZS | 0Hz検出信号 | 089 | OD3 | PID3偏差過大 |
| 041 | DSE | 速度偏差過大 | 090 | FBV3 | PID3フィードバック比較 |
| 042 | PDD | 位置偏差過大 | 091 | OD4 | PID4偏差過大 |
| 043 | POK | 位置決め完了 | 092 | FBV4 | PID4フィードバック比較 |
| 044 | PCMP | パルスカウント コンペアマッチ出力 | 093 | SSE | PIDソフトスタート異常 |
| 045 | OD | PID偏差過大 |

＊制御方式(AA121/AA221)の設定が00～06（V/f制御モード）の時は無効となります。