

選定表 1 (モータ定格回転数別枠番組合せ表)

モータ定格回転数 1000r/min

サーボモータ 容量 (W)	減速比												
	4	5	7	10	16	20	25	28	35	40	50	70	100
500	●												
600	●												
850	●												
1000	●												
1200	●												
1500	●												
1750	●												
2000	●												
2500	●												
3000	●												
3500	●												
4000	●												
4500	●												
5000	●												
5500	●												
6000	●												
7000	●												
8000	●												
9000	●												
11000	●												
15000	●												
20000	●												
22000	●												
25000	●												
30000	●												
37000	●												

モータ定格回転数 1500r/min

サーボモータ 容量 (W)	減速比												
	4	5	7	10	16	20	25	28	35	40	50	70	100
500	△	△	△	△									●
600	△	△	△	△									●
850	△	△	△	△									●
1000	△	△	△	△									●
1200	△	△	△	△									●
1500	△	△	△	△									●
1750	△	△	△	△									●
2000	△	△	△	△									●
2500	△	△	△	△									●
3000	△	△	△	△									●
3500	△	△	△	△									●
4000	△	△	△	△									●
4500	△	△	△	△									●
5000	△	△	△	△									●
5500	△	△	△	△									●
6000	△	△	△	△									●
7000	△	△	△	△									●
8000	△	△	△	△									●
9000	△	△	△	△									●
11000	△	△	△	△									●
15000	△	△	△	△									●
20000	△	△	△	△									●
22000	△	△	△	△									●
25000	△	△	△	△									●
30000	△	△	△	△									●
37000	△	△	△	△									●

モータ定格回転数 2000r/min

サーボモータ 容量 (W)	減速比												
	4	5	7	10	16	20	25	28	35	40	50	70	100
500	△	△	△	△									●
600	△	△	△	△									●
850	△	△	△	△									●
1000	△	△	△	△									●
1200	△	△	△	△									●
1500	△	△	△	△									●
1750	△	△	△	△									●
2000	△	△	△	△									●
2500	△	△	△	△									●
3000	△	△	△	△									●
3500	△	△	△	△									●
4000	△	△	△	△									●
4500	△	△	△	△									●
5000	△	△	△	△									●
5500	△	△	△	△									●
6000	△	△	△	△									●
7000	△	△	△	△									●
8000	△	△	△	△									●
9000	△	△	△	△									●
11000	△	△	△	△									●
15000	△	△	△	△									●
20000	△	△	△	△									●
22000	△	△	△	△									●
25000	△	△	△	△									●
30000	△	△	△	△									●
37000	△	△	△	△									●

モータ定格回転数 3000r/min

サーボモータ 容量 (W)	減速比												
	4	5	7	10	16	20	25	28	35	40	50	70	100
500	△	△	△	△									●
600	△	△	△	△									●
850	△	△	△	△									●
1000	△	△	△	△									●
1200	△	△	△	△									●
1500	△	△	△	△									●
1750	△	△	△	△									●
2000	△	△	△	△									●
2500	△	△	△	△									●
3000	△	△	△	△									●
3500	△	△	△	△									●
4000	△	△	△	△									●
4500	△	△	△	△									●
5000	△	△	△	△									●
5500	△	△	△	△									●
6000	△	△	△	△									●
7000	△	△	△	△									●
8000	△	△	△	△									●
9000	△	△	△	△									●
11000	△	△	△	△									●
15000	△	△	△	△									●
20000	△	△	△	△									●
22000	△	△	△	△									●
25000	△	△	△	△									●
30000	△	△	△	△									●
37000	△	△	△	△									●

- 注) 1. サーボモーターメーカー別の枠番組合せは、選定表 2 (D7 ~ D14 頁) をご参照ください。
 2. 枠番別の定格トルク、許容最高入力回転数、許容ピークトルク、許容ラジアル・スラスト荷重については、選定表 3 (D16 ~ D19 頁) をご参照ください。
 3. 各回転数における許容連続運転時間、許容% ED は、選定表 3 (D16、D17 頁) をご参照ください。
 4. ●の組合せは、選定表 3 (D17 頁) の起動停止時ピークトルクをご確認ください。
 5. △の組合せは、D6 頁の無負荷ランニングトルクをご確認のうえ選定ください。選定上問題となる場合は、IB シリーズ P1 タイプをご検討ください。
 6. ■部は標準組合せ外となりますので、IB シリーズ P1 タイプをご検討ください。IB シリーズ P2 タイプをご希望の場合はご相談ください。

P2タイプ

選定表 1 (モータ定格回転数別枠番組合せ表)

無負荷ランニングトルク (N・m)

枠番	減速比												
	4	5	7	10	16	20	25	28	35	40	50	70	100
P240	6.2	5.4	4.8	4.3	3.3	2.9	2.5	2.5	2.2	2.1	1.9	1.7	1.5
P250	11.0	9.7	8.4	7.5	5.8	5.0	4.4	4.2	3.7	3.6	3.2	2.7	2.4

- 注) 1. 減速機を無負荷の状態で開催させるために必要な入力側でのトルク値です。
 2. 周囲温度20℃で連続運転後、減速機内部の温度が安定した状態での代表的な値です。減速機が十分に温まっていない時は、この表の値より大きくなります。