

慣性モーメント (モータ軸換算)

表 D13 慣性モーメント (モータ軸換算)

単位: $\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$

枠番	入力軸 ホロー径 (mm)	モータ フランジ コード	減速比							
			4		5		7		10	
			フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸
P240	∅ 24	7Z, DA	19.0	20.3	17.2	18.1	15.7	16.2	15.0	15.2
	∅ 28	1T	18.8	20.2	17.0	17.9	15.5	16.0	14.8	15.0
	∅ 35	0X, DD	18.3	19.6	16.5	17.4	15.0	15.5	14.3	14.5
	∅ 42	DE	36.9	38.3	35.1	36.0	33.6	34.1	32.9	33.1
	∅ 55	DJ, DK, DL	51.4	52.8	49.6	50.5	48.2	48.6	47.4	47.6
P250	∅ 35	0X	61.3	66.5	51.7	55.1	43.9	45.7	40.0	40.8
	∅ 42	DE	60.0	65.3	50.4	53.8	42.7	44.4	38.7	39.6
	∅ 55	DJ, DK, DL	72.3	77.6	62.7	66.1	54.9	56.7	51.0	51.8

枠番	入力軸 ホロー径 (mm)	モータ フランジ コード	減速比							
			16		20		25		28	
			フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸
P240	∅ 24	1L, 7Y, 7Z, DA	7.04	7.13	6.54	6.60	6.47	6.50	6.57	6.60
	∅ 28	1T, DC	6.92	7.01	6.42	6.47	6.34	6.38	6.45	6.47
	∅ 35	0X, DD	6.52	6.60	6.02	6.07	5.94	5.98	6.04	6.07
	∅ 42	DE	13.2	13.3	12.7	12.8	12.6	12.7	12.7	12.8
P250	∅ 24	1L, 7Y, DA	19.1	19.4	17.4	17.7	17.1	17.2	15.9	16.0
	∅ 28	1T, DC	18.9	19.3	17.3	17.5	16.9	17.0	15.7	15.8
	∅ 35	0X, DD	18.4	18.7	16.7	17.0	16.3	16.5	15.2	15.3
	∅ 42	DE	37.0	37.4	35.4	35.6	35.0	35.1	33.8	33.9
∅ 55	DJ, DK, DL	51.5	51.9	49.9	50.1	49.5	49.6	48.3	48.4	

枠番	入力軸 ホロー径 (mm)	モータ フランジ コード	減速比									
			35		40		50		70		100	
			フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸	フランジ軸	中実軸
P240	∅ 24	1L, 7Y, 7Z, DA	6.08	6.10	5.90	5.92	5.89	5.89	5.87	5.88	5.86	5.87
	∅ 28	1T, DC	5.96	5.98	5.78	5.80	5.76	5.77	5.75	5.75	5.74	5.74
	∅ 35	0X, DD	5.56	5.58	5.38	5.39	5.36	5.37	5.35	5.35	5.34	5.34
	∅ 42	DE	12.3	12.3	12.1	12.1	12.1	12.1	12.0	12.0	12.0	12.0
P250	∅ 24	1L, 7Y, DA	15.7	15.8	15.1	15.1	15.0	15.0	14.9	14.9	14.8	14.8
	∅ 28	1T, DC	15.5	15.6	14.9	14.9	14.8	14.8	14.7	14.7	14.7	14.7
	∅ 35	0X, DD	15.0	15.1	14.4	14.4	14.3	14.3	14.2	14.2	14.1	14.1
	∅ 42	DE	33.6	33.7	33.0	33.0	32.9	32.9	32.8	32.8	32.8	32.8
	∅ 55	DJ, DK, DL	48.1	48.2	47.5	47.5	47.4	47.4	47.3	47.3	47.3	47.3